

R/V "Kairei" Cruise Report

KR14-E05

Title of the Cruise: Caissons Deployments of the oceanfloor network for earthquake and tsunamis.

Survey Area: off Kii Channel and Kumano nada Oct. 27th – Nov. 10th, 2014

> R&D Center for Earthquake and Tsunami Japan Agency for Marine-Earth Science and Technology (JAMSTEC)

Table of Contents

- 1 Cruise Information
- 2 Researchers
- 3 Introduction of this Survey
- 4 Survey Equipment
 - 4.1 Bottom caisson installation system
- 5 Survey Schedule and Results
 - 5.1 Bottom caisson installation
 - 5.2 Result of Bottom casing installation
- 6 Appendix (in Japanese)

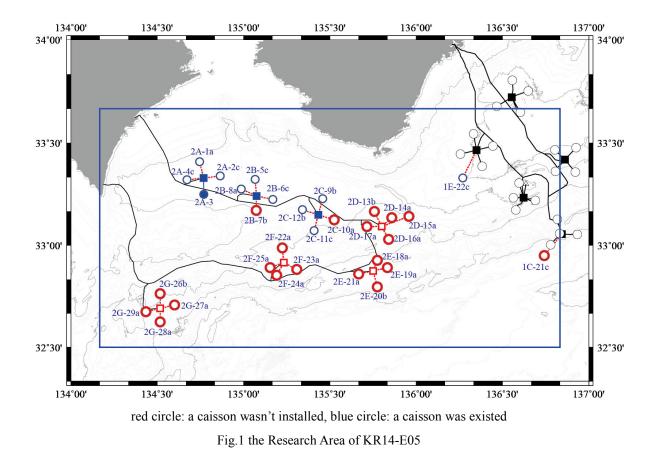
1. Cruise Information

- Cruise ID: KR14-E05
- Name of vessel: Kairei
- Title of proposal: Caissons Deployments of the oceanfloor network for earthquake and tsunamis.
- Cruise period: 27^{th} Oct., $2014 \sim 10^{\text{th}}$ Nov., 2014
- Ports of call: Harumi ~ JAMSTEC HQ, Yokosuka
- Research area: off Kii Channel and Kumano-nada

2. Researchers

- Chief scientist: Shuhei Nishida [JAMSTEC]
- Representative of the Science Party and Title of proposal:

Yoshiyuki KANEDA [JAMSTEC], Caissons Deployments of the seafloor network for earthquake and tsunamis.



3. Introduction of this Survey

In parallel with DONET1 construction, DONET2 (the second phase of DONET) has started since 2010 to monitor a wider region; the monitoring area expands to the west side of DONET1. It will be a larger scale compared to DONET1 and observatory equipment is scheduled to be installed on 29 stations at offshore Kii peninsula. DONET2 will consist of a 450km length backbone cable system with 2 landing stations, 7 science nodes, and 29 observatories (the landing locations remain to be determined). The subsea construction will start at the beginning of 2013 for starting operation in 2015. Additionally, two more observatories will be added to DONET1.

In this cruise, the installation of caissons for DONET2 was carried out. The caisson is a platform for a ground motion sensing system (seismometer package) of DONET, and needs to be buried under the seafloor for environmental noise decreasing. The caisson installation system is a customized piston corer to penetrate a caisson under the seafloor. In last year, the sensor of the caisson installation system was upgraded to improve the measurement resolution of the penetration length, and it can judge the condition of a caisson in the seafloor sediment more correctly than the previous version. Since 31 observatories will be installed during the DONET2 project, the caisson installation will be carried out continuously for the remained observatories in this year.

4. Survey equipment

4.1 Bottom caisson installation system

Seismic sensors attached with the network system will be buried below the seafloor. The platform for the seismic sensors is designed as a borehole. The platform is called the bottom caisson. Although pelagic sediments such as mud or silt are predominant in the deep-sea area, we should evaluate how deep the bottom caisson can be deployed below the seafloor. Therefore, detailed sediment types are classified by recovering marine sediment by using a piston corer.

A piston corer consists of a heavy weight and a long pipe to collect the sediment core samples. We used 4 meters pipe with 0.8 tons weight. Recovery of marine sediment could be done at 31 candidates of observatory by past cruises. The shear strength was also measured in terms of torque force. The collected samples suggest that it is soft enough to penetrate 1.6 meters bottom caisson at the candidate points of observatory.

The caisson installation system is a customized piston corer to penetrate a caisson under the seafloor. A procedure to deploy the bottom caisson below the seafloor is as follows Fig4.1. A piston corer covered with a bottom caisson pipe penetrates into sediment layer as usually done. After landing a piston corer at the seafloor, an outer bottom caisson pipe is released. And only a piston corer pipe is recovered with remaining the bottom caisson below the seafloor. Finally, the bottom caisson is simply deployed.

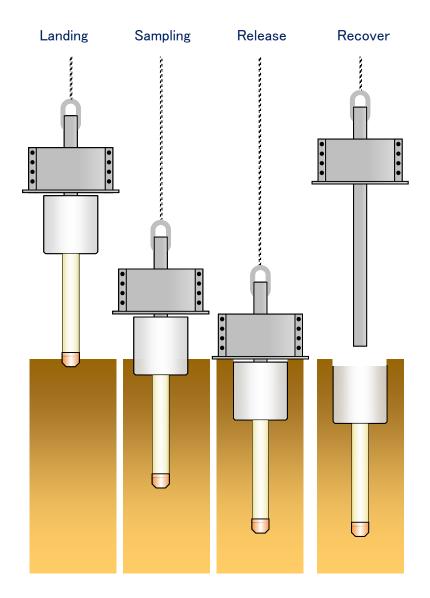


Figure 4.1 Schematic figure of bottom caisson deployment using piston corer.

5. Survey Schedule and Results

5.1 Bottom caisson installation

Actual schedule of the KR14-E05 cruise was listed in Table 5.1. Our cruise started from Harumi-futo, via JAMSTEC HQ, Yokosuka. At Kumano-nada and off Kii-channel, we carried out the installation of bottom casings.

Date	Area at noon	Operation	Remarks
27 th Oct.		Departure	At 9:00, we departed from Harumi-futo.
28 th	off Kii-channel	Caisson Deployment	2E-18a
29 th	off Kii-channel	Caisson Deployment	2E-20b, 2E-21a
30 th	off Kii-channel	Caisson Deployment	2E-19a, 2E-19a
31 th	off Kii-channel	Caisson Deployment	2C-10a, 2D-14a, 2D-15a
1 st Nov.	off Kii-channel	retreated by bad weather	
2 nd	off Kii-channel	Caisson Deployment	2D-15a, 2D-17a
3 rd	off Kii-channel	Caisson Deployment	2G-26b, 2G-27a, 2G-27a
4 th	off Kii-channel	Caisson Deployment	2F-22a, 2F-25a, 2F-25a
5 th	off Kii-channel	-	
6 th	off Kii-channel	-	
7 th	off Kii-channel	Caisson Deployment	2D-13b
8 th	off Kii-channel	Caisson Deployment	2E-19a, 2E-18a, 2D-16a
9 th	off Kii-channel	Caisson Deployment	2D-17a, 2D-15a
10 th		Arrival	At 9:00, we arrived to JAMSTEC HQ, Yokosuka.

Table 5.1 Schedule of KY13-08 cruise

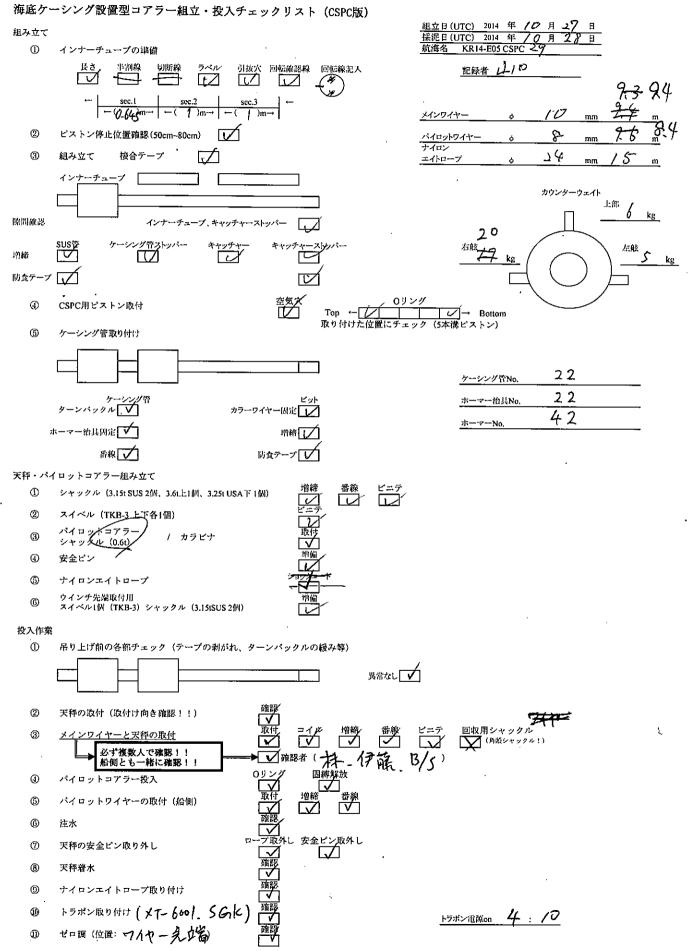
5.2 Result of Bottom casing installation

We carried out KR14-E05 cruise by using R/V Kairei among twenty days in which the bottom casing deployment. In this cruise, twenty operations of caissons deployment were carried out. Ten caissons were deployed at the candidate point of observatory (Table 5.2). The installed condition of theses caissons were good by means of acoustic signals, i.e., installation tilt is within 8 degrees, penetration length was enough to install a ground motion sensor system of DONET2.

rable 5.2 status and rosation of the Deployed Carssons in this eruse									
Observatory	Aco	oustic Signal	Ti	Tilt [degree]			Homer		
ID	Tilt	Penetration	Х	Y	Max	Longitude	Latitude	Depth	ID
2D-13	OK	FULL	-0.5	1.9	2.0	33-09.5504N	135-45.3158E	2,347	91
2D-14	OK	FULL	-2.6	4.7	5.4	33-08.1341N	135-51.4823E	2,387	51
2D-15	OK	FULL	1.8	-0.3	1.8	33-08.5090N	135-57.5033E	2,236	66
2D-16	OK	FULL	-3.1	-3.6	4.7	33-01.7963N	135-50.4084E	2,409	67
2D-17	OK	FULL	-4.8	1.0	4.9	33-05.4987N	135-42.8540E	2,695	69
2E-18	OK	FULL	4.2	-2.1	4.7	32-55.6191N	135-46.4712E	3,535	57
2E-19	OK	FULL	-1.1	2.5	2.7	32-53.4958N	135-50.0001E	3,438	70
2F-22	OK	FULL	-2.6	2.9	3.9	32-59.2499N	135-13.4067E	2,098	54
2F-25	OK	FULL	-4.0	0.5	4.0	32-53.4987N	135-09.2183E	2,260	42
2G-26	OK	FULL	-5.4	-2.7	6.0	32-45.6791N	134-30.9895E	1,845	45

Table 5.2 Status and Position of the Deployed Caissons in this Cruise

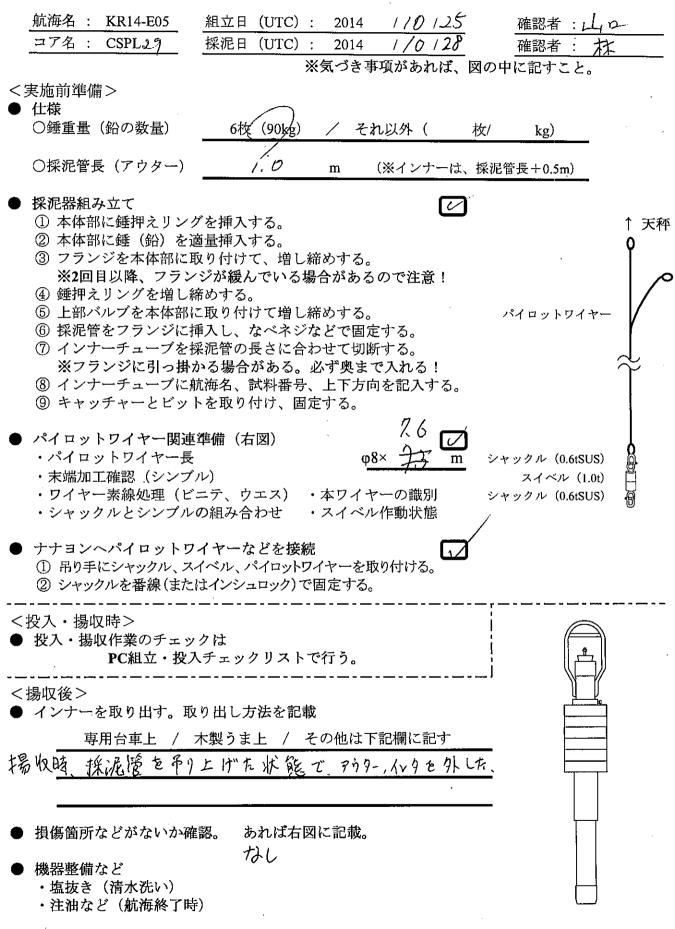
6. Appendix



PRC-GEO-030 別紙-10-2

パイロットコアラーセッティングチェックリスト (ナナヨン用)

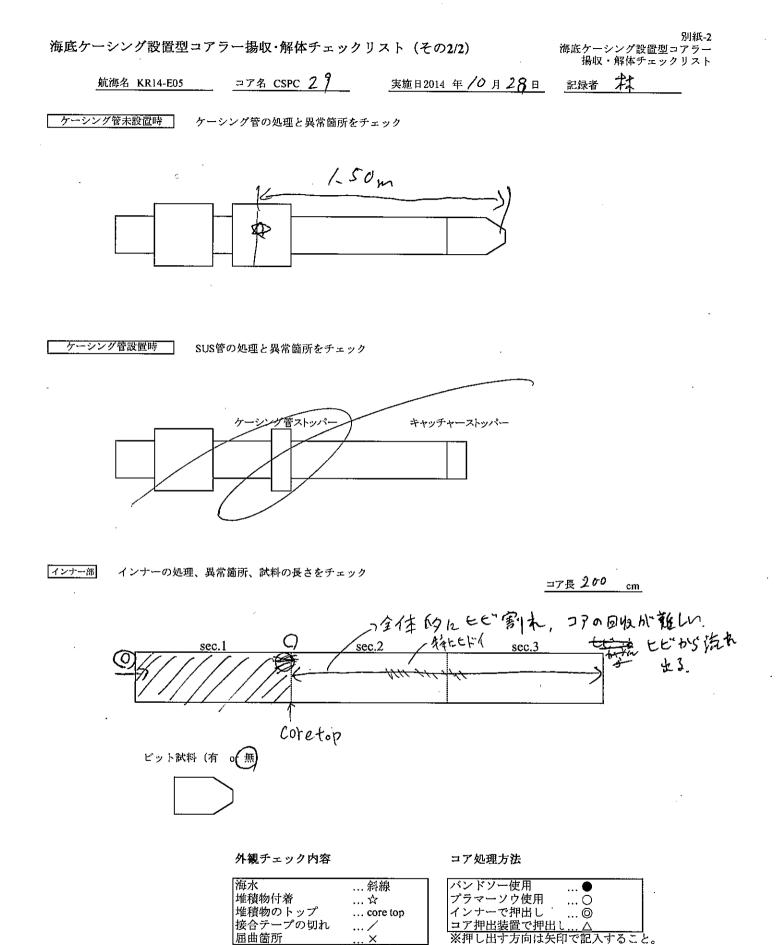
機器名:74口径ロングタイプパイロットコアラー (ナナヨン)



Ver.1.1(20121010) Marine Works Japan LTD.

海底ケ	別紙-2 ーシング設置型コアラー揚収・解体チェックリスト(その1/2) ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト
	航海名 KR14-E05 コア名 CSPC 29 実施目 2014 年 10月 28日 記録者 末
着底時	
0 Ø	着底時角度 8 °以内/ \$ 8 °以内/ \$
3	切り離し ある (な)
围収作業中	ーナイロンエイトロープ、パイロットコアラー、 絡みあり/ 終みなし
2	ピストン停止位置確認テープ 見える/見えない
3	SUS管(又はビット)から試料が流れ出ていないか 流出あり/流出なし
<u>揚収直後</u> ①	- SUS管の屈曲 あろ (r_1) (あれげ記号記入) 屈曲箇所 …×
2	ケーシング管の変形(揚収した場合) ある / CL (あれば記号記入) //ンドソー使用 … ● 堆積物付着 … ☆
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の付着 (あろ) なし (あれば記号記入) 貫入長は 約 / 、 5 0 m
j	→詳細なチェックは、次頁に記入
先端部	
1	ビットの状況(ケーシング管揚収時) ある な
. 2	コアキャッチャーの歯(取れた、折れ曲がり等) ある (な)
3	回転確認線の位置(組立時とのズレ) ある/CE
インナー部	I インナーチューブの処理と異常箇所をチェック(記号を次頁に記入)
ビストン制 ①	$H_{\text{M}}(\text{LF} \cap \mathbb{C}^{\vee}) = \prod_{k=1}^{m} \frac{1}{k} 1$
2	$\lambda / \sqrt{\mu} (\lambda / \mu_{\text{m}}) = \prod_{n=1}^{n} \delta \delta / \Omega$
3	ピストン(ピン・空気穴等) ある/ む
4	ビストンのローリング(明れ等) しある (細かく割れなかちにより、 擦れていち.
試料	
1	キャッチャー部分の試料の特徴・保存方法
2	コア試料
3	パイロットコア試料の長さ・特徴 <u> </u>
解体後] 異常がないかチェックする 異常 コメント
1	メインワイヤー(曲がり、キンク、芯綱が見える等) ある / (注)
2	
3	
(4) (5)	$f = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right)$ $b = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right)$ $b = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + 1$
. 6	ケーシングコアラーウェイト ある/全 天秤 ある/全
. U	
	×
8	その他

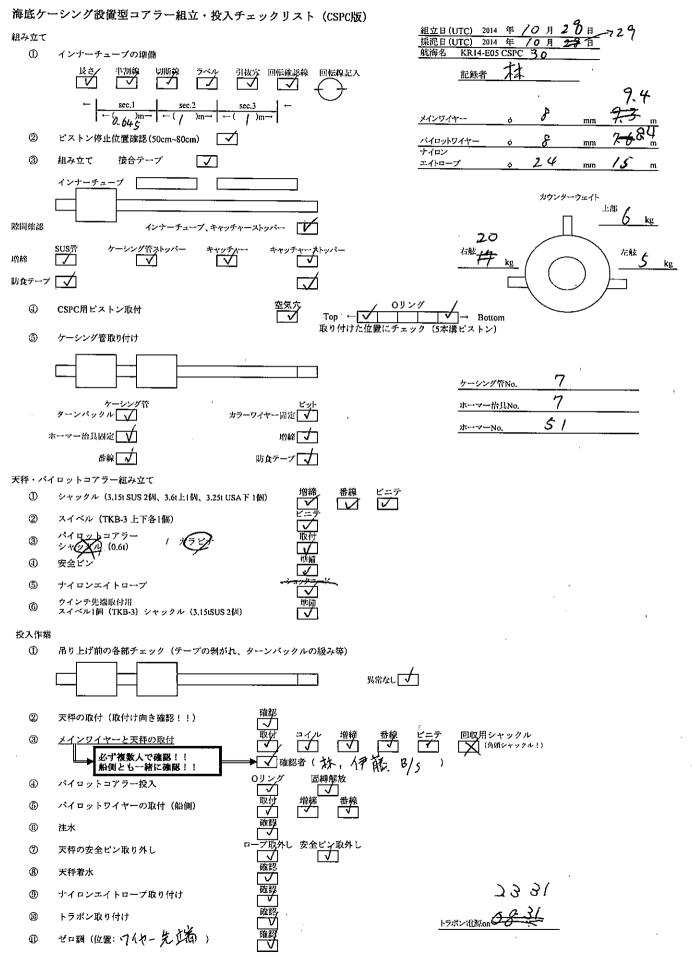
Ver.2.0(20110513) Marine Works Japan LTD. .



