

「みらい」 MR11-02 漂流型セジメントラップデータ

最終更新日: 2013-03-31

ReadMe 観測データ

航海番号: MR11-02

漂流型セジメントラップデータ: Processed (PI)

データポリシー: JAMSTEC

観測データ項目:

サイエンスキーワード:

データの概要

漂流型セジメントラップにより観測地点K2とS1の水深約60, 100, 150, 200mで捕集された沈降粒子の化学分析結果

クルーズレポート

http://www.godac.jamstec.go.jp/catalog/data/doc_catalog/media/MR11-02_all.pdf

① データのご利用にあたって

データ責任者

本多 牧生 (海洋研究開発機構)

データの利用制限

責任者 (本多牧生) と要相談 (hondam@jamstec.go.jp)

引用方法

責任者 (本多牧生) と要相談 (hondam@jamstec.go.jp)

観測機器

機器名:

分析機器: 高周波プラズマ発光分析装置

機器の概要:

高周波プラズマ発光分析装置Perkin-Elmer Optima 3300DV



機器名:

分析機器: 元素分析計

機器の概要:

元素分析計Parkin-Elmer 2400



機器名:

捕集装置: 漂流型セジメントラップ

機器の概要:

漂流型セジメントラップ (Knauer型) (捕集に関する詳細はMR11-02 Preliminary Cruise report を参照)



サンプル種別

沈降粒子

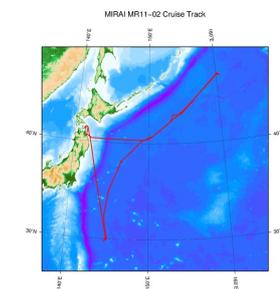
サンプル名

MR1102PK2**4, MR1102PS1**5

データフォーマット

エクセルファイル

関連情報



拡大図

MR11-02

船舶名: みらい

期間: 2011-02-11 - 2011-03-09

主席/首席: 本多 牧生 (海洋研究開発機構)

プロジェクト名: [海洋観測点 K2, 海洋観測点 S1, 海洋観測点 KEO]

課題名: ▶ 西部北太平洋亜寒帯および亜熱帯海域における生物ポンプの駆動を支配する微生物・地球化学過程に関する研究-II

更新履歴

2013-03-31 観測データを登録しました。

シェル型パワーグラブ
爪型パワーグラブ
海底設置型掘削装置

Copyright 2011 Japan Agency for Marine-Earth Science and
Technology



JAMSTEC

国立研究開発法人
海洋研究開発機構

JAPAN AGENCY FOR MARINE-EARTH SCIENCE AND TECHNOLOGY

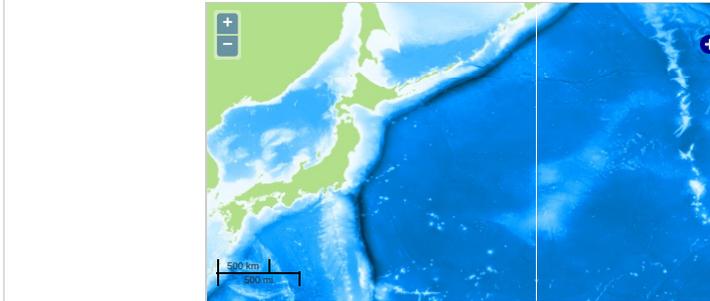
「みらい」 MR11-02 漂流型セジメントトラップデータ

最終更新日: 2013-03-31

ReadMe **観測データ**

航海番号: MR11-02
 漂流型セジメントトラップデータ: Processed (P1)
 データポリシー: JAMSTEC
 観測データ項目:
 サイエンスキーワード:

観測位置



Imagery reproduced from ...

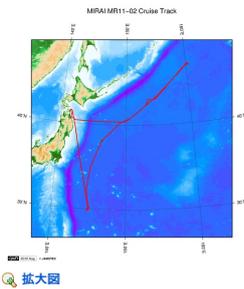
データリスト

バスケットに追加

ファイル名

MR11-02_dst.xls

関連情報



MR11-02

船舶名: みらい
 期間: 2011-02-11 - 2011-03-09
 主席/首席: 本多 牧生 (海洋研究開発機構)
 プロジェクト名: [海洋観測点 K2, 海洋観測点 S1, 海洋観測点 KEO]
 課題名: ▶ 西部北太平洋亜寒帯および亜熱帯海域における生物ポンプの駆動を支配する微生物・地球化学過程に関する研究-II

更新履歴

2013-03-31 観測データを登録しました。

JAMSTEC

サイトポリシー
 個人情報保護について
 オフラインデータとサンプルの利用申請
 データポリシー
 更新情報
 サイト更新履歴
 フィードバック

一覧
 公表成果一覧
 公開情報件数
 データを探す
 地図検索
 データツリー
 詳細検索

船舶の紹介

なつしま
 かいよう
 よこすか
 みらい
 かいれい
 ちきゅう
 かいめい
 新青丸
 白鳳丸

潜水船の紹介

かいこう
 しんかい2000
 しんかい6500
 ディープ・トウ
 ハイバードルフィン
 うらしま
 よこすかディープ・トウ
 BKカメラディープ・トウ
 GKソーナーディープ・トウ
 KM-ROV
 シェル型パワーグラブ
 爪型パワーグラブ
 海底設置型掘削装置

航海情報へ

航海番号: Go

潜航情報へ

潜航番号: Go