

## 「なつしま」 NT10-01 航跡

最終更新日: 2012-09-28

[ReadMe](#) [観測データ](#) [データフォーマット](#)

航海番号: **NT10-01**

航跡: Processed (DMO)-QCed

データポリシー: **JAMSTEC**

観測データ項目:

サイエンスキーワード:

クルーズレポート

[http://www.godac.jamstec.go.jp/catalog/data/doc\\_catalog/media/NT10-01\\_all.pdf](http://www.godac.jamstec.go.jp/catalog/data/doc_catalog/media/NT10-01_all.pdf)

#### ① データのご利用にあたって

##### データ責任者

情報管理部署

##### データの利用制限

データ利用の制限については **注意事項** をご参照ください。

##### 引用方法

データの引用については **注意事項** をご参照ください。

#### 観測機器

機器名:

電波航法装置



#### 概要

ナビゲーションのQCedデータは位置、気象、水温、海流、水深等の情報を集約し、連続的に収録しています。ナビゲーションデータの収録は1分毎に行われています。ファイル名はクルーズIDとなっています。

#### 収録システム

メーカー: セナー株式会社

型式: Sena Advanced Integrated Navigation System

#### 装置

##### 1) GPS

メーカー: Trimble Navigation Limited(受信機)  
Fugro Survey Limited(D-GPS)  
型式: SPS751(受信機)  
Starfix-XP(D-GPS)  
受信機設置場所: 上部マスト右舷側  
上部マスト左舷側

##### 2) 海水温度計

メーカー: 株式会社 村山電機製作所  
型式: DT-3110ARZ  
測定範囲: -10～50℃  
精度: ±0.1℃

##### 3) ドップラーソナー

メーカー: 古野電気株式会社  
型式: DS-30  
測定範囲: 船速: 前後方向: -10.00 ～ +40.00 knot  
左右方向: -9.99 ～ +9.99 knot  
全方位: 0.0 ～ 9.9 knot  
精度: 流向流速: ±(2.0% + 0.2 knot)  
流速:

##### 4) マルチナロービーム音響測深装置

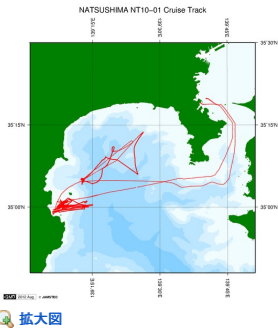
メーカー: RESON Inc.  
型式: SeaBat 8160  
周波数: 50kHz  
測定範囲: 最大3000m

##### 5) 風向風速計

メーカー: 大阪布谷精機株式会社  
設置高度: 20m (海面より)  
測定範囲: 風向: 全周  
風速: 2～60m/s  
精度: 風向: ±5°以内  
風速: 10m/s以下 ±0.5m/s以内  
10m/s以上 ±0.5%以内

#### 関連情報

☒ 航海データ ☐ 潜航データ



**NT10-01**  
船舶名: なつしま  
期間: 2010-01-12 - 2010-01-18  
主席/首席: Florence Pradillon (海洋研究開発機構)  
課題名: ▶ 初島北東沖鯨骨生物群集の遷移と移入機構に関する研究

更新履歴

2012-09-28 観測データを登録しました。

JAMSTEC

サイトポリシー  
個人情報保護について  
オフラインデータとサンプルの利用申請  
データポリシー

更新情報

サイト更新履歴  
フィードバック

一覧

公表成果一覧  
公開情報件数  
データを探す  
地図検索  
データツール  
詳細検索

船舶の紹介

なつしま  
かいよう  
よこすか  
みらい  
かいいい  
ちきゅう  
かいめい  
新青丸  
白鳳丸

潜水船の紹介

かいこう  
しんかい2000  
しんかい6500  
ディープ・トウ  
ハイパードルフィン  
うらしま  
よこすかディープ・トウ  
6Kカメラディープ・トウ  
6Kソーナーディープ・トウ  
KM-ROV  
シェル型パワーグラブ  
爪型パワーグラブ  
海底設置型掘削装置