※上記記号以外の確認事項については、空欄にその内容を記録すること。

e,

別紙-1 海底ケーシング設置型コアラ→ 組立・投入チェックリスト

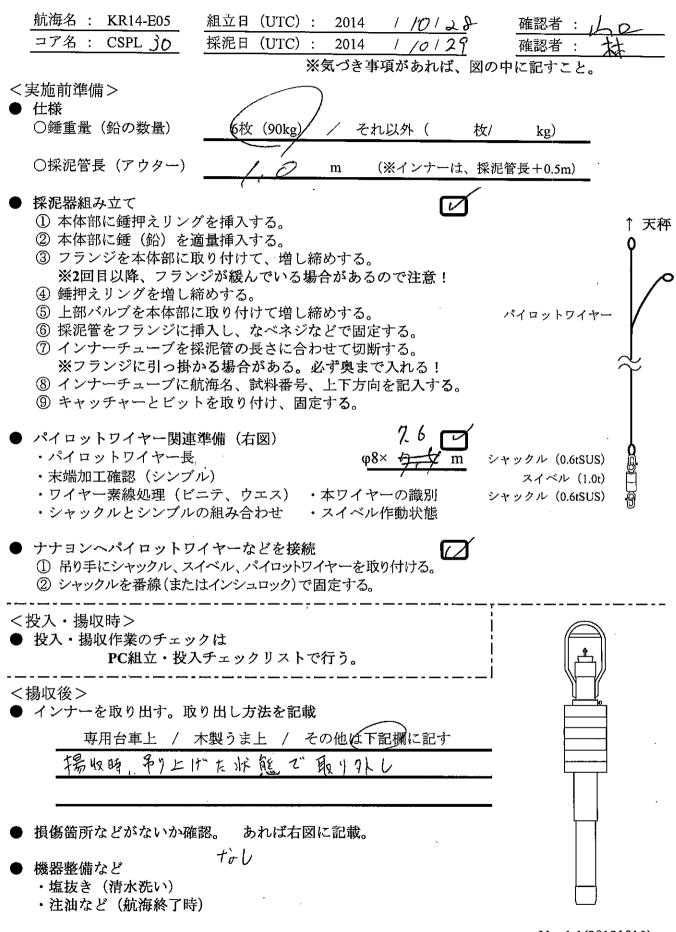


Ver.3.0(20141002) Marine Works Japan LTD.

PRC-GEO-030 別紙-10-2

パイロットコアラーセッティングチェックリスト (ナナヨン用)

機器名:74口径ロングタイプパイロットコアラー (ナナヨン)

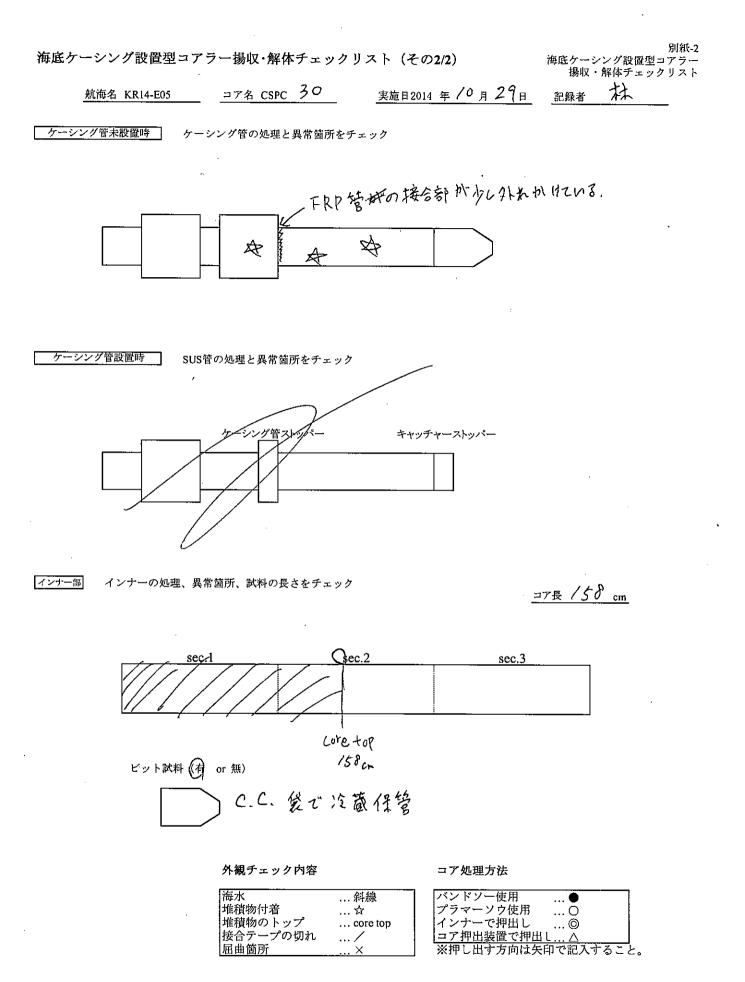


Ver.1.1(20121010) Marine Works Japan LTD. 海底ケーシング設置型コアラー揚収・解体チェックリスト (その1/2)

別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト

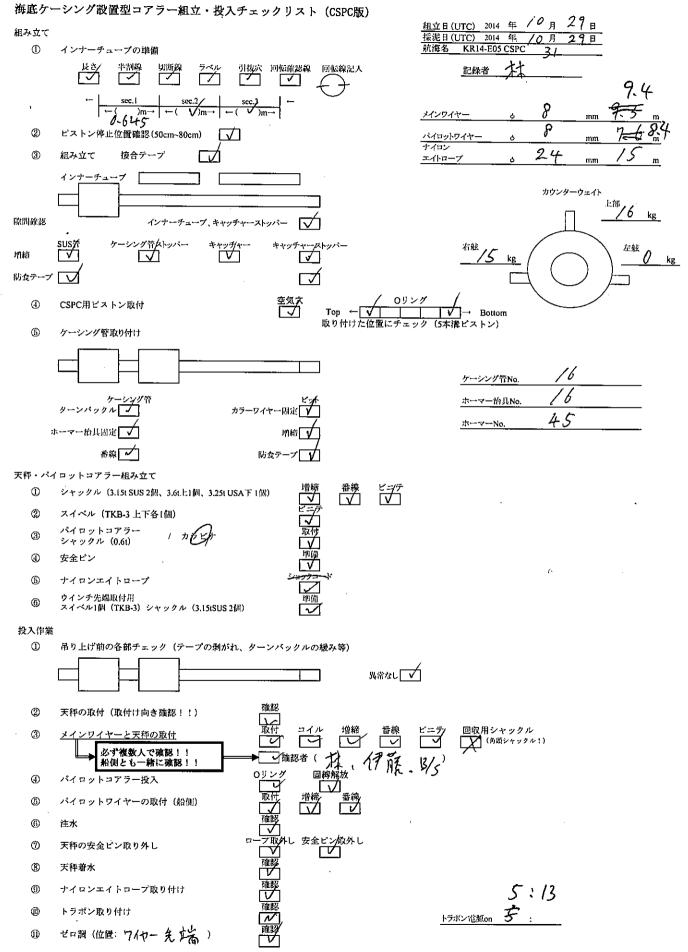
	航海名 KR14-E05	コア名 CSPC	30		実施日 2014	年 /0)	月2~日	記録者	杜
着底時]					1. 3.			<u> </u>
0	着底時角度			8	9∕8₩				
2	着底センサー作動			ある	ŏ∕ <i>t</i> Ū)				
3	切り離し			ある	5/ EY	·			
揭収作業中	1				Ŭ	געב	· · ·	· · · · ·	
0	[*] ナイロンエイトロープ、パ メインワイヤーが絡	イロットコアラ んでいないか	-, ·	絡みあり	/船和	, _ , .	F		
2	ピストン停止位置確認テー	プ		殿。	/見えない				
3	SUS管(又はビット)から試料	斗が流れ出ていな!	いか	流出あり	ノ流版なし	·		-	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
_揭収直後]								
0	SUS管の屈曲 あるノイ	(あれば記号詞	记入)				屈曲箇所 バンドソ	 	7
2	ケーシング管の変形(揚収	した場合) ⁽	Ø,	/なし	(あれば記	号記入)	堆積物付	着☆	
、 ③	SUS管(又はケーシング管)	に試料の付着	Ð,	/なし	(あれば記	号記入)	貫入長は	<u>約 /、)</u>	30 m
	→詳細なチェックは、次	:頁に記入	FR	口垢の	も分割の	外和			
			K"	לי <u>י</u>	Ż	云鹤		دە	
		\$	D	1	X		トラポン電波	11	09
		C	 						
先端部	異常がないかチョ	ェックする	÷	異常	コメン	۲			
1	ビットの状況(ケーシング	管揚収時)	ある	ŏ∕@				\$ 	
2	コアキャッチャーの歯(取れ	た、折れ曲がりき	尊) ある	5/10					
3	回転確認線の位置(組立時	とのズレ)	ある	i/Ø	\cdot				
インナー部] インナーチューブの処B	聖と異常箇所を き	チェック	(記号を	次頁に記入)			
ピストン部	異常がないがチェック	する	異常		コメント				•
\bigcirc	H鋼(上下のピン等)	- []	ある/	Ð.					
2	スイベル(オイル漏れ等)	_ []	ある人						
3	ピストン(ピン・空気穴等		ある人	<u>ک</u> ل م					
4	ピストンの0-リング(切れ	等) - [-	ある/	el.					
武料]				コメント				
1	キャッチャー部分の試料の	特徴・保存方法			ユニハ	17 T	た裔イ	千存	
2	コア試料		次頁参照	12.5					
3	パイロットコア試料の長さ	・特徴 —	for 1	<u>cm</u>					
解体後] 異常がないかチェック				異常	コメント			
0	メインワイヤー(曲がり、	キンク、芯綱が、	見える等)		5/12				<u> </u>
2	パイロットワイヤー				5/tQ				
3	パイロットコアラー			ある	5/100 (
4	ナイロンエイトロープ (シ			-5-X	× C				
5	ケーシングコアラーウェイ	۲.	•		5/10)				<u></u>
6	天秤				s/De				
0	トランスポンダー&取付治	具		ある	5/®				
(8)	その他								

Ver.2.0(20110513) Marine Works Japan LTD.



※上記記号以外の確認事項については、空欄にその内容を記録すること。

別紙-1 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト

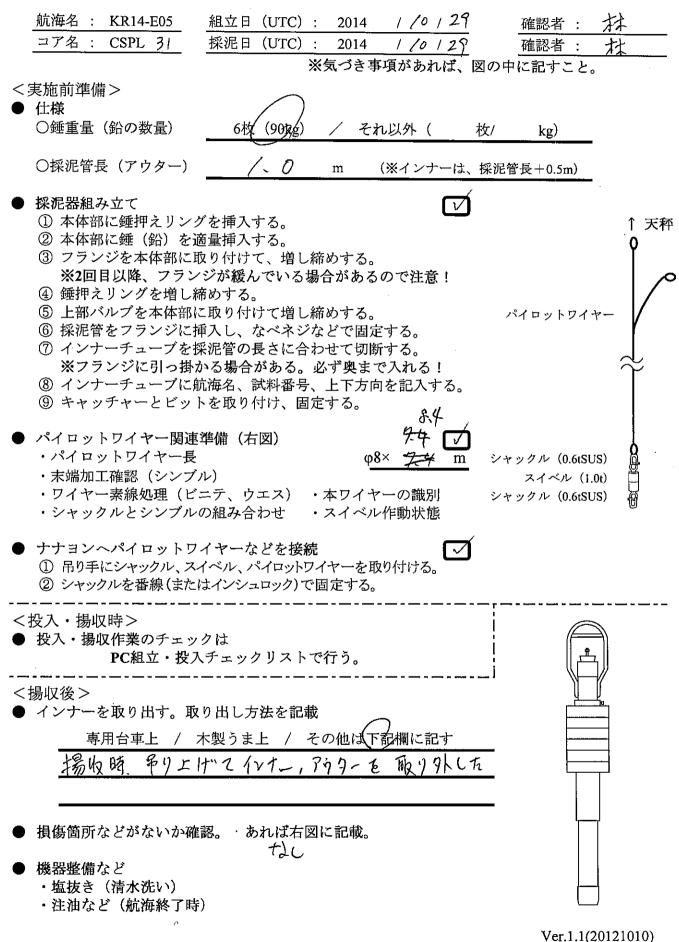


Ver.3.0(20141002) Marine Works Japan LTD.

PRC-GEO-030 別紙-10-2

パイロットコアラーセッティングチェックリスト (ナナヨン用)

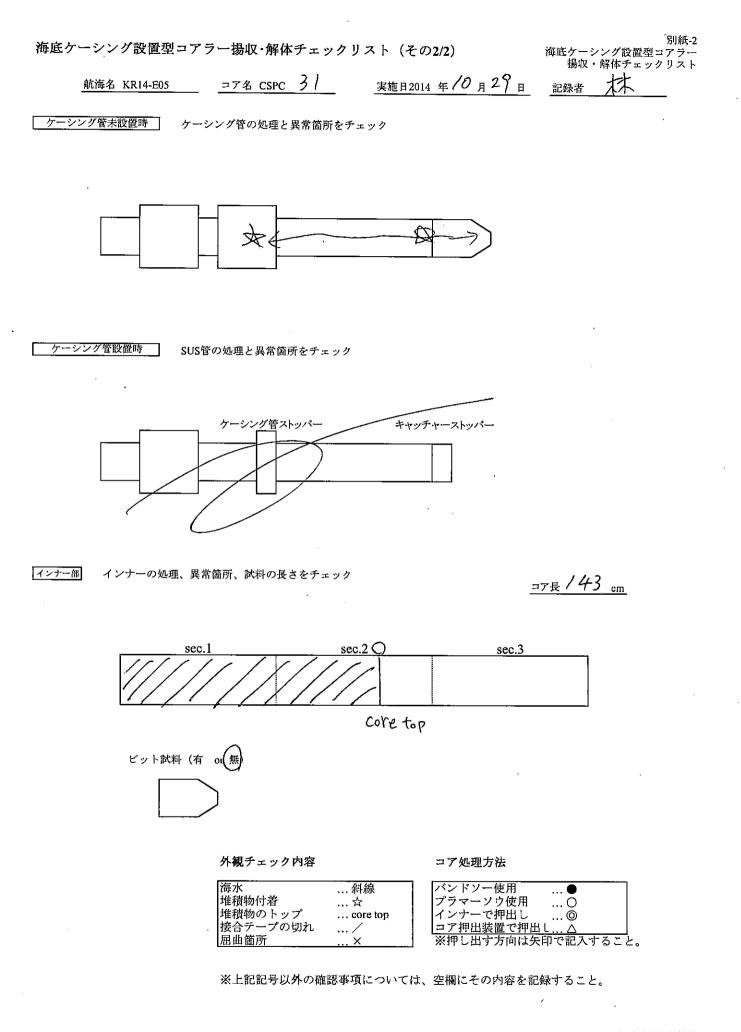
機器名:74口径ロングタイプパイロットコアラー (ナナヨン)



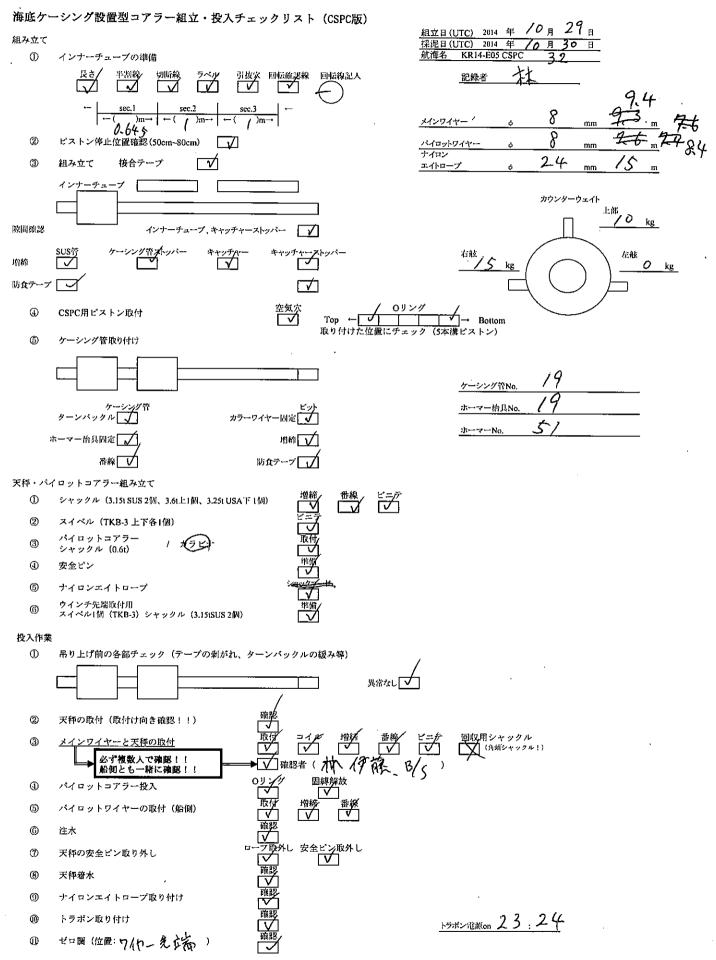
Marine Works Japan LTD.

海底ケ	別紙-2 ーシング設置型コアラー揚収・解体チェックリスト(その1/2) ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト
	航海名 KR14-E05 コア名 CSPC 31 実施日 2014 年 10 月 29 日 記録者 林
着底時	/,3.(
0	着底時角度 8 °以内/8 以上
2	着底センサー作動 ある/なし
3	切り離し ある なし
揭叹作業中	コメント
0	ナイロンエイトロープ、パイロットコアラー、 メインワイヤーが絡んでいないか 絡みあり/絡みなん
2	ピストン停止位置確認テープ 見える/見えない
3	SUS管(又はビット)から試料が流れ出ていないか 流出あり/流出なし
揚収直後	
0	SUS管の屈曲 ある/(c) (あれば記号記入) 屈曲箇所 …× バンドソー使用 …●
2	ケーシング管の変形(揚収した場合) $bac/(1)$ ($ban(記号記入)$ $堆積物付着 c$
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の付着
	→詳細なチェックは、次頁に記入
	今 トラポン電源off 7:56
先端部	異常がないかチェックする 異常 コメント
1	ビットの状況(ケーシング管揚収時) ある/(な)
2	コアキャッチャーの歯(取れた、折れ曲がり等) ある / (こ).
3	回転確認線の位置(組立時とのズレ) ある/シー
インナー部	
ピストン部] 異常がないかチェックする 🛛 異常 コメント
1	異常がないかチェックする 異常 コメント H鋼(上下のピン等)
2	スイベル(オイル漏れ等) $- \left[\right] ある/(z)$
3	ビストン(ビン・空気穴等) – ある/(な),
4	ビストンのO-リング (切れ等) $ -$
試料	コメント
1	キャッチャー部分の試料の特徴・保存方法 <u>たし</u>
2	コア試料 次頁参照
3	パイロットコア試料の長さ・特徴 <u>/47 cm</u>
解体後	
(メインワイヤー(曲がり、キンク、芯綱が見える等) ある/(注)
2	パイロットワイヤー ある/@
3	パイロットコアラー ある/(2)
4	ナイロンエイトロープ(ジョックコード) ある/ 🚱
5	ケーシングコアラーウェイト ある/ 🔂
6	天秤 ある/ む
Ī	トランスポンダー&取付治具 ある な
8	その他

.



別紙-1 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト

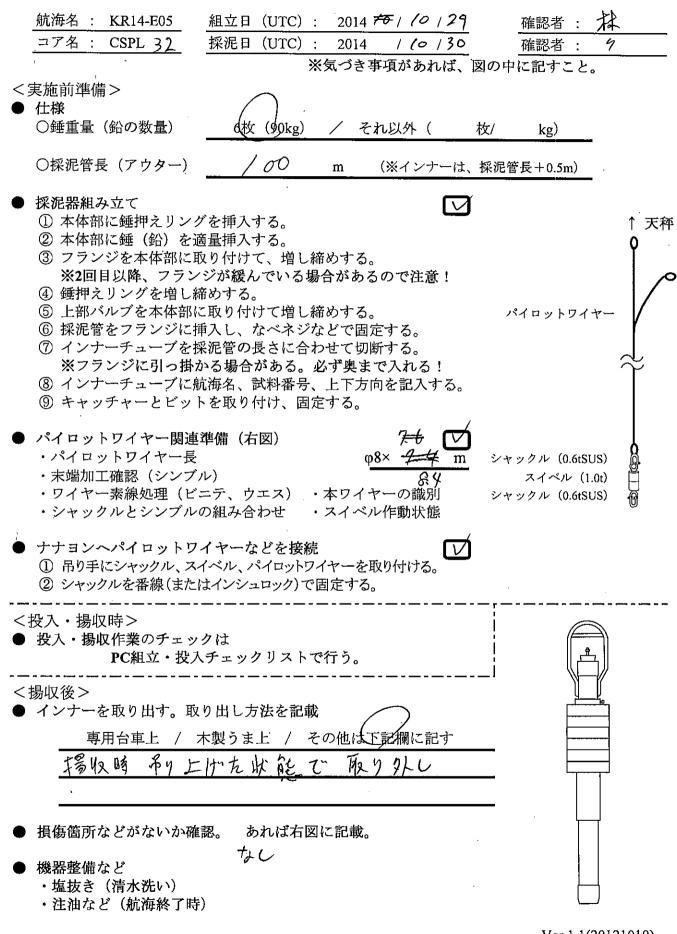


Ver.3.0(20141002) Marine Works Japan LTD.

PRC-GEO-030 別紙-10-2

パイロットコアラーセッティングチェックリスト (ナナヨン用)

機器名:74口径ロングタイプパイロットコアラー (ナナヨン)



Ver.1.1(20121010) Marine Works Japan LTD. 海底ケーシング設置型コアラー揚収・解体チェックリスト(その1/2)

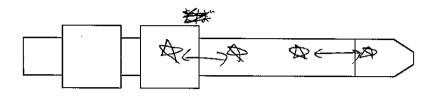
別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト

	航海名 KR14-E05	<u>コア名 CSPC</u> 。	دو	実施日 2014	_年 /0 _月	30 ^E	記錄者 伊藤
着底時]			/. 3.	(·
	着底時角度		8 °以产	¶∕8Œ₽			
2	着底センサー作動		(b))	- シンなし			
3	切り離し		し、ある	·/#			
勘収作業中]			•	コメン	ь	
1	ー ナイロンエイトロープ、バ メインワイヤーが絡	パイロットコアラー んでいないか	-、 絡みあり	/織みなし			
2	ピストン停止位置確認テー	プ	1230	/見えない			
3	SUS管(又はビット)から試	料が流れ出ていない	か 流出あり	/流出なし	<u> </u>		
揚収直後	- ^						·
1	SUS管の屈曲 ある/なし) (あれば記号記	入)			屈曲箇所 バンドソー	
2	ケーシング管の変形(揚収	した場合)	\$\$\$∕# }	(あれば記号	号記入)	<u>堆積物付着</u>	
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の付着	あ ま/なし	(あれば記号	号記入)	貫入長は	<u>約/5つ_m</u>
	→詳細なチェックは、∛	、頁に記入					
		[<u> </u>					
		₹.€	-> x <	-> &		トラポン電源	off 02:/2
			¥ (
先端部		エックする	異常	コメント			
0	ビットの状況(ケーシング	管揚収時)	ある/(12)				
2	コアキャッチャーの歯(取れ	ιた、折れ曲がり 等) ある/(E)				
3	回転確認線の位置(組立時	とのズレ)	\$\$\$ ∕Q	-().			
インナー部] インナーチューブの処	理と異常箇所をチ	エック(記号を	 次頁に記入)			
ピストン部		する	異常	コメント			
. 0	H鋼(上下のピン等)	LJ	ある/ほし .				
2	スイベル(オイル漏れ等)	بحكر	ある/@L				
3	ピストン(ピン・空気穴等		ある/10 .				
4	ピストンの0-リング(切れ	(等) — []	ある/なり				
武料]			コメント			
\bigcirc	キャッチャー部分の試料の	特徴・保存方法		tic.			
2	コア試料	·	次頁参照			•	
3	パイロットコア試料の長さ	・特徴 	<u>97 cm</u>				
解体後] 異常がないかチェック	する	•	異常	コメント		
(メインワイヤー(曲がり、	キンク、芯綱が見	しえる等) ある	5∕Øl.			
2	パイロットワイヤー		ある	5/Q.		· .	
3	パイロットコアラー		ある	5/E)			
4	ナイロンエイトロープ (ウ	ヨックコード)	ある	5/1Q			
5	ケーシングコアラーウェイ	۲. ト	ある	5/EZ			
6	天秤		ある	5∕@l			
\bigcirc	トランスポンダー&取付治	具	ある	5/ED (
. (8)	その他			-			

海底ケーシング設置型コアラー揚収・解体チェックリスト (その2/2)

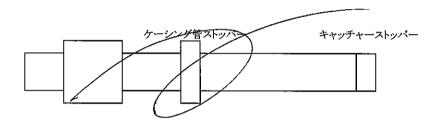
別紙-2 海底ケーシング設置型コアラー 揚収・解体チェックリスト 記録者

航海名 KR14-E05	<u>コア名 CSPC 32</u>	実施日2014 年 / 0 月 30 日	記録者	*
				,
ケーシング管未設置時	ケーシング管の処理と異常箇所を	チェック		



ケーシング管設置時

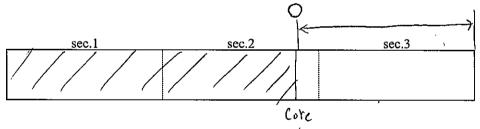
SUS管の処理と異常箇所をチェック



インナー部

インナーの処理、異常箇所、試料の長さをチェック

コア長 /OS cm



top

ビット試料 (有 or 無)

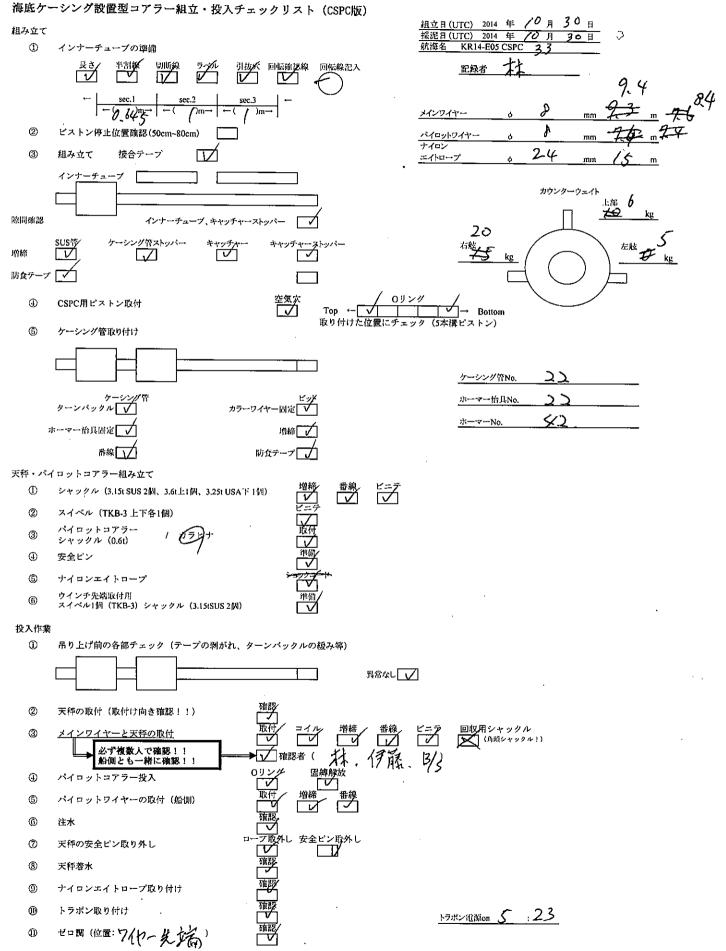
外観チェック内容

コア処理方法

海水 堆積物付着 堆積物のトップ 接合テープの切れ 歴史厳町	… 斜線 … ☆ … core top … /	バンドソー使用 … ● プラマーソウ使用 … ○ インナーで押出し … ◎ コア押出装置で押出し… △	
屈田箇所	<u> ×</u>	※押し出す方向は矢印で記入すること	ø

※上記記号以外の確認事項については、空欄にその内容を記録すること。

別紙-1 海底ケーシング設置型コアラ⊶ 組立・投入チェックリスト



PRC-GEO-030 別紙-10-3 パイロットコアラーセッティングチェックリスト(ユーイング用)

.

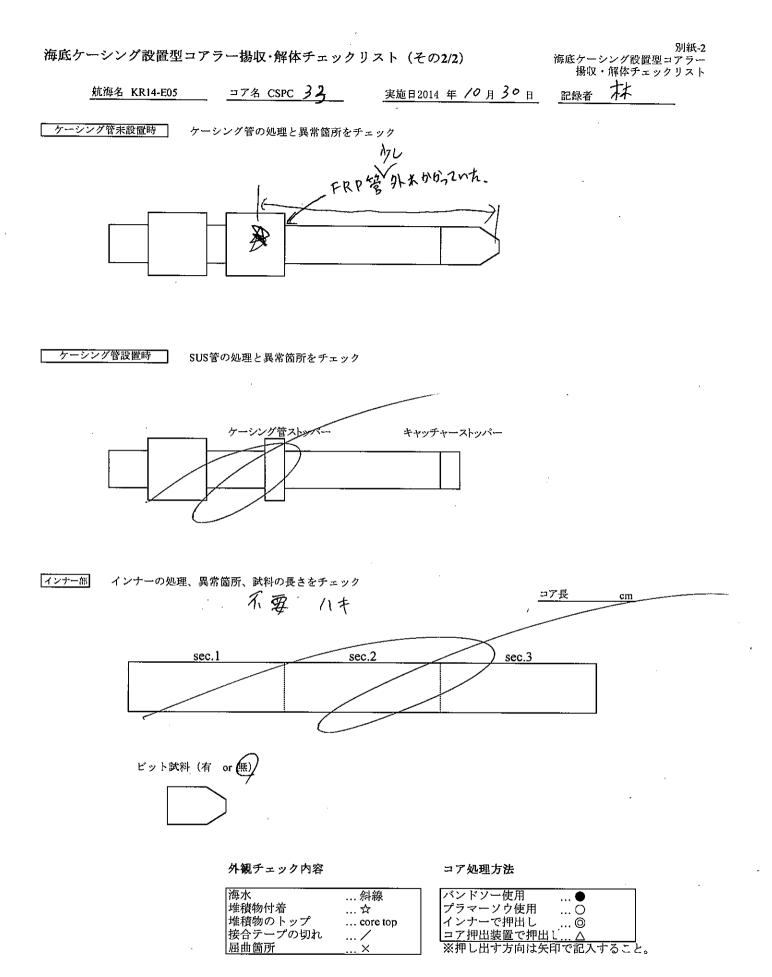
航海名: kR/4-EoS	組立日(UTC):	= ta 10 3	う 確認	者:林
コア名:CSPL 33		2014 / 10/3	1.12.14	
		く気づき事項があれ		· · · ·
퇃施前準備>				
採泥器組み立て	N.		\square	
① インナーを採泥管の			—	· ↑ ∋
② インナーに航海名、言		句を記入する。		Q
 3 水抜け穴に泥つまりが ※2回目以降の採泥時 	· · · · = a	- 7		
④ インナーを採泥管に打		୦ ୦		
※採泥管最上部(フ		が外れやすいので注	意する。	
⑤ キャッチャーとビッ				ロットワイヤー
※キャッチャーは接	着部がはずれやす	いので注意する。		
⑥ 必要個所に、ビニテカ	こどを巻く		,	٣
パノロ しつノレー 即士		nı		
パイロットワイヤー関連 - ○パイロットワイヤ		جر ۵۷	ِĽ	
〇末端加工確認(シ:		φ <u>8×</u>)本ワイヤーの識別	<u> </u>	
〇ワイヤー素線処理)スイベル作動状態	みケシャック	ッレ(0.6tSUS) [].
Oシャックルとシン:				イベル(1.0t)
			シャック	ッル(0.6tSUS) (日
「リー・ノン・ハクルを米組(エア	はインシュロック)で	固定する。 		
としていた。 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ	ー・ー・ー・ー・ー・ クは チェックリストで行う。 ー・ー・ー・ー・ー・			
投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 場収後>				
投入・ 揚収 作業の チェッ PC 組立・ 投入 ・ 揚収 後 > インナーを 取り出す。				
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 易収後> インナーを取り出す。 ビニテをはがす。 	チェックリストで行う。 	, 		A
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 易収後> インナーを取り出す。 ① ビニテをはがす。 ② 採泥管とインナーを 	チェックリストで行う。 		 ャーをはずし	ļ
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 易収後> インナーを取り出す。 ビニテをはがす。 	チェックリストで行う。 ー緒にはずす。 ットのネジを緩め、		 ャーをはずし	. A
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 易収後> インナーを取り出す。 ① ビニテをはがす。 ② 採泥管とインナーを ③ 精密ドライバーでビー 	チェックリストで行う ー緒にはずす。 ットのネジを緩め、 全をする。	ビットとキャッチ	 ャーをはずし	X K
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 易収後> インナーを取り出す。 ① ビニテをはがす。 ② 採泥管とインナーを ③ 精密ドライバーでビーインナー下部にゴム ④ 採泥管をはずし、イン ⑤ インナー下部にポリ袋 	チェックリストで行う。 ットのネジを緩め、 全をする。 ンナー上部にゴム をし、ビニテで固定	ーーーーーーーーーーーー ビットとキャッチ 全をする。 する。		
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 易収後> インナーを取り出す。 ① ビニテをはがす。 ② 採泥管とインナーを ③ 精密ドライバーでビーインナー下部にゴム ④ 採泥管をはずし、イン ⑤ 道宜、処理を行う。 	チェックリストで行う。 ー緒にはずす。 ットのネジを緩め、 全をする。 ンナー上部にゴム をし、ビニテで固定 どのような処理を行	ビットとキャッチ 全をする。 する。 うったか下記に記載	0	X X
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 易収後> インナーを取り出す。 ① ビニテをはがす。 ② 採泥管とインナーを ③ 精密ドライバーでビーインナー下部にゴム ④ 採泥管をはずし、イン ⑤ 道宜、処理を行う。 	チェックリストで行う。 ー緒にはずす。 ットのネジを緩め、 全をする。 ンナー上部にゴム をし、ビニテで固定 どのような処理を行	ーーーーーーーーーーーー ビットとキャッチ 全をする。 する。	0	X I
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 易収後> インナーを取り出す。 ① ビニテをはがす。 ② 採泥管とインナーを ③ 精密ドライバーでビーインナー下部にゴム ④ 採泥管をはずし、イン ⑤ 道宜、処理を行う。 	チェックリストで行う。 ー緒にはずす。 ットのネジを緩め、 全をする。 ンナー上部にゴム をし、ビニテで固定 どのような処理を / 押出実施 / そ	ビットとキャッチ 全をする。 する。 うったか下記に記載	0	
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 易収後> インナーを取り出す。 ① ビニテをはがす。 ② 採泥管とインナーを ③ 精密ドライバーでビーインナー下部にゴム ④ 採泥管をはずし、イン ⑤ 道宜、処理を行う。 	チェックリストで行う。 ー緒にはずす。 ットのネジを緩め、 全をする。 ンナー上部にゴム をし、ビニテで固定 どのような処理を / 押出実施 / そ	ビットとキャッチ 全をする。 する。 うったか下記に記載 の他は下記欄に記	0	X X
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 易収後> インナーを取り出す。 ① ビニテをはがす。 ② 採泥管とインナーを ③ 精密ドライバーでビーインナー下部にゴム ④ 採泥管をはずし、イン ⑤ 道宜、処理を行う。 	チェックリストで行う。 ー緒にはずす。 ットのネジを緩め、 全をする。 ンナー上部にゴム をし、ビニテで固定 どのような処理を行 / 押出実施 / そ た。	ビットとキャッチ 全をする。 する。 うったか下記に記載 こ の他は下記欄に記	0	
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 湯収後> インナーを取り出す。 ビニテをはがす。 採泥管とインナーを・ 精密ドライバーでビィンナー下部にゴム 採泥管をはずし、イン インナー下部にポリ袋 適宜、処理を行う。 未処理で陸揚げ 損傷箇所などがないか確認 	チェックリストで行う。 ー緒にはずす。 ットのネジを緩め、 全をする。 ンナー上部にゴム をし、ビニテで固定 どのような処理を行 / 押出実施 / そ た。	ビットとキャッチ 全をする。 する。 うったか下記に記載 こ の他は下記欄に記	0	X X X X X X X X X X X X X X X X X X X
 投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 易収後> インナーを取り出す。 ビニテをはがす。 採泥管とインナーを一 精密ドライバーでビーインナー下部にゴム 採泥管をはずし、イン インナー下部にポリ袋 面宜、処理を行う。 未処理で陸揚げ 	 チェックリストで行う。 一緒にはずす。 ットのネジを緩め、 全をする。 ンナー上部にゴムなをし、ビニテで固定でどのような処理を / 押出実施 / そのます。 認。 あれば右図 	ビットとキャッチ 全をする。 する。 うったか下記に記載 こ の他は下記欄に記	0	

Ver.1.1(20121010) Marine Works Japan LTD.