航海情報へ

航海番号:  Go

潜航情報へ

潜航番号:

## 「なつしま」 NT10-01 航跡

最終更新日: 2012-09-28

ReadMe

観測データ

データフォーマット

航海番号: **NT10-01**

航跡: Processed (DMO)-QCed

データポリシー: [JAMSTEC](#)

### Navigation Qced

このデータの1レコードは、117バイトのデータ部と12バイトのフラグ部で構成されています。

Data part

| No. | カラム       | 項目      | 表示書式          | 単位    | 備考                           |
|-----|-----------|---------|---------------|-------|------------------------------|
| 1   | 1 - 8     | 日付      | i4,i2,i2      |       | YYYYMMDD (UTC)               |
| 2   | 10 - 15   | 時刻      | i2,i2,i2      |       | hhmmss (UTC)                 |
| 3   | 17 - 19   | 測地系     | a3            |       | W84:WGS84<br>TD_:TOKYO DATUM |
| 4   | 21 - 31   | 緯度      | i2,x1,f7.4,a1 | 度 - 分 | dd-mm.mmmmN(S)               |
| 5   | 33 - 44   | 経度      | i3,x1,f7.4,a1 | 度 - 分 | ddd-mm.mmmmE(W)              |
| 6   | 46 - 49   | 船速 (対地) | f4.1          | ノット   |                              |
| 7   | 51 - 55   | 進路 (対地) | f5.1          | 度     |                              |
| 8   | 57 - 60   | 船速 (対水) | f4.1          | ノット   | *1                           |
| 9   | 62 - 66   | 針路      | f5.1          | 度     |                              |
| 10  | 68 - 72   | 気温      | f5.1          | °C    |                              |
| 11  | 74 - 78   | 水温      | f5.2          | °C    |                              |
| 12  | 80 - 85   | 気圧      | f6.1          | hPa   | 海面補正済                        |
| 13  | 87 - 89   | 相対湿度    | i3            | %     |                              |
| 14  | 91 - 93   | 風向      | i3            | 度     | 前6秒平均値 *2                    |
| 15  | 95 - 98   | 風速      | f4.1          | m/sec | 前6秒平均値 *2<br>高度補正なし          |
| 16  | 100 - 106 | 水深      | f7.1          | m     |                              |
| 17  | 108 - 112 | 流向      | f5.1          | 度     | 計算値                          |
| 18  | 114 - 117 | 流速      | f4.1          | ノット   | 計算値                          |

Flag part

| No. | カラム | 項目      | フォーマット | 詳細          |
|-----|-----|---------|--------|-------------|
| 19  | 119 | Flag 1  | i1     | 緯度・経度フラグ    |
| 20  | 120 | Flag 2  | i1     | 船速 (対地) フラグ |
| 21  | 121 | Flag 3  | i1     | 進路 (対地) フラグ |
| 22  | 122 | Flag 4  | i1     | 船速 (対水) フラグ |
| 23  | 123 | Flag 5  | i1     | 針路フラグ       |
| 24  | 124 | Flag 6  | i1     | 気温フラグ       |
| 25  | 125 | Flag 7  | i1     | 水温フラグ       |
| 26  | 126 | Flag 8  | i1     | 気圧フラグ       |
| 27  | 127 | Flag 9  | i1     | 相対湿度フラグ     |
| 28  | 128 | Flag 10 | i1     | 風向・風速フラグ    |
| 29  | 129 | Flag 11 | i1     | 水深フラグ       |
| 30  | 130 | Flag 12 | i1     | 流向・流速フラグ    |

\*1 「かいいい」のNo.8「船速 (対水)」の正負符号は船首・船尾方向に対する船速を示しています。

\*2 「新青丸」のNo.14「風向」、No.15「風速」は瞬間値です。

\* このデータの改行コードは'CR+LF'で記録されています。

\* 欠測値およびエラー値の項目は'9'で埋められています。

Definition of Quality Control Flags

Flag 1 : Longitude and Latitude

- 1 - accepted
- 2 - questionable value
- 4 - failed in location check
- 9 - system error or input error