海底ケ	ーシング設置型コアラー揚収・解体チ	ェックリスト (その	D1/2)	別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト
	航海名 KR14-E05 コア名 CSPC 3	3 実施日 201	4 年 / 0 月 30 日	記録者 村
着底時		1, 3, [
1	着底時角度	8 叫内/8 纪日		
0	着底センサー作動	あるノなし		
3	切り離し	ある/A)		
围収作業・	ŧ r		コメント	
0	^一 ナイロンエイトロープ、パイロットコアラー、 メインワイヤーが絡んでいないか	絡みあり/絡みな		
2	ピストン停止位置確認テープ	見をつく見えない	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
3	SUS管(又はビット)から試料が流れ出ていないか	流出あり/流出な	l	
揚収直後				
\mathbb{O}	SUS管の屈曲 ある/大ノ (あれば記号記入	.)	屈曲箇所 バンドソー	
2	ケーシング管の変形(揚収した場合)	おう/なし (あれば語	2号記入) 堆積物付款	1600
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の付着	-	2号記入) 貫入長は	<u>約700 m</u>
	→詳細なチェックは、次頁に記入	= FRP 管持合部	んしれれ	
		FRI BARDER	ノ /· コ	
			トラポン電源	Roff 7:52
先端部	異常がないかチェックする	異常 コメン	۲ ۲	
1	ビットの状況(ケーシング管揚収時)	ある (な)		
2	コアキャッチャーの齿(取れた、折れ曲がり等)	ある/@		
3	回転確認線の位置(組立時とのズレ)	#3/€ +)	
インナー	11 インナーチューブの処理と異常箇所をチェ		0	
ピストン	岡 異常がないかチェックする	異常 コメント		
		異常 コメント >る/な)		
2	スイベル(オイル漏れ等) [] ま	>5∕@		· · · · ·
3	ピストン(ピン・空気穴等) – – – – –	53/Q		
4	ピストンの0-リング(切れ等) ― しょ	53/Q		
試料		コメント		
1	キャッチャー部分の試料の特徴・保存方法			
2	コア試料 次	真参照 ハキ		
3	パイロットコア試料の長さ・特徴 🗾 🖊	70 _{cm}		-
解体後	異常がないかチェックする	異常	コメント	
1	メインワイヤー(曲がり、キンク、芯綱が見;	える等) ある (な)		
2	パイロットワイヤー	ある / (な)		
3	パイロットコアラー	ある/ ()		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
4	ナイロンエイトロープ(ショックコード)	ある/ 🕄		1
5	ケーシングコアラーウェイト	ある / 🕼		
6	天种	あるノぼし		
\bigcirc	トランスポンダー&取付治具	あるノセ	<u> </u>	
8	その他			

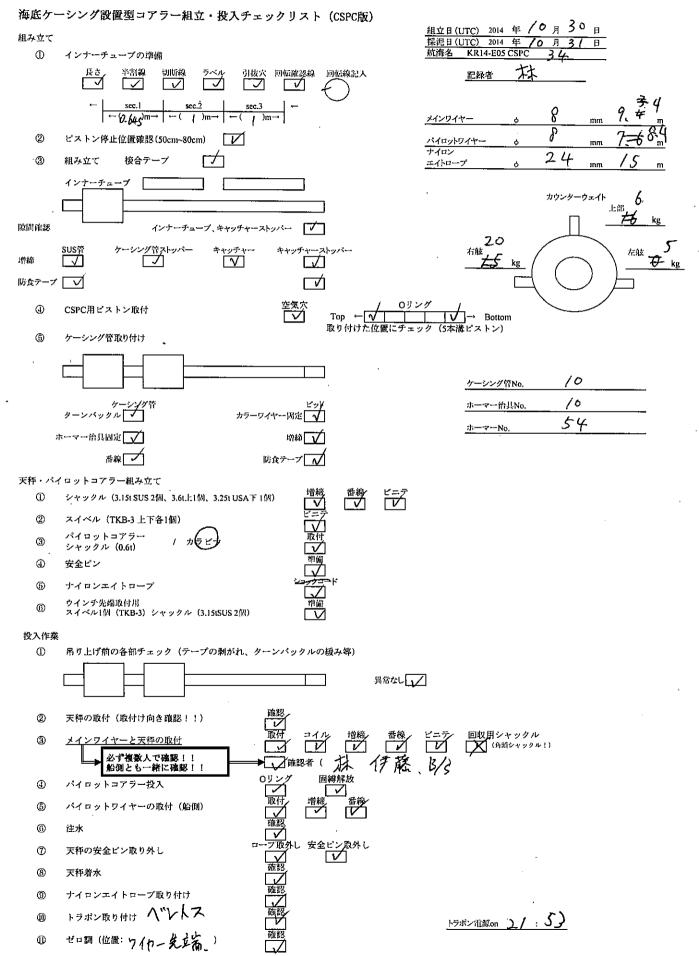
,

	Ver.2.0	(2011)	0513)
Marine	Works	Japan	LTD.



※上記記号以外の確認事項については、空欄にその内容を記録すること。

別紙-| 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト



PRC-GEO-030 別紙-10-3 パイロットコアラーセッティングチェックリスト(ユーイング用)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)

統治:ユーインク型小型表	: 層採泥器(ユーイング)		
航海名:KR14-E05	<u>組立日(UTC): 2014</u>	/ /0 / 30	確認者: 林
コア名:CS PL 34	採泥日(UTC): 2014	1 10 /31	確認者:林
	※気づき	事項があれば、図]の中に記すこと。
 ③ 水抜け穴に泥つまりが ※2回目以降の採泥時 ④ インナーを採泥管にが ※採泥管最上部(フラ) ⑤ キャッチャーとビット ※キャッチャーは接対 ⑥ 必要個所に、ビニテカ ⑥ 必要個所に、ビニテカ のパイロットワイヤー関連 〇パイロットワイヤー関連 〇パイロットワイヤー ○末端加工確認(シン 〇ワイヤー素線処理 〇シャックルとシンコ 	 本料番号、上下方向を記入 がないことを確認。 には、特に注意する。 ランジ部)は溶接が外れや トを取り付け、固定する。 着部がはずれやすいので注 などを巻く 準備(右図) -長 ブル) 〇本ワイ ブルの組み合わせ 	マナいので注意する。 で	 ホイロットワイヤー アイロットワイヤー アイロットロットワイヤー アイロットロットワイヤー アイロットロットロット アイロットロット アイロットロットロット アイロットロット アイロット アイロット アイロット アイロット アイロット
 ② シャックルを番線(また) 2 シャックルを番線(また) 3 投入・揚収時> 3 投入・揚収作業のチェッ 	イベル、パイロットワイヤーを はインシュロック)で固定する ーーーーーーーーーーー		
PC組立・投入・	チェックリ ^ス トで行う。 ー・ー・ー・ー・ー・ー・ー・ー		
インナー下部にゴム株 ④ 採泥管をはずし、イン ⑤ インナー下部にポリ袋	ットのネジを緩め、ビット 全をする。 ンナー上部にゴム栓をする	0	さはずし、
a di seconda	/ 押出実施 / その他は		$\mathbf{h} = \mathbf{h} \mathbf{h}$
試料は長さも	-		━ └ ┤
	辺りク)	
●機器整備など ・塩抜き(清水洗い) ・注油など(航海終了時	せい	·	

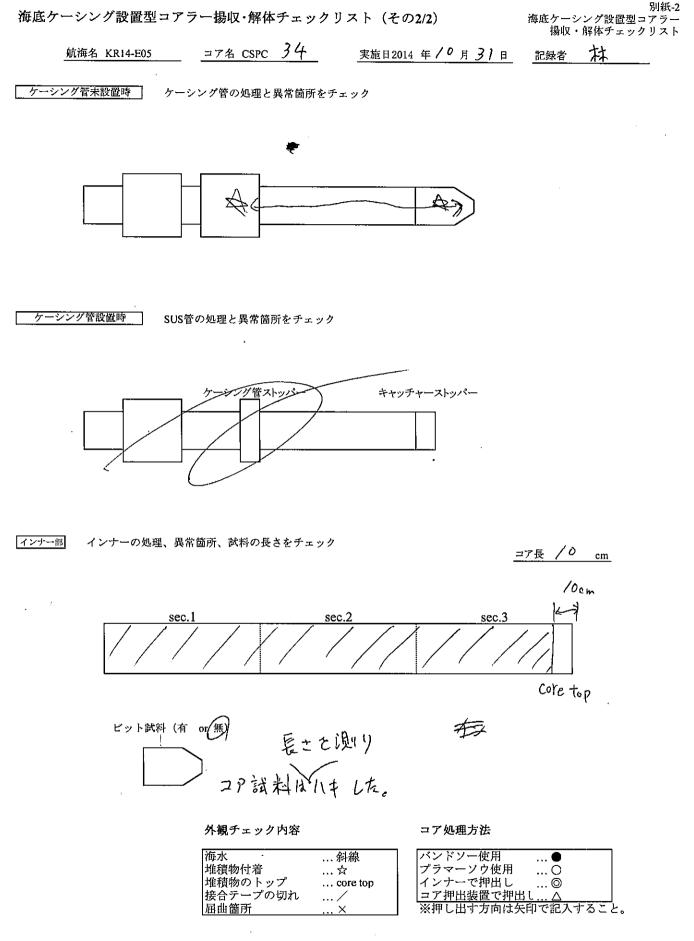
海底ケーシング設置型コアラー揚収・解体チェックリスト (その1/2)

.

•

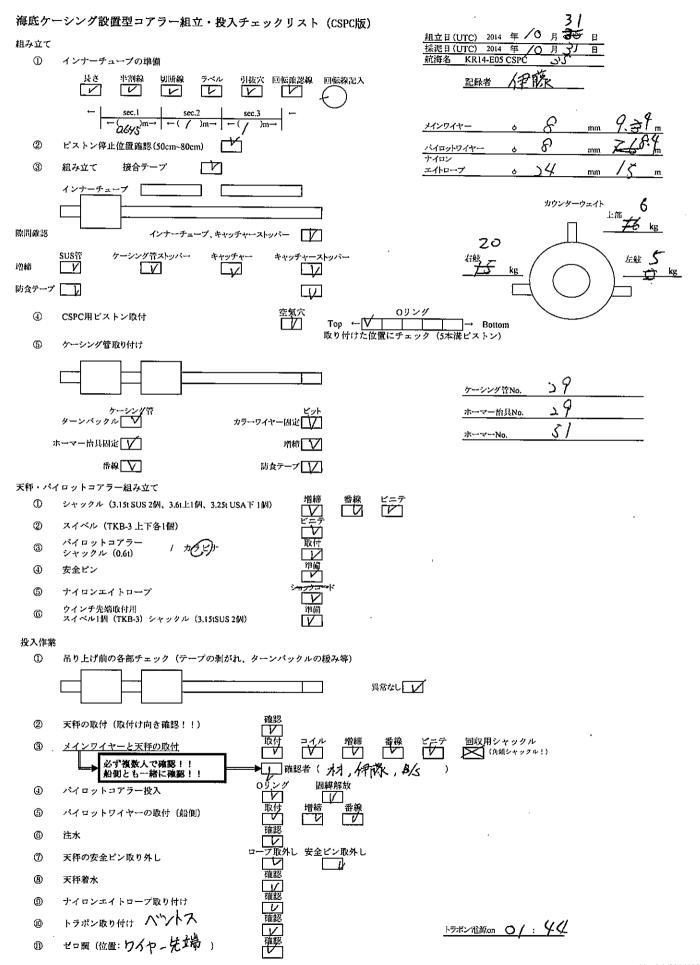
別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト

	<u>航海名 KR14-E05 コア名 C</u>	spc 34	実施日 2014 年 / 0	ョ31日 記録者 大
着底時]		1.1.	6
0	- 着底時角度	8	100/8°以上	
2	着底センサー作動	ð	,ъ∕(k)	
3	切り離し	t	53 (k)	
揭取作業中	1		ー ー ー	
0	[」] ナイロンエイトロープ、パイロットコ メインワイヤーが絡んでいなレ		ッり/絡 会 よし	× 1.
2	ピストン停止位置確認テープ	_	▶	·······
3	SUS管(又はビット)から試料が流れ出て	ついないか 流出を	, ッカノ流田建し	
揚収直後	1			
1		記号記入)		屈曲箇所 …× バンドソー使用 … ●
2	ケーシング管の変形(揚収した場合)	· ある/ 🔂	(あれば記号記入)	<u>堆積物付着 ☆</u>
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の	付着しある/なし	, (あれば記号記入)	貫入長は 約124 m
	→詳細なチェックは、次頁に記入	_		
		· ,		
		¢		トラポン電源off 23:49
				<u>_</u>
先端部		異常	コメント	
1	- ビットの状況(ケーシング管揚収時)	ある人な	þ	
2	コアキャッチャーの歯(取れた、折れ曲	がり等) ある/(な	je.	
3	回転確認線の位置(組立時とのズレ)	ある/な	} <u>-</u>	
インナー部	- インナーチューブの処理と異常箇	所をチェック(記号	を次頁に記入)	
ピストン部		月 異常	コメント	
1	_ H鋼(上下のピン等) _	- [= = = = = = = = = = = = = = = = = =		· · · · ·
2	スイベル(オイル漏れ等)	_ [] = 53/Q		
3	ピストン(ピン・空気穴等) -			
4	ピストンの0-リング(切れ等) -	- L #3/0		
試料]		コメント	
1	キャッチャー部分の試料の特徴・保存	方法	母儿泥.	
2	コア試料	次頁参照		
3,	パイロットコア試料の長さ・特徴	/ //0 cm		
解体後] 異常がないかチェックする		異常 コメント	
1	メインワイヤー(曲がり、キンク、ᅒ		₩3/(t).	
2	パイロットワイヤー	đ	53/Q.	
3	パイロットコアラー	ă	\$3∕@L	
4	ナイロンエイトロープ(ショックコー	- F) - Z	ある/健	
5	ケーシングコアラーウェイト	ž	53/Q	
6	天种	ž	ある/松上	
Ø	トランスポンダー&取付治具	2	\$3/@}	
(8)	その他		,	



※上記記号以外の確認事項については、空欄にその内容を記録すること。

別紙-1 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト



PRC-GEO-030 別紙-10-3 パイロットコアラーセッティングチェックリスト(ユーイング用)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)

器名:ユーイング型小型		
<u>航海名: kR/4-E05</u> コア名: CSPL 35	<u>組立日(UTC): 2014 / 10 / 31</u> 採泥日(UTC): 2014 / 10 / 31	
		_ <u>確認者 : 末</u> ず、図の中に記すこと。
実施前準備>	ベス フさ 芋肉がめれい	よ、凶の中に記りこと。
採泥器組み立て		<u>ال</u> کا
① インナーを採泥管の		▲ 1
	試料番号、上下方向を記入する。	Ŷ
 3 水抜け穴に泥つまり ※2回目以降の採泥 	かないことを確認。 特には、特に注意する。	
④ インナーを採泥管に	挿入する。	/
	ランジ部)は溶接が外れやすいので注	
	トを取り付け、固定する。 着部がはずれやすいので注意する。	パイロットワイヤー
⑥ 必要個所に、ビニテ		\approx
パイロットロノみ、明治		\rightarrow
パイロットワイヤー関連 〇パイロットワイヤ		<u>∽</u> , m
〇末端加工確認(シ	ンブル) 〇本ワイヤーの識別	$\frac{\sqrt{r}}{R4}$
〇ワイヤー素線処理		シャックル (0.6tSUS)
○シャックルとシン	フルの組み合わせ	スイベル(1.0t) 📋 シャックル(0.6tSUS) 🕼
		シャックル (0.6tSUS) 🗿
ユーイングへパイロット	、ワイヤーなどを接続 イベル、パイロットワイヤーを取り付ける。	
	はインシュロック)で固定する。	
投入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ	ッ クは	
	チェックリストで行う。	
// しんしょう しんしょう しんしょう しゅうしょう しゅうしん しゅうしゅう しゅうしゅう しゅうしゅう しゅう しゅうしゅう しゅう		\bigcirc
① ビニテをはがす。		(())
 ② 採泥管とインナーを ③ 特応じライバーでビ 	一緒にはずす。 ットのネジを緩め、ビットとキャッチ・	
0 桶留下ノイハーでし インナー下部にゴム		
④ 採泥管をはずし、イ	ンナー上部にゴム栓をする。	
⑤ インナー下部にポリ袋		
- · · · · · · · ·	どのような処理を行ったか下記に記載。	
	/ 押出実施 / その他は下記欄に記す	
試料の長さと言		
消 損傷箇所などがないか	119 筆認。 あれば右図に記載。	1
	THE THE	
機器整備など		
 ・塩抜き(清水洗い) ・注油など(航海終了^B 	持)	\Box
ען איזינעער עער איזיאקעער די אין איזן איזען דיין איזען איזען דייען איזען איזען איזען איזען איזען איזען איזען א דיין איזען איזע	*/	

Ver.1.1(20121010) Marine Works Japan LTD.

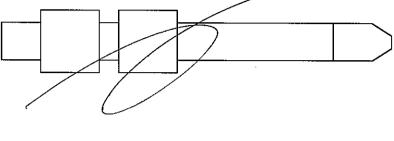
海底ケーシン	グ設置型コア	アラー揚収・	解体チェック	リスト(その1/2)
--------	--------	--------	--------	------	--------

別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト

	<u>航海名 KR14-E05 コア名 CSPC</u>	35	実施日 2014 4	年10月31日	記録者は
着底時]	\sim	[.1.1	
1	者底時角度	8027	1∕8°以上	,	
2	着底センサー作動	(b) J	_ /なし		
3	切り離し	S	ー /なし ー		
揚収作業中	1		_	コメント	
1	「ナイロンエイトロープ、パイロットコアラ- メインワイヤーが絡んでいないか	-、 絡みあり	/絡しなし	, - ,	,
2	ピストン停止位置確認テープ	見えなん	/見えない		
3	SUS管(又はビット)から試料が流れ出ていない	かか 流出あり	/ 流田なし	·	
揚収直後]				
1	SUS管の屈曲 ある/木 (あれば記号記	入)		屈曲箇所 バンドソ [、]	× 一使用 ●
2	ケーシング管の変形(揚収した場合)	あるしなし	(あれば記号		
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の付着	53/C)	(あれば記号	一記入)	<u>約</u>
	→詳細なチェックは、次頁に記入				
				トラポン語が	$\overline{\operatorname{hom}} \mathcal{A} : 2 \mathcal{S}$.
- 先端部		異常	コメント	×	
() ()	ビットの状況(ケーシング管揚収時)	ある/なし	-///		
2	コアキャッチャーの歯(取れた、折れ曲がり等	\sim			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
3	回転確認線の位置(組立時とのズレ)	ある/@	$\overline{()}$		
インナー部	- インナーチューブの処理と異常箇所をチ	エック(記号を)	次頁に記入)		
ピストン部	□ 異常がないかチェックする	異常	コメント		
0	- H鋼(上下のピン等) _ [1]	ある、し			
2	スイベル(オイル漏れ等) [ある/@L -		•••	
3	ピストン(ピン・空気穴等) - 2	53/QL -			· · · •
4	ピストンの0-リング(切れ等)	ある/AL	0-421	がは次へほ	าดเ
試料]		コメント		
0	キャッチャー部分の試料の特徴・保存方法	-	诺		
2	コア試料	次頁参照			
3	パイロットコア試料の長さ・特徴	40 cm			
解体後] 異常がないかチェックする		-	コメント	
1	メインワイヤー(曲がり、キンク、芯綱がり	見える等) ある	·/@ _		
2	パイロットワイヤー	ある	×0 _		
3	パイロットコアラー	ある	·⁄@		
4	ナイロンエイトロープ(ショックコード)	ある	·/@		·
6	ケーシングコアラーウェイト	ある			
6	天秤	ある	· / BL _	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
\bigcirc	トランスポンダー&取付治具	ある	·/@, [–]		
(8)	その他				

航海名 KR14-E05	コア名 CSPC 35	実施日2014 年 / ° 月 3 日
ケーシング管未設置時	ケーシング管の処理と異常箇所をチェ	ック

海底ケーシング設置型コアラー揚収・解体チェックリスト(その2/2)



ケーシング管設置時 SUS管の処理と異常箇所をチェック 派の付着なし、外観異常なし

	ケーシン	グ管	ドストッパー	キャッチャー	ストッパー
					-

インナー部 インナーの処理、異常箇所、試料の長さをチェック

コア長 /60 cm

sec.2 sec.3 sec.1 Core top ビット試料 (有 of 無)

試料は夏さを則り (1キ LF 1レナーは次へ使い回し

外観チェック内容

コア処理方法

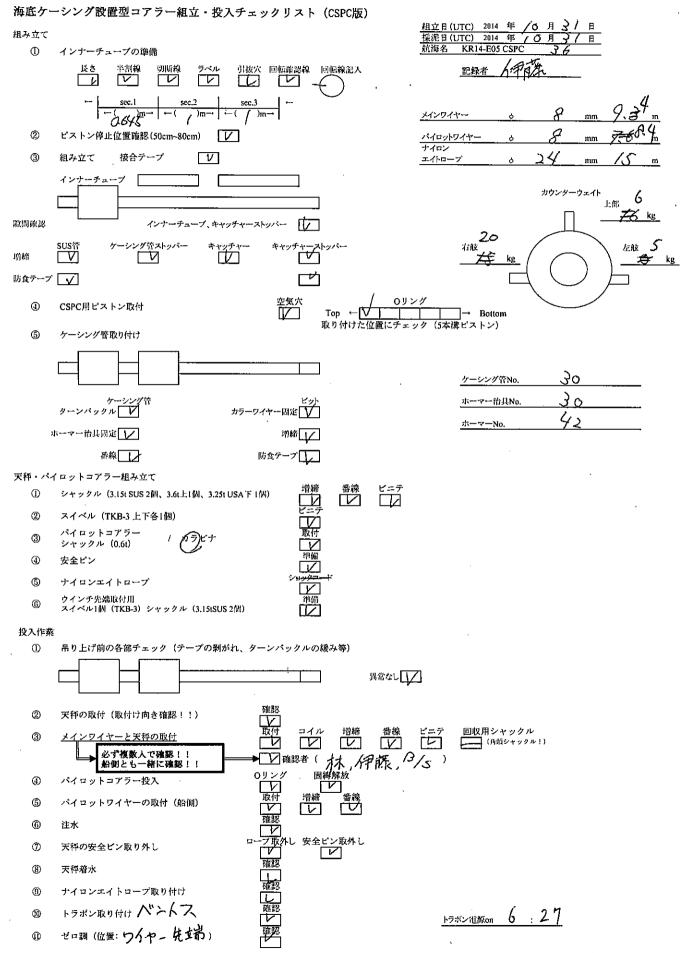
海水 堆積物付着 … ☆ 堆積物のトップ … core top 接合テープの切れ … ×	バンドソー使用 … ● プラマーソウ使用 … ○ インナーで押出し … ◎ <u>コア押出装置で押出し… △</u> ※押し出す方向は矢印で記入すること。
--	---

※上記記号以外の確認事項については、空欄にその内容を記録すること。

ね

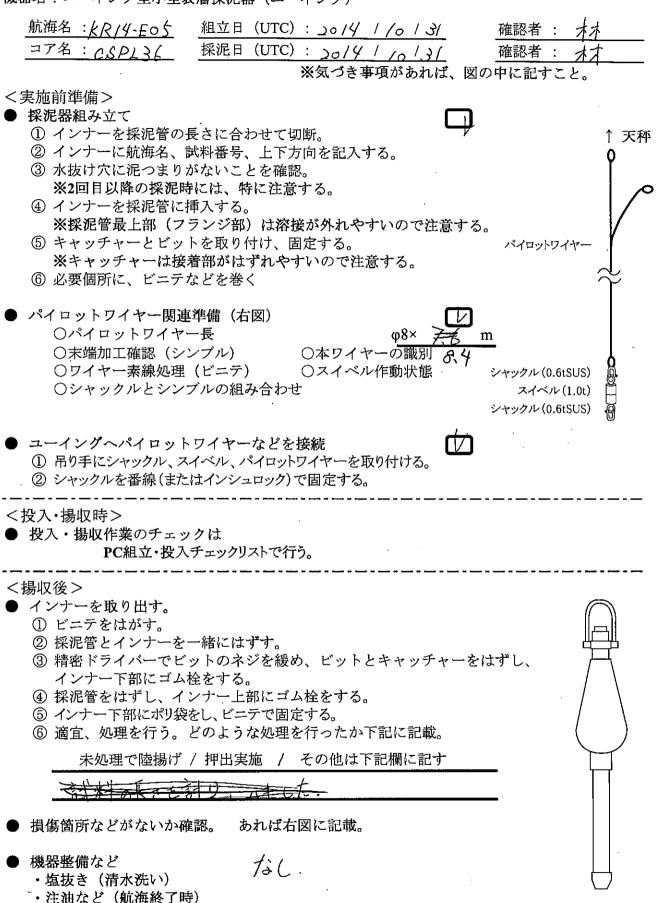
記録者

別紙-1 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト



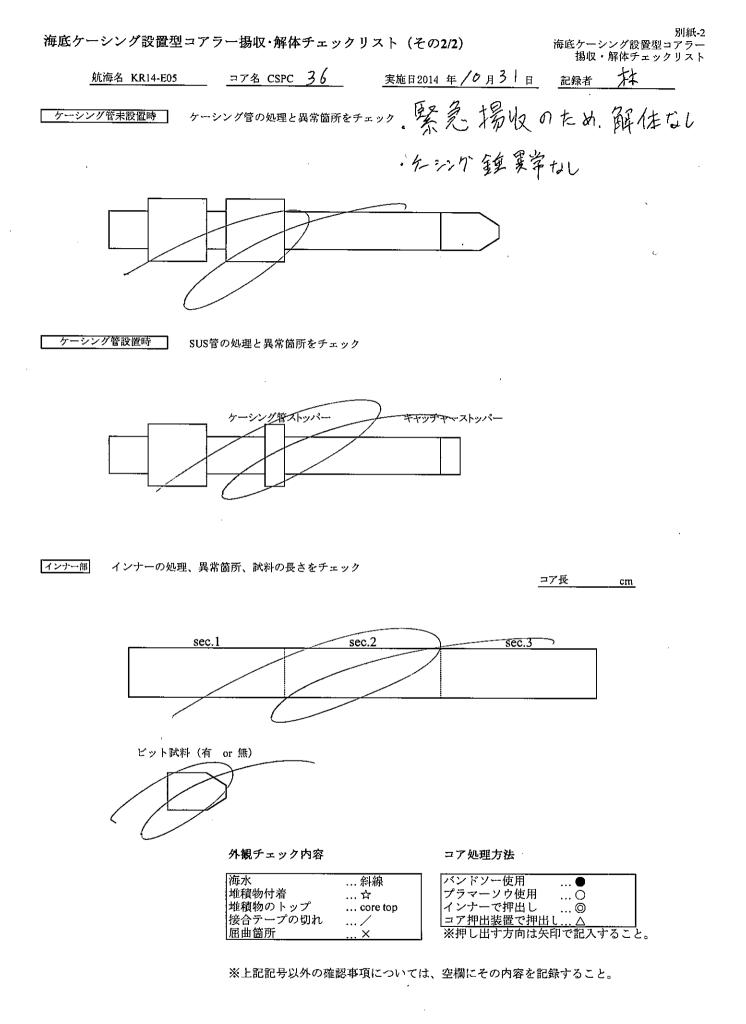
パイロットコアラーセッティングチェックリスト (ユーイング用)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)



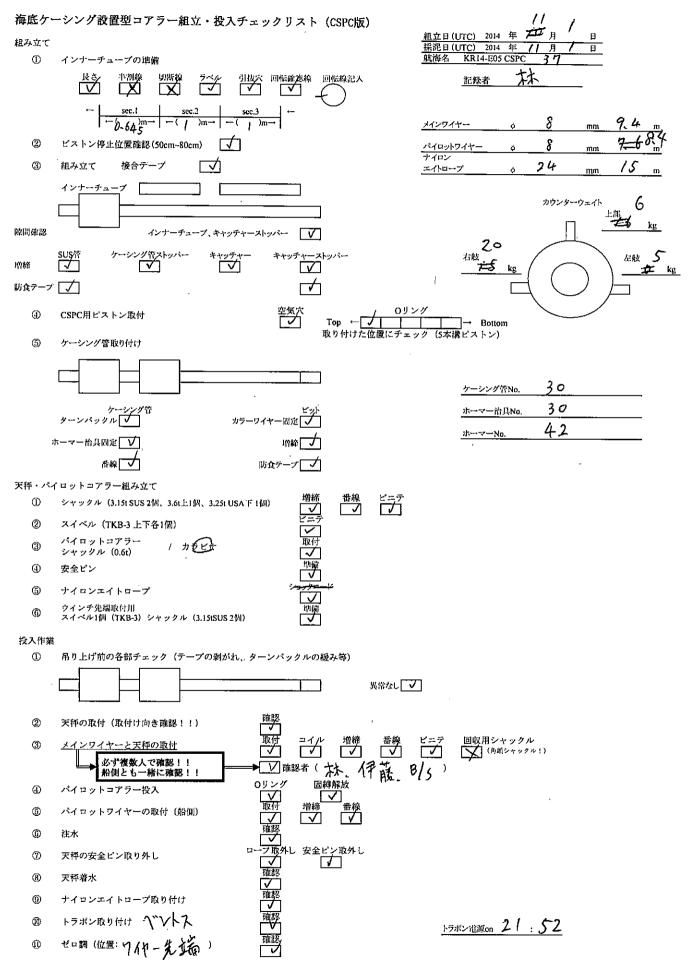
✓ Ver.1.1(20121010) Marine Works Japan LTD.

海底ケ	ーシング	設置型コアラ	ー揚収・解体	チェックリ	スト (その	>1/ 2)		ベンチマークピス 掲収・解体4	別紙-2 ストンコアラー チェックリスト
	航海名	KR14-E05	コア名 CSPC	36	実施日 2014	<u>年/0</u> 月	∃. ? /⊟	記録者 お	± / / / / / /
着底時	1					-	· · · · ·	clt to	_
1	」 着底時角度	t.		8 °J	, 以内/8⁰以上	n C D	$\rho = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} \right)^{2}$	緊急 持	ello It
2	着底セント	サー作動			₀ る∕なし	C		A. K. M	
3 (切り離し			đ	ふる/なし	えのま	11易收	したため、	解任なし
揚収作業中						コメン			<u>/// (4</u>
0	"ナイロン:	エイトロープ、バ インワイヤーが絡	イロットコアラ		うり/絡みなし				
2		亭止位置確認テー	L	見え	る/見えない		·		
3	SUS管(又	はビット)から試	4が流れ出ていない	いか 流出す	らり/流出な!	L			
揚収直後	ιí								1
1	- SUS管の屈	配曲 ある/なし	(あれば記号詞	记入)			屈曲箇所 バンドソー		
2	ケーシング	が管の変形(揚収	七た場合)) \$37 TEL	- (あれば乱	 2号記入)	堆積物付着		
3	SUS管(又	スはケーシング管)に試料の付着	- ある/なし	、 (あれば詞	2号記入)	貫入長は	<u>約</u>	<u>n</u>
	→詳細	なチェックは、ど	項に記入						
	[1					
							トラポン電源	off 7:57	
								<u></u>	
先端部	1		ェックする		コメン	۲ ト			
0	-	伏況(ケーシング							
2	コアキャッ	ノチャーの歯 (取れ	いた、折れ曲がりき	痔) ある/な	ι				
3	回転確認維	象の位置(組立時	とのズレ)	ある/な	ι 🗌)			
インナー部	「 インサ	+ーチューブの処	~ 理と異常箇所をf	チェック(記号	・を次頁に記入	 .)			
ピストン部	5 異常か	バないかチェック	する						
0		「のピン等)		ある/なし					
2	スイベル	(オイル漏れ等)		ある/なし					
3	ピストン		<u>جر کر ج</u>	ある/なし		·			
4	ピストンの	のターリング (切れ	, _{等)} — [ある/なし					
試料					コメント				
. (1)	キャッチ	ャー部分の試料の	特徴・保存方法						
2	コア試料	\square		次頁参照					
3	RIDIN	下コア試科の長さ	・ 特徴	cm					
解体後		/ ジないかチェック	する		異常	コメント			
0	メインワー	イヤー(曲がり、	キンク、芯綱が	見える等)	ある/なし				
2	パイロッ	トワイヤー		č	ある/なし	<u></u>			
3	パイロッ	トコアラー		ä	ある/なし				
4	ナイロン:	エイトローブイン	(ヨックコード)	ž	ある/なし		· ··· ·		
6	ケーシン	ガコズデーウェイ	۲ ۲	ä	ある/なし				
6	天秤 /	/ /		ā	ある/なし				
Ø	トカンオ	/ ポンダー&取付治	具	ä	ある/なし				
8	その他					<u>.</u>	<u></u>		



Ver.3.0(20141002) Marine Works Japan LTD.

別紙~| 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト



Ver.3.0(20141002) Marine Works Japan LTD.