Flag 2 : Ship speed (ground)

- 1 - accepted
- 2 - questionable value
- 4 - failed range check (under 20 knots)
- 9 - system error or input error

Flag 3 : Course (ground)

- 1 - accepted
- 2 - questionable value
- 4 - failed range check (0 ~ 360 degree)
- 9 - system error or input error

Flag 4 : Ship speed (water)

- 1 - accepted
- 4 - failed range check (under 20 knots)
- 9 - system error or input error

Flag 5 : Gyro

- 1 - accepted

- 4 - failed range check (0 ~ 360 degree)
- 9 - system error or input error

Flag 6 : Air temperature

- 3 - assumed good\*
- 4 - failed range check (-20 ~ 40 degC)
- 9 - system error or input error

Flag 7 : Sea surface temperature

- 3 - assumed good\*
- 4 - failed range check (-3 ~ 37 degC)
- 9 - system error or input error

Flag 8 : Atmospheric pressure

- 3 - assumed good\*
- 4 - failed range check (890 ~ 1040 hPa)
- 9 - system error or input error

Flag 9 : Relative humidity

- 3 - assumed good\*
- 4 - failed range check (0 ~ 100 %)
- 9 - system error or input error

Flag 10 : Wind direction and wind speed

- 3 - assumed good\*
- 4 - failed range check (0 ~ 360 degree : wind direction, 0 ~ 60 m/s : wind speed)
- 9 - system error or input error

Flag 11 : Water depth

- 3 - assumed good\*
- 4 - failed range check (4 ~ 11000 m)
- 9 - system error or input error

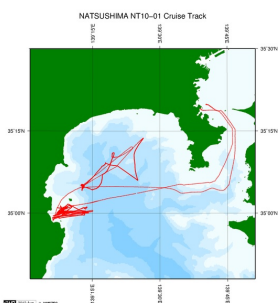
Flag 12 : Current direction and current speed

- 3 - assumed good\*
- 4 - failed range check (0 ~ 360 degree : current direction, 0 ~ 5 knots : current speed)
- 9 - system error or input error

\* 'assumed good' means that this data passed range check but may contains leap or inappropriate zero.

## 関連情報

航海データ 潜航データ



拡大図

### NT10-01

船舶名: なつしま  
期間: 2010-01-12 - 2010-01-18  
主席/首席: Florence Pradillon (海洋研究開発機構)  
課題名: ▶ 初島北東沖鯨骨生物群集の遷移と移入機構に関する研究

## 更新履歴

2012-09-28 観測データを登録しました。

### JAMSTEC

サイトポリシー  
個人情報保護について  
オフラインデータとサンプルの利用申請  
データポリシー  
更新情報  
サイト更新履歴  
フィードバック

一覧  
公表成果一覧  
公開情報件数  
データを探す  
地図検索  
データツリー  
詳細検索

### 船舶の紹介

なつしま  
かいよう  
よこすか  
みらい  
かいいい  
ちきゅう  
かいいい  
新青丸  
白鳳丸

### 潜水船の紹介

かいこう  
しんかい2000  
しんかい6500  
ディープ・トウ  
ハイバードルフィン  
うらしま  
よこすかディープ・トウ  
6Kカメラディープ・トウ  
6Kソーナーディープ・トウ  
KM-ROV  
シェル型パワーグラブ  
爪型パワーグラブ  
海底設置型掘削装置