パイロットコアラーセッティングチェックリスト (ユーイング用)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)

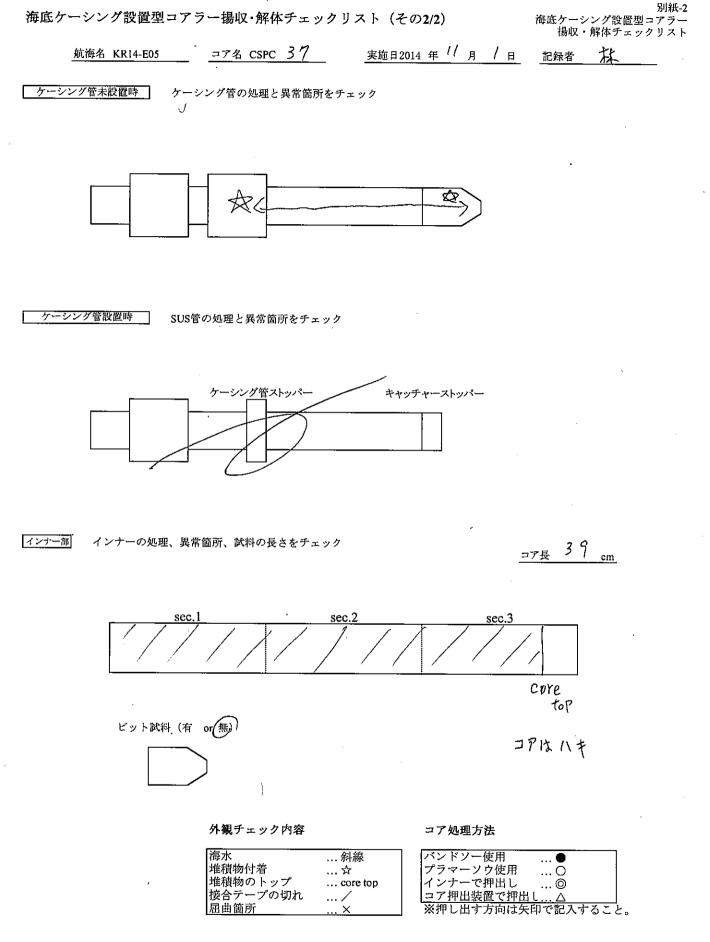
協名:ユーインク型小型表		A	
<u>航海名 : KR14-E05</u> コア名 : CSPC 37	<u>組立日(UTC): 2014</u>	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	確認者: 林
<u>コア名: CSPC 37</u>	<u>採泥日(UTC): 2014</u>	<u>`</u>	<u>確認者: 林</u>
 ③ 水抜け穴に泥つまりが ※2回目以降の採泥時 ④ インナーを採泥管に対 ※採泥管最上部(フ) *⑤ キャッチャーとビッ 	長さに合わせて切断。 式料番号、上下方向を記入 がないことを確認。 には、特に注意する。 挿入する。 ランジ部)は溶接が外れや トを取り付け、固定する。 着部がはずれやすいので注 などを巻く	すいので注意する。	ドに記すこと。 ↑ 天科
 〇パイロットワイヤー 〇末端加工確認(シン 〇ワイヤー素線処理 〇シャックルとシンン ユーイングへパイロット ① 吊り手にシャックル、ス 	ー長 ノブル) 〇本ワイ・ (ビニテ) 〇スイベ, ブルの組み合わせ	ヤーの識別 多4 ル作動状態	n シャックル (0.6tSUS) スイベル (1.0t) シャックル (0.6tSUS)
 、後入・揚収時> 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入・ 	ーーーーーーーーーーーーー クは チェックリストで行う。		
インナー下部にゴム ④ 採泥管をはずし、イン ⑤ インナー下部にポリ袋	ットのネジを緩め、ビット 全をする。 ノナー上部にゴム栓をする	o	۴u,
未処理で陸揚げ / 長さ 測 り いき	/ 押出実施 / その他は ⁻	下記欄に記す	-
 損傷箇所などがないか確 <i>1</i> 機器整備など ・塩抜き(清水洗い) ・注油など(航海終了時 	-		

海底ケ・	ーシング設置型コアラー揚収・解体チェック	スト(その1/2)	別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト
	航海名 KR14-E05 コア名 CSPC 37	実施日 2014 年 //	-t-h
着底時		1. 3. 2	
1	着底時角度 8	以内/89日上	
2	着底センサー作動	₩ <u> </u>	
3	切り離し	₩5/£]-	
場収作業中 ①	ナイロンエイトロープ、パイロットコアラー、 メインワイヤーが絡んでいないか 絡み	コメ あり/絡びよし	ント
2		ー/ つろ/見えない	
3		っ あり/流記し	······································
揚収直後		,	
0	SUS管の屈曲 あう/なし (あれば記号記入)		屈曲箇所× バンドソー使用 ●
2	ケーシング管の変形(揚収した場合) ある/) (あれば記号記入)	堆積物付着☆
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の付着 ある/な	- し (あれば記号記入)	貫入長は約151m
	→詳細なチェックは、次頁に記入		
			トラポン電源off 23 : 42
先端部		コメント	
() ()	ビットの状況(ケーシング管揚収時) ある/		
2	コアキャッチャーの歯(取れた、折れ曲がり等) ある/		
3	回転確認線の位置(組立時とのズレ) ある	\rightarrow	;
インナー部	インナーチューブの処理と異常箇所をチェック(記		
ピストン部			
	異常がないかチェックする 異常 H鋼(上下のピン等) _ [4] ある/②♪	コメント	
2	スイベル(オイル漏れ等) 「ある/企」		
3	ビストン(ピン・空気穴等) ー 」 ある / のし		
4	ピストンのローリング(切れ等) あるノ金レ	ロリングンなへ	使的回日
試料		コメント	
0	キャッチャー部分の試料の特徴・保存方法	ik	
2	コア試料 次頁参照		
3	パイロットコア試料の長さ・特徴 // / cm		
解体後	異常がないかチェックする	異常 コメント	
	メインワイヤー(曲がり、キンク、芯綱が見える等)	bs∕QL	
2	パイロットワイヤー	ある/①	
3	パイロットコアラー	ある/(<u>()</u>	
4	ナイロンエイトローブ(ショックコード)	ある/Q	
5	ケーシングコアラーウェイト	ある/②	
6	天秤	ある/ む ょ	
\bigcirc	トランスポンダー&取付治具	55 (A),	
8	その他	·	

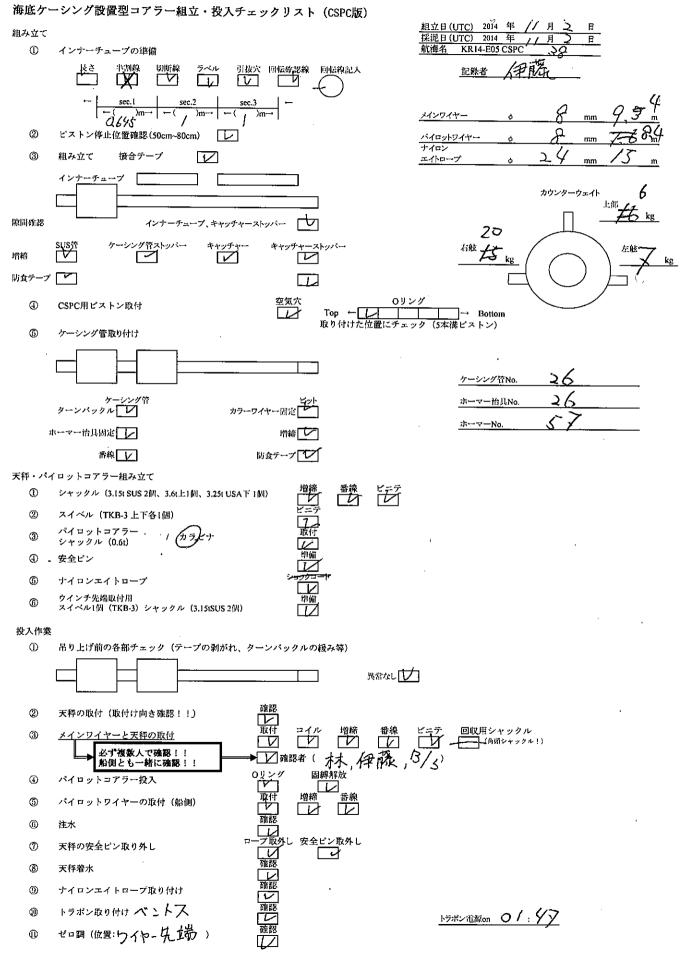
.

.

Ver.2.0(20110513) Marine Works Japan LTD.



別紙-1 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト



Ver.3.0(20141002) Marine Works Japan LTD.

PRC-GEO-030 別紙-10-3 パイロットコアラーセッティングチェックリスト(ユーイング用)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)
航海名:KR14-E05組立日 (UTC):2014/// 2確認者:確認者:オ木コア名:CSPC 38採泥日 (UTC):2014/ // / 2確認者:オホ
※気づき事項があれば、図の中に記すこと。
<実施前準備> ● 採泥器組み立て ① インナーを採泥管の長さに合わせて切断。 ① 大秤
 ② インナーに航海名、試料番号、上下方向を記入する。 ③ 水抜け穴に泥つまりがないことを確認。 ※2回目以降の採泥時には、特に注意する。 ④ インナーを採泥管に挿入する。
※採泥管最上部(フランジ部)は溶接が外れやすいので注意する。 ⑤ キャッチャーとビットを取り付け、固定する。 ※キャッチャーは接着部がはずれやすいので注意する。
⑥ 必要個所に、ビニテなどを巻く
 ● パイロットワイヤー関連準備(右図) ○パイロットワイヤー長 ○末端加工確認(シンブル) ○本ワイヤーの識別 ⑤ない
〇ワイヤー素線処理(ビニテ)〇スイベル作動状態 γ 〇シャックルとシンブルの組み合わせスイベル(1.0t)シャックル(0.6tSUS)
● ユーイングへパイロットワイヤーなどを接続 ① 吊り手にシャックル、スイベル、パイロットワイヤーを取り付ける。 ② シャックルを番線(またはインシュロック)で固定する。
<投入・揚収時> ● 投入・揚収作業のチェックは PC組立・投入チェックリストで行う。
<
 ● インナーを取り出す。 ① ビニテをはがす。 ② 採泥管とインナーを一緒にはずす。
③ 精密ドライバーでビットのネジを緩め、ビットとキャッチャーをはずし、 インナー下部にゴム栓をする。
 ④ 採泥管をはずし、インナー上部にゴム栓をする。 ⑤ インナー下部にポリ袋をし、ビニテで固定する。 ⑥ 適宜、処理を行う。どのような処理を行ったか下記に記載。
未処理で陸揚げ / 押出実施 / その他は下記欄に記す
長、測定後 八半
 ● 損傷箇所などがないか確認。 あれば右図に記載。
 ● 機器整備など なし
 ・塩抜き(清水洗い) ・注油など(航海終了時)

・塩抜き(清水洗い)・注油など(航海終了時)

Ver.1.1(20121010) Marine Works Japan LTD. 海底ケーシング設置型コアラー揚収・解体チェックリスト (その1/2)

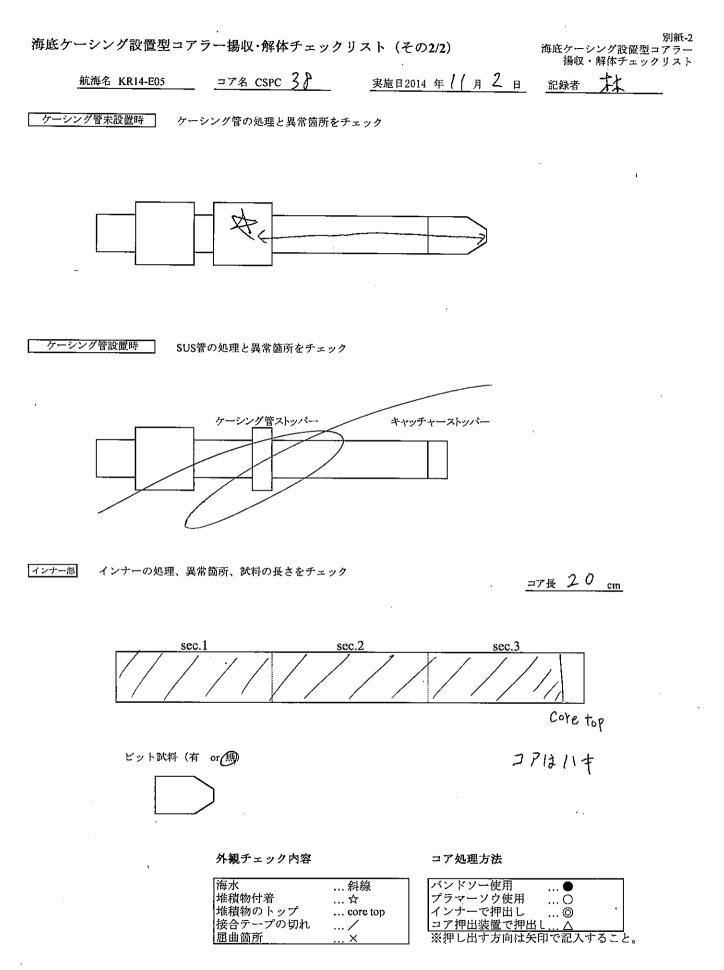
別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト

	航海名 KRI4-E05 コア名 CSPC	38	実施日 20	014 年 //月	1 2 1	記録者 大大
着底時]		1, 3,	1		<u></u>
1	着底時角度		8 以内/800			
2	着底センサー作動		Ø/Đ			
3	切り離し		\$3 / t			
揚収作業中			~	コメン	<	
	ナイロンエイトロープ、パイロットコア メインワイヤーが絡んでいないか	ラー、終	みありノ絡みず	2L		
2	ピストン停止位置確認テープ		見える/見えな	<u></u>		
3	SUS管(又はビット)から試料が流れ出ていた	ないか 済	記あり/流田を	Di		
揚収直後]					
1	SUS管の屈曲 ある/ なし (あれば記号	記入)	_		屈曲箇所 バンドソ-	× ─使用 … ●
2	ケーシング管の変形(揚収した場合)	ある/	(bni	(記号記入)	堆積物付着	2 41,
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の付着	* 55/	′なし (あれば	【記号記入) '	貫入長は	<u>約 7、34 m</u>
	→詳細なチェックは、次頁に記入					
	\$€			-7	トラボン電源	toff 64:64.
						,
先端部	異常がないかチェックする	異	- コメ	ント		
1	ビットの状況(ケーシング管揚収時)		æ.	· -		
2	コアキャッチャーの歯(取れた、折れ曲がり)等) ある,				
3	回転確認線の位置(組立時とのズレ)	ある。)		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
インナー部] インナーチューブの処理と異常箇所な	チェック(記号を次頁に記	- 入)		
ピストン部	異常がないかチェックする	異常 二人	コメント			
0	Ⅰ鋼(上下のピン等)	り ある/花	⊅			
2	スイベル(オイル漏れ等) [] ある/な	D			
3	ピストン(ピン・空気穴等) –	〕 ある/ぼ	ナ			
4	ピストンの0-リング(切れ等) 一	」 _{ある} ∕を	<u>٦</u>			
試料]		コメント	,		
1	キャッチャー部分の試料の特徴・保存方	去				
0	コア試料	次頁参照				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
3	パイロットコア試料の長さ・特徴 -	51	<u></u>		2 1	
解体後	異常がないかチェックする		異常	コメント		,
1	- メインワイヤー(曲がり、キンク、芯綱	が見える等)	ある/な し			ı
2	パイロットワイヤー		ある/なく			
3	パイロットコアラー		ある/おし			
4	ナイロンエイトロープ(ショックコード)	I	ある/なし			
6	ケーシングコアラーウェイト		あるとない			· · · · ·
6	天秤		ある/ (の)		"	
\bigcirc	トランスポンダー&取付治具		\$3/K			
8	その他		\smile			

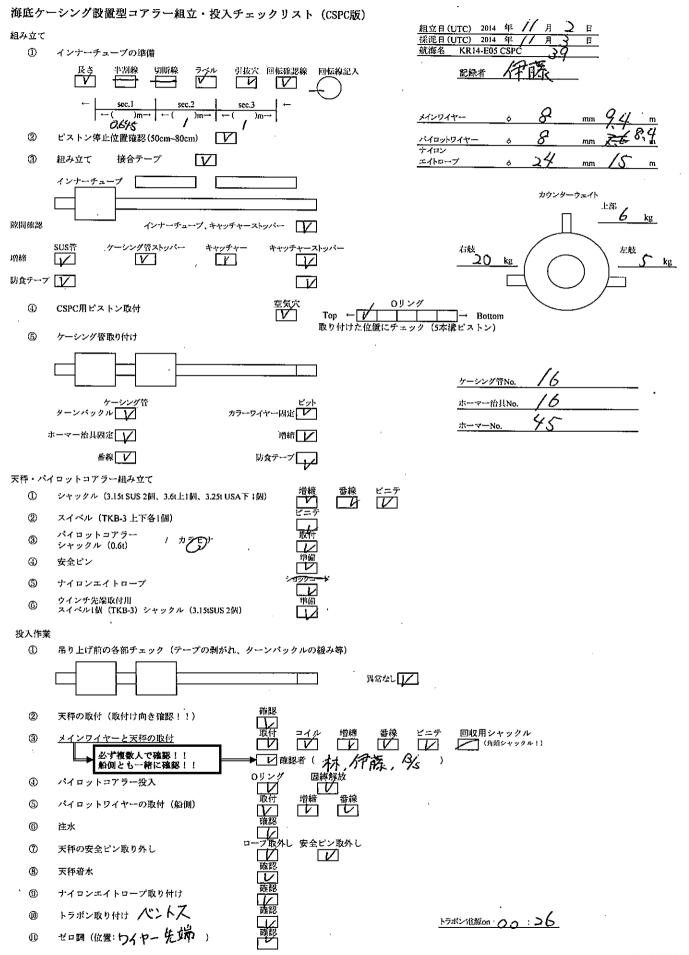
 \sim

.

,



別紙~1 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト



パイロットコアラーセッティングチェックリスト (ユーイング用)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)

航海名 : KR14-E05	組立日(UTC)	: 2014	111/2	確認者	: 林
コア名: CSPC 30	採泥日(UTC)		////3	確認者	
	}	※気づき事	項があれば、	図の中に記す	こと。
(実施前準備>					
 採泥器組み立て ① インナーを採泥管の 	長さに合わせて切	₩₽			↑ =====
 ② インナーに航海名、 			5.		_↑ 天≉
③ 水抜け穴に泥つまり					Ĭ
※2回目以降の採泥時		ける。			
④ インナーを採泥管に	••••	പടപപ		b 7	
※採泥管最上部(フ ⑤ キャッチャーとビッ			いので注意す	する。 パイロッ	
※キャッチャーは接		•	(する。	7.4 L 9	
⑥ 必要個所に、ビニテ			, w		\approx
				—	
パイロットワイヤー関連 のパイロットワイヤ			~°V 7		
○パイロットワイヤ ○末端加工確認(シ		⊃本ワイヤ	φ8× 🔀 一の識別 🧹	<u>t</u> m	
〇ワイヤー素線処理		Jネライ ヾ)スイベル		に4 シャックル・1	(0.6tSUS) A
〇シャックルとシン			,,,,,,,,,,,		ベル(1.0t)
				シャックル	(0.6tSUS) 👸
• •••• / • / • * • • • / • • • • 1	ロノル ふじそ せ	t seda			_
リ ユーイングへパイロット ① 吊り手にシャックル、ス			り付ける		
② シャックルを番線(また			2111/0 ⁰		
、投入・揚収時>	-) 1.				
) 投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入	^クは 、チェックリストで行う				
		° 			
〈揚収後>					
ノインナーを取り出す。		•			\bigcirc
 ビニテをはがす。 の 切切知知れていました 	ダントントードート				
 ② 採泥管とインナーを ③ 精密ドライバーでビ 	···, ·· · -	ビットレ	キャッチャー	-をけずし	
● 福田 アイアー て 部にゴム					/ \
④ 採泥管をはずし、イ		栓をする。			/ \
⑤ インナー下部にポリ袋					
⑥ 適宜、処理を行う。	どのような処理を	行ったか下	記に記載。		
未処理で陸揚げ	/ 押出実施 / そ	その他は下	記欄に記す		
長さを測	1) 1 +				
				· · · ·	
▶ 損傷箇所などがないかる	韬認。 あれば右図	図に記載。			
 機器整備など ・塩抜き(清水洗い) 					<u>}</u>
・注油など(航海終了日	幸)				\checkmark
	- /				

Ver.1.1(20121010) Marine Works Japan LTD.

海底ケ	ーシング設置型コアラー揚収・解体チュ	=ックリスト(その)	L/2)	別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト
	航海名 KRI4-E05 コア名 CSPC 🔾	9 実施日 2014	<u>年 // 月 2日</u>	記録者
 着底時				
0	着底時角度	8 (以内/8°以上		
2	着底センサー作動	ある/なし -		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
3	切り離し	おろくなし		
围収作業中		-	コメント	
0	- ナイロンエイトロープ、パイロットコアラー、 メインワイヤーが絡んでいないか	絡みあり/絡(みし		
2	ピストン停止位置確認テープ	見える/見えない		,
3	SUS管(又はビット)から試料が流れ出ていないか	流出あり/流出なし		
揚収直後				
1	SUS管の屈曲 ある/水レ (あれば記号記入)		屈曲箇所 バンドソ・	
2	ケーシング管の変形(揚収した場合)	ちる/なし (あれば記号	号記入) 堆積物付款	<u>请,☆</u>
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の付着	あるノ(なし) (あれば記号	号記入)	<u>約</u> m
	→詳細なチェックは、次頁に記入	<i>,</i>		
			トラポン電源	TOT 02: 18.
- 先端部		異常 コメント	、	
1	ビットの状況(ケーシング管揚収時)	ある/な		
2	コアキャッチャーの歯(取れた、折れ曲がり等)	ある/た		
· 3	回転確認線の位置(組立時とのズレ)	\$55/E	······································	<u> </u>
インナー部	インナーチューブの処理と異常箇所をチェッ	・ ス メ - ック(記号を次頁に記入)		
ピストン部	· · ·	異常 コメント	,	
1	– n	5/ 3 L		
2	スイベル(オイル漏れ等) _ ある			
3	ピストン(ピン・空気穴等) – 🚺 ある	5∕ <i>1</i> 2/		
4	ピストンの0-リング(切れ等) ー し ある	5/10		
武料	1	. コメント		·
1	キャッチャー部分の試料の特徴・保存方法			
2	コア試料 次頁	 「参照		
3	パイロットコア試料の長さ・特徴	7 cm 1/74	•	
解体後] 異常がないかチェックする		コメント	
1	メインワイヤー(曲がり、キンク、芯綱が見え)	る等) ある/約 -		
2	パイロットワイヤー	ある/好		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
3	パイロットコアラー	ある/な		
4	ナイロンエイトロープ(ショックコード)	ある/ね		
6	ケーシングコアラーウェイト	ある/あし		•
6	天种	ある/②し		
\bigcirc	トランスポンダー&取付治具	ある/加		
8	その他	•		

.

,

.

Ver.2.0(20110513) Marine Works Japan LTD 海底ケーシング設置型コアラー揚収・解体チェックリスト (その2/2)

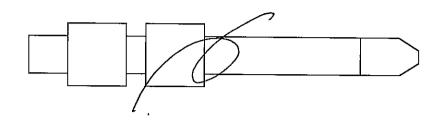
別紙-2 海底ケーシング設置型コアラー 揚収・解体チェックリスト 記録者 / 7 / 落

航海名 KR14-E05	コア名 CSPC	実施日2014 年 // 月 3 日
--------------	----------	---------------------------

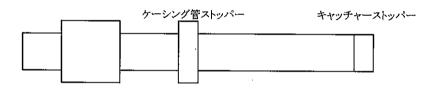
ケーシング管未設置時

インナー部

ケーシング管の処理と異常箇所をチェック



ケーシング管設置時 SUS管の処理と異常箇所をチェック > 尾、行着なし、異常なし、



インナーの処理、異常箇所、試料の長さをチェック

コア長 149 cm

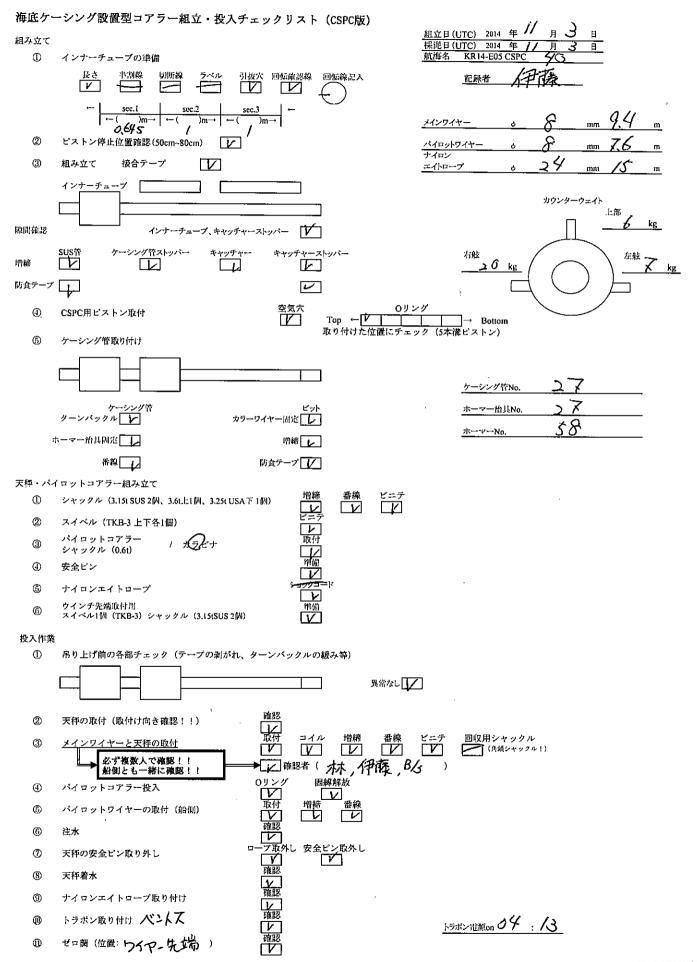
sec.1 <u>sec</u>.2 sec.3 Core top 試料は長って決りハキ ビット試料(有 or 💭

外観チェック内容

コア処理方法

海水	斜線	バンドソー使用 …●
堆積物付着	☆	プラマーソウ使用 〇
堆積物のトップ	core top	インナーで押出し … ◎
接合テープの切れ	/	コア押出装置で押出し△
屈曲箇所	<u> ×</u>	※押し出す方向は矢印で記入すること。

別紙-1 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト

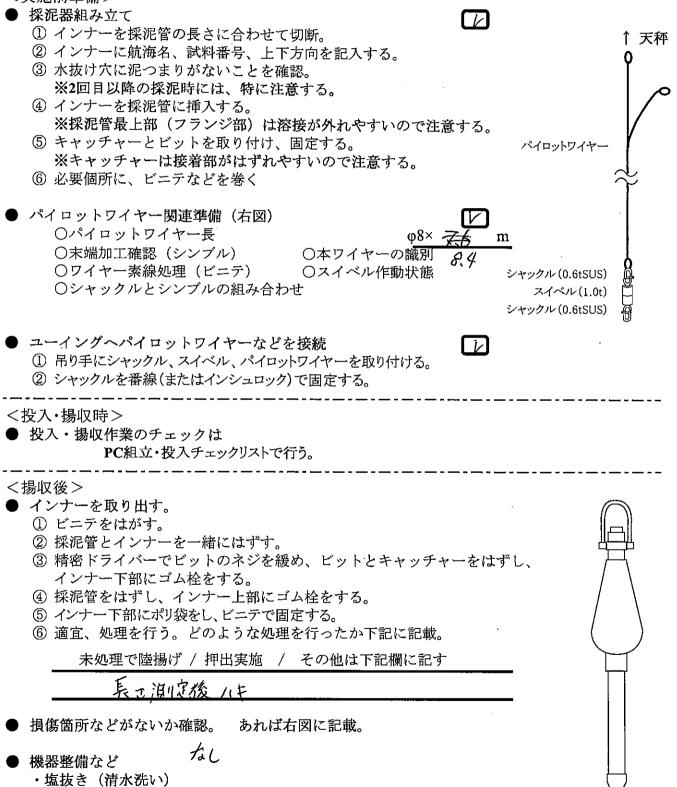


パイロットコアラーセッティングチェックリスト (ユーイング用)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)

<u> 航海名 : KR14-E05</u>	<u>組立日(UTC)</u> :	2014 / /// 3	確認者 : 林
コア名: CSPC 40	採泥日(UTC):	2014 / ///3	確認者 : 大木
,		《気づき事項があれげ 図	初の中に記すこと

<実施前準備>



・注油など(航海終了時)

海底ケーシング設置型コフ	゚゚゚゚゚ゔ	ー揚収・解体チュ	ニック	リリ	レス	ト	(その	D1/2	2)
--------------	--------	----------	-----	----	----	---	-----	------	----

.

別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト

.

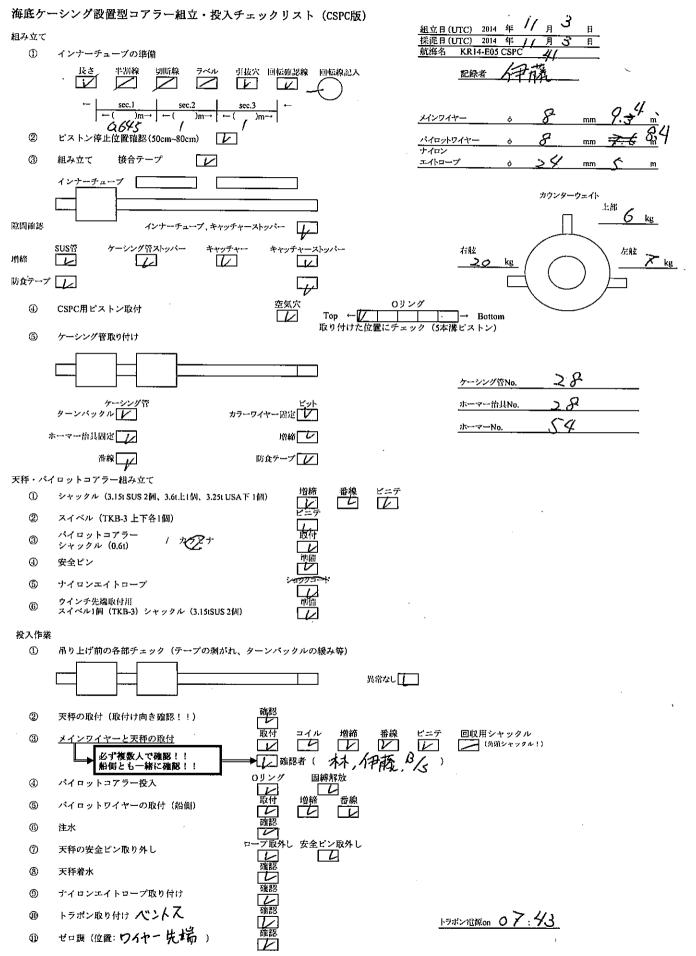
	<u>航海名 KR14-E05 コア名</u>	CSPC 40	_ 実施日 201	4 年 // 月	3 _月	記録者 伊藤
着底時].	•	1.3.5	-		
1	着底時角度		8°以内/800上			
2	着底センサー作動		ある/なし			
3	切り離し		#3/10			
揭収作業中	7			コメン	<u> </u>	
0	[■] ナイロンエイトロープ、パイロット メインワイヤーが絡んでいな	コアラー、 いか 料	あみあり/縦みょ		•	
2	ピストン停止位置確認テープ		見てる/見えない) 		·
3	SUS管(又はビット)から試料が流れ出	ていないか 涕	能出あり/滅田な	ι		
揚収直後]					
0	SUS管の屈曲 ある/なり (あれに	〔記号記入 〕	-		屈曲箇所 バンドソ-	× ~使用 ●
2	ケーシング管の変形(揚収した場合)	ある/	(bniti	記号記入)	堆積物付着	
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の	い付着 あう/	′なし (あれば詞	記号記入)	貫入長は	<u>*? /5'3 m</u>
	→詳細なチェックは、次頁に記入	-			•	
	[]					
	*		8		トラポン電源	off ob: al
				_		
先端部	異常がないかチェックする	 」	長常 コメン	< b		
0	ビットの状況(ケーシング管揚収時)			•		
2	コアキャッチャーの歯(取れた、折れ		/10			
3	回転確認線の位置(組立時とのズレ)	ある。	/10 +)		
インナー部	- インナーチューブの処理と異常	箇所をチェック(記号を次頁に記り	V		
ピストン部	- 異常がないかチェックする	月 異常	コメント			
1	- H鋼(上下のピン等)	- 1 53/S	<u>ک</u>			
2	スイベル(オイル漏れ等)	_ [] ある/を	ታ			
3	ピストン(ピン・空気穴等)	- T & & & & & & & & & & & & & & & & & &	9L			
4	ピストンの0-リング(切れ等)	- [_] _{ある:/ な}	Ð			
]		コメント			
1	キャッチャー部分の試料の特徴・保	军方法	<u> </u>			
2	コア試料	次頁参照				
3	パイロットコア試料の長さ・特徴	<u> </u>	<u>m 米占一</u>	<u> </u>		
解体後] 異常がないかチェックする		異常	コメント		
	メインワイヤー(曲がり、キンク、	芯綱が見える等)	ある/②_			
2	パイロットワイヤー		ある/な			
3	パイロットコアラー		ある/なし			
4	ナイロンエイトロープ(ショックコ	ード)	ある/ねし			
5	ケーシングコアラーウェイト		ある/なり			
6	天秤		ある/何し			·
\bigcirc	トランスポンダー&取付治具		ある/かり	·····		
8	その他 1 ン	+ #				

,

別紙 海底ケーシング設置型コアラー揚収・解体チェックリスト(その2/2) 海底ケーシング設置型コアラー 揚収・解体チェックリスト	_
航海名 KR14-E05 コア名 CSPC 40 実施日2014 年// 月 3日 記録者 /开花	
<u>ケーシング管未設置時</u> ケーシング管の処理と異常箇所をチェック	
片側に泥付着多い、倒れた可能性有	
ケーシング管設置時 SUS管の処理と異常箇所をチェック	
異常なし、	
ケーシング管スレジャーキャッチャーストッパー	
(インナー部) インナーの処理、異常箇所、試料の長さをチェック <u>コア長 / ス / cm</u>	
<u>コア長 / K / çm</u>	
<u>□ア長 / K / cm</u> sec.1 sec.2 sec.3	
<u>□ア長 / K / cm</u> sec.1 sec.2 sec.3	
<u>=ア長/K/cm</u> <u>sec.1 sec.2 sec.3</u> (////////////////////////////////////	
<u>□ア長 / K / cm</u> sec.1 sec.2 sec.3	
<u>コア長 / K / cm</u> <u>sec.1 sec.2 sec.3</u> Core をp ビット試料(有 or の) 主式 およら 八キ 外観チェック内容 コア処理方法	
<u>コア長 / / / cm</u> sec.1 sec.2 sec.3 $bre \ brp$ ビット試料 (有 or の) 記状 半白 八大 外観チェック内容 コア処理方法 海水 … 斜線 … 会 「ジドツー使用 … ①	
<u>=ア長 / / / cm</u> sec.1 sec.2 sec.3 Core Exp ビット試料 (有 or) 言式 大斗 白 八 子 外観チェック内容 =ア処理方法 海水 … 斜線 「バンドソー使用 …●	
$\frac{=7 \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2}$	

.

別紙-≀ 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト



パイロットコアラーセッティングチェックリスト (ユーイング用)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)

機器名:ユーイング型小型家	長層採泥器(ユーイング)		
<u>航海名 : KR14-E05</u>	<u>組立日(UTC): 2014</u>	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	確認者:木木
<u>コア名 : CSPC 4/</u>	<u>採泥日(UTC): 2014</u>	<u>////3</u>	<u>確認者: 大</u>
	※文(²)さ	事項があれば、図の	中に記すこと。
③ 水抜け穴に泥つまり;	試料番号、上下方向を記入	する。	↑ 天≉ 0
 ④ インナーを採泥管に ※採泥管最上部(フ ⑤ キャッチャーとビッ 	挿入する。 ランジ部)は溶接が外れや トを取り付け、固定する。 着部がはずれやすいので注		パイロットワイヤー
パイロットワイヤー関連 〇パイロットワイヤ 〇末端加工確認(シ 〇ワイヤー素線処理 〇シャックルとシン	ー長 ンブル) 〇本ワイ (ビニテ) 〇スイベ	φ8× その 酸別 8.4 ル作動状態	<u>m</u> シャックル (0.6tSUS) スイベル (1.0t) シャックル (0.6tSUS)
	・ワイヤーなどを接続 イベル、パイロットワイヤーを .はインシュロック)で固定する		
 、投入・揚収時>)投入・揚収作業のチェッ PC組立・投入 	クは チェックリストで行う。		
インナー下部にゴム ④ 採泥管をはずし、イ ⑤ インナー下部にポリ袋	ットのネジを緩め、ビット 栓をする。 ンナー上部にゴム栓をする	0	
未処理で陸揚げ	/ 押出実施 / その他は	下記欄に記す	\square
泥は揭収中	=落下(約 50cm)		—
•	電認。 あれば右図に記載。		
●機器整備など	àl.		
・塩抜き(清水洗い)	e)		
・注油など(航海終了時	5)	Ň	

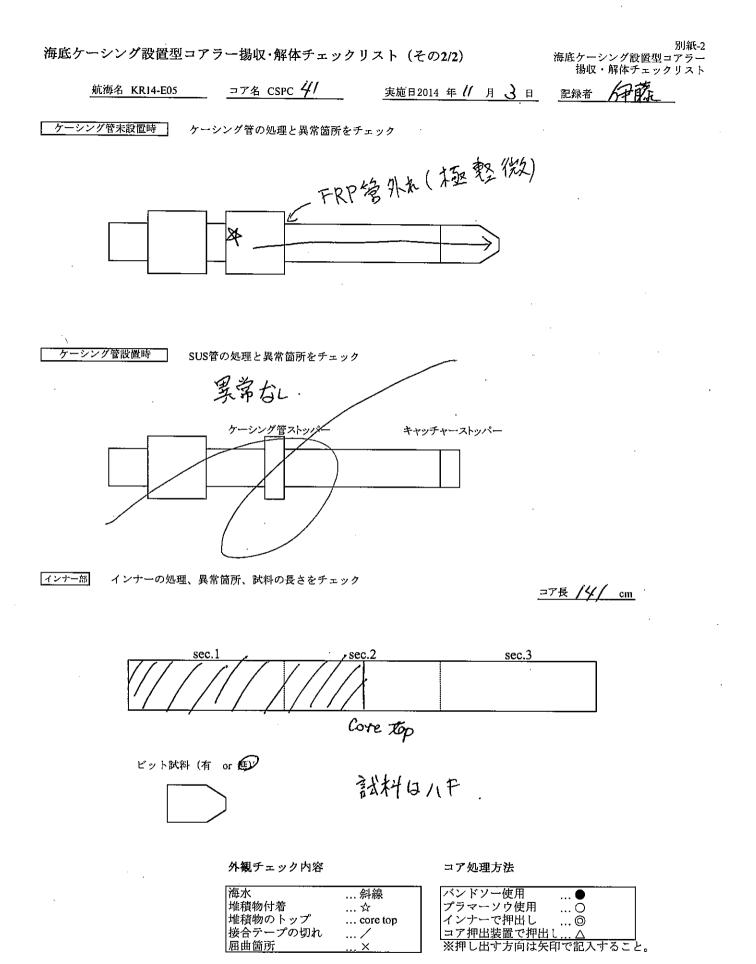
Ver.1.1(20121010) Marine Works Japan LTD.