### 航海情報へ

航海番号:  Go

### 潜航情報へ

潜航番号:  Go



## 「なつしま」 NT10-01 航跡

最終更新日: 2012-09-28

ReadMe **観測データ** データフォーマット

航海番号: **NT10-01**

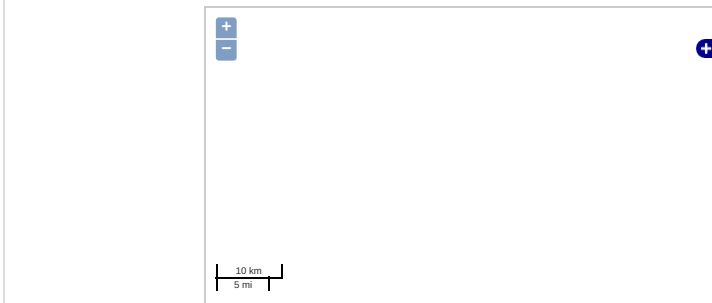
航跡: Processed (DMO)-QCed

データポリシー: [JAMSTEC](#)

観測データ項目:

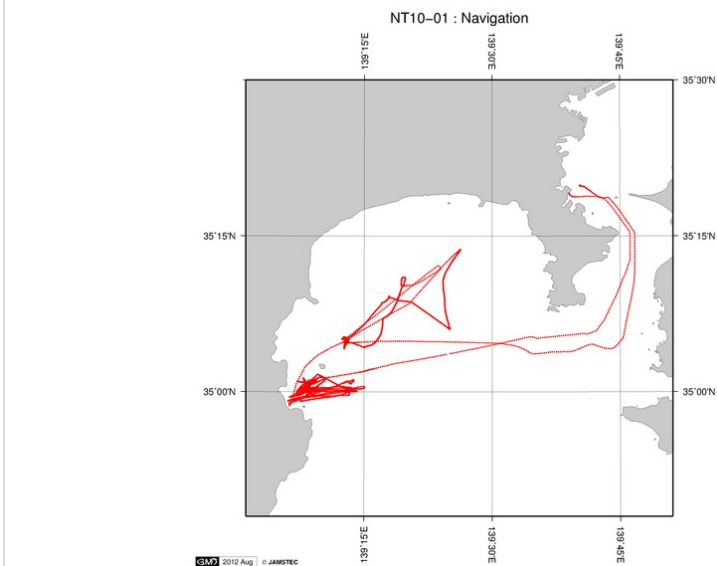
サイエンスキーワード:

### 観測位置



Imagery reproduced from ...

### グラフ



### データリスト

[バスケットに追加](#)

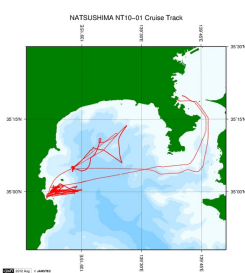
ファイル名

☐ NT10-01.dat

### 関連情報

📍 航海データ

📍 潜航データ



🔍 拡大図

#### NT10-01

船舶名: なつしま

期間: 2010-01-12 - 2010-01-18

主席/首席: Florence Pradillon (海洋研究開発機構)

課題名: ▶ 初島北東沖鯨骨生物群集の遷移と移入機構に関する研究

### 更新履歴

2012-09-28

観測データを登録しました。

#### JAMSTEC

サイトポリシー  
個人情報保護について  
オフラインデータとサンプ  
ルの利用申請  
データポリシー

更新情報  
サイト更新履歴  
フィード一覧

#### 一覧

公表成果一覧  
公開情報件数

データを探す  
地図検索  
データツリー  
詳細検索

#### 船舶の紹介

なつしま  
かいよう  
よこすか  
みらい  
かいいい  
ちきゅう  
かいめい  
新青丸  
白鳳丸

#### 潜水船の紹介

かいこう  
しんかい2000  
しんかい6500  
ディープ・トウ  
ハイバードルフィン  
うらしま  
よこすかディープ・トウ  
6Kカメラディープ・トウ  
6Kソーナーディープ・トウ  
KM-ROV  
シェル型パワーグラブ  
爪型パワーグラブ  
海底設置型掘削装置

#### 航海情報へ

航海番号:

#### 潜航情報へ

潜航番号:

Copyright 2011 Japan Agency for Marine-Earth Science and Technology



**JAMSTEC** 国立研究開発法人  
海洋研究開発機構  
JAPAN AGENCY FOR MARINE-EARTH SCIENCE AND TECHNOLOGY