海底ケーシング設置	型コアラー揚収	・解体チェック	リスト	(その1/2)
-----------	---------	---------	-----	---------

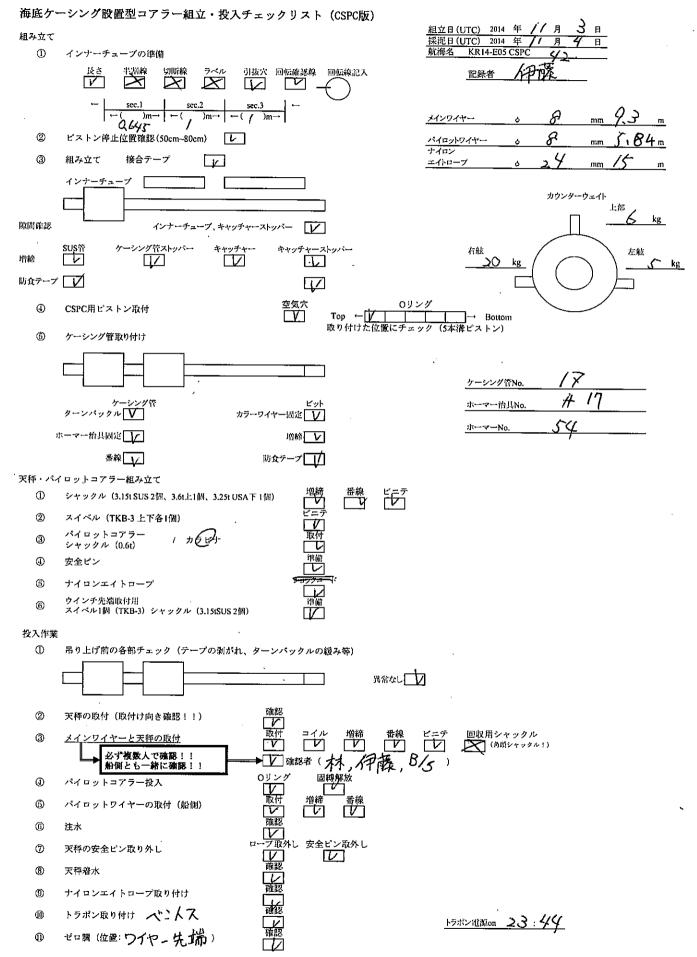
別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト ノー 一

	航海名 KR14-E05	コア名 CSPC	<u> 41 </u>	実施日 2014 年	<u>ИдЗе</u>	記録者、伊诺
着底時]		6	3.4		
1	- 着底時角度			1内/8%比士		
2.	着底センサー作動		đ.	レノ — 邓/なし		
3	切り離し		ð.	,₅∕ <i>†</i> 0		
揭収作業中	1				コメント	
1	"ナイロンエイトロー	プ、パイロットコア [・] ーが絡んでいないか	ラー、 絡みあ	ッり/絡のなし		
2	ピストン停止位置確認	認テープ	砂	る/見えない -		
3	SUS管(又はビット);	から試料が流れ出てい	ないか 流出あ			······
揚収直後]	\sim				
	SUS管の屈曲 ある/	(あれば記号	号記入)		屈曲箇所 バンドソー	
2	ケーシング管の変形	(揚収した場合)	ある/ 🔁	(あれば記号記)	入) ^{推積物付素} - 、 貫入長は	110
3	SUS管(又はケーシン	ノグ管)に試料の付え	^当 あんなし	(あれば記号記)	入)	<u>約 / /3m</u>
	→詳細なチェック	は、次頁に記入	(nott	外机植整	(花)	
			-KFB	91 10 (1.9		
		⋪	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	>	トラポン電源	off 09:52.
先端部	 ユニュー ユニュー	いかチェックする	異常	コメント	•	
1	ビットの状況(ケー		. 53/C			
2	コアキャッチャーの僅	(取れた、折れ曲がり	の等)ある/な	μ		
3	回転確認線の位置(祖立時とのズレ)	ある/な			
インナー部	インナーチュー	ブの処理と異常箇所を	をチェック(記号	を次頁に記入)		
ピストン部			月 異常	コメント		
1	H鋼(上下のピン等)	— [ある/でう			
2	スイベル (オイル漏	れ等)	あるノなし	· · · · · · · ·		
3	ピストン (ピン・空	気穴等) 一	ある/むし			
4	ピストンの0-リング	(切れ等) ーし	5 as/ toj			
試料]			コメント		
1	キャッチャー部分の	試料の特徴・保存方法	法			
2	コア試料		次頁参照			
3	パイロットコア試料	の長さ・特徴 -	50 cm	枯土		
解体後] 異常がないかチ	ェックする		異常 コメ	ント	
	メインワイヤー(曲	がり、キンク、芯綱	が見える等) あ	53/1 0		
2	パイロットワイヤー		đ	ふる/む-		
3	パイロットコアラー		đ	53/00L		
4	ナイロンエイトロー	プ(ショックコード)) a	53/10L		
5	ケーシングコアラー	ウェイト	b	53/10		
6	天秤		b	ふ~か		
1	トランスポンダー&	取付治具	t	bる∕n 0		
(8)	その他					•

Ver.2.0(20110513) Marine Works Japan LTD.



別紙-Ⅰ 海底ケーシング設置型コアラ→ 組立・投入チェックリスト



Ver.3.0(20141002) Marine Works Japan LTD,

PRC-GEO-030 別紙-10-3 パイロットコアラーセッティングチェックリスト(ユーイング用)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)
<u>航海名: KR14-E05</u> 組立日(UTC): 2014 /// / 文 3 確認者: 芥末
コア名: CSPC 42 採泥日 (UTC): 2014 /11/ よ4 確認者: 水
※気づき事項があれば、図の中に記すこと。
<実施前準備>
 ① インナーを採泥管の長さに合わせて切断。 ② インナーに航海名、試料番号、上下方向を記入する。 O
③水抜け穴に泥つまりがないことを確認。
※2回目以降の採泥時には、特に注意する。
④ インナーを採泥管に挿入する。
※採泥管最上部(フランジ部)は溶接が外れやすいので注意する。 ⑤ キャッチャーとビットを取り付け、固定する。
 5 キャッチャーとビットを取り付け、固定する。 パイロットワイヤー ※キャッチャーは接着部がはずれやすいので注意する。
⑥ 必要個所に、ビニテなどを巻く
シイヤークリップで長さと調整した
 パイロットワイヤー関連準備(右図) 〇パイロットワイヤー長 フリーフォール長:/9, (Particle - Marting - Marting
〇ワイヤー素線処理(ビニテ) 〇スイベル作動状態 シャックル(0.6tSUS)
〇シャックルとシンブルの組み合わせ スイベル(1.0t)
・ シャックル (0.6tSUS) $\hat{\Theta}$
 ユーイングへパイロットワイヤーなどを接続 ① 吊り手にシャックル、スイベル、パイロットワイヤーを取り付ける。 ② シャックルを番線(またはインシュロック)で固定する。
<投入・揚収時> ● 投入・揚収作業のチェックは PC組立・投入チェックリストで行う。
● インナーを取り出す。
② 採泥管とインナーを一緒にはずす。 ③ 精密ドライバーでビットのネジを緩め、ビットとキャッチャーをはずし、
インナー下部にゴム栓をする。
④ 採泥管をはずし、インナー上部にゴム栓をする。 / / /
⑤ インナー下部にポリ袋をし、ビニテで固定する。 / / /
⑥ 適宜、処理を行う。どのような処理を行ったか下記に記載。
長って沢リリハキ
● 損傷箇所などがないか確認。 あれば右図に記載。
 ● 機器整備など なし
 ・塩抜き(清水洗い)

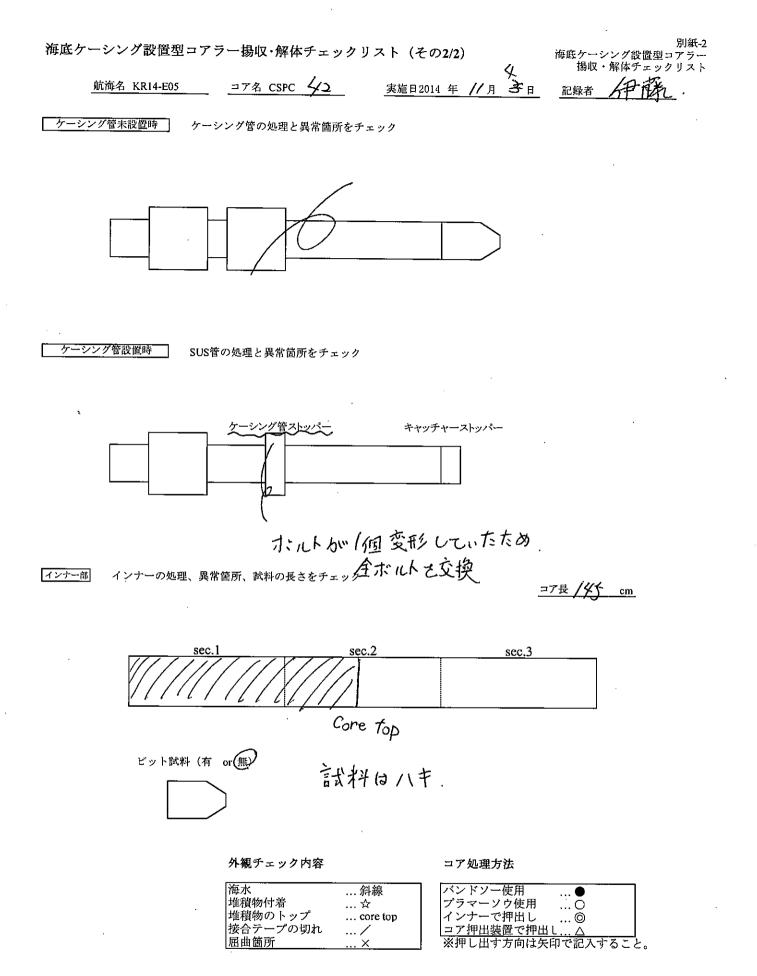
・注油など(航海終了時)

.

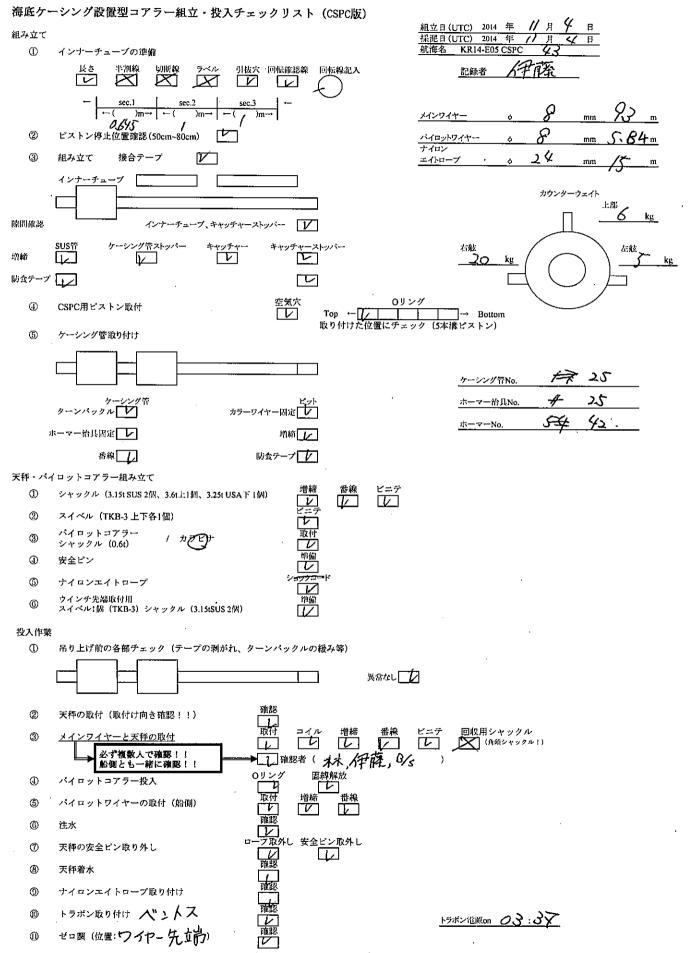
庭ケ	ーシング設置型コアラー揚収・解体チ	エックリスト(その	1/2)	^加 ベンチマークピストンコア 揚収・解体チェックリ
•	<u>航海名 KR14-E05 コア名 CSPC 4.</u>	2	年//月 子日	記録者 末末
底時				······
0	着底時角度	⚠️内/8ण以上		
2	着底センサー作動	€ 3 ∕なし		
3	切り離し	あつ/なし	·	
权作業可	i.		コメント	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
0	⁻ ナイロンエイトロープ、パイロットコアラー、 メインワイヤーが絡んでいないか	絡みあり/絡のよし		
2	ピストン停止位置確認テープ	見える/見えない		
3	SUS管(又はビット)から試料が流れ出ていないか	・ 流出あり/流井なし		
収直後	5	U		
1	コ SUS管の屈曲 ある/ 🕢 (あれば記号記入)	屈曲箇所 バンドソ	×
2	ケーシング管の変形(揚収した場合)	ある、人なし(あれば記	上/ - 2011 1 - 1 - 1	一使用 … ● 着 <u>… ☆</u>
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の付着	ある (あれば記	号記入) 貫入長は	<u>約 —— m</u>
	→詳細なチェックは、次頁に記入	-		
			<u>トフボン電</u>	<u>Roff 01:47</u>
는 사망 수요				
<u>も端部</u> ①	異常がないかチェックする ビットの状況(ケーシング管揚収時)	異常 コメン ある/な い	r	
2	コアキャッチャーの歯(取れた、折れ曲がり等)	ある/なみ		
3	回転確認線の位置(組立時とのズレ)	as / s		
		\bigcirc		
ンナー市				
ストン# ①		異常 コメント る/ C		
Ø	L	ーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーーー		
3		<u> </u>		
4		^{va/x} b		<u></u>
試料		コメント		
1	キャッチャー部分の試料の特徴・保存方法			
2		頁参照	•	
3	パイロットコア試料の長さ・特徴	<u>1. cm 米古土</u>		
解体後	異常がないかチェックする	異常	コメント	
1	メインワイヤー(曲がり、キンク、芯綱が見え	7		
2	パイロットワイヤー	ある/なり		
3	パイロットコアラー	あるノなけ		
4	ナイロンエイトロープ(ショックコード)	あるノタレ		
6	ケーシングコアラーウェイト	ある/ね		
6	天秤	ある/な		
7	トランスポンダー&取付治具	あるノなり		
(8)	その他	~		

,

別紙-2



別紙~1 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト

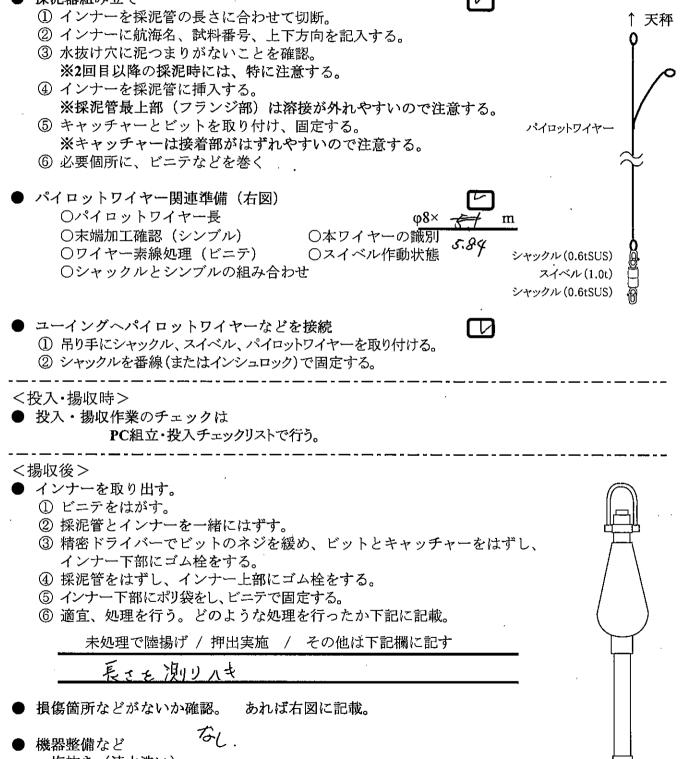


Ver.3.0(20141002) Marine Works Japan LTD,

パイロットコアラーセッティングチェックリスト (ユーイング用)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)

航海名 : KR14-E05	組立日 (UTC): 2014 /// / 4 確認者: 大
コア名 : CSPC 43	採泥日 (UTC): 2014 /// /4 確認者:水本
	※気づき事項があれば、図の中に記すこと。
<実施前準備> ● 採泥器組み立て	



- ・塩抜き(清水洗い)
- ・注油など(航海終了時)

Ver.1.1(20121010) Marine Works Japan LTD.

海底ケーシンク	1設置型コア	ラー揚収	・解体チェック	ァリ	スト((その1/2)
---------	--------	------	---------	----	-----	---------

•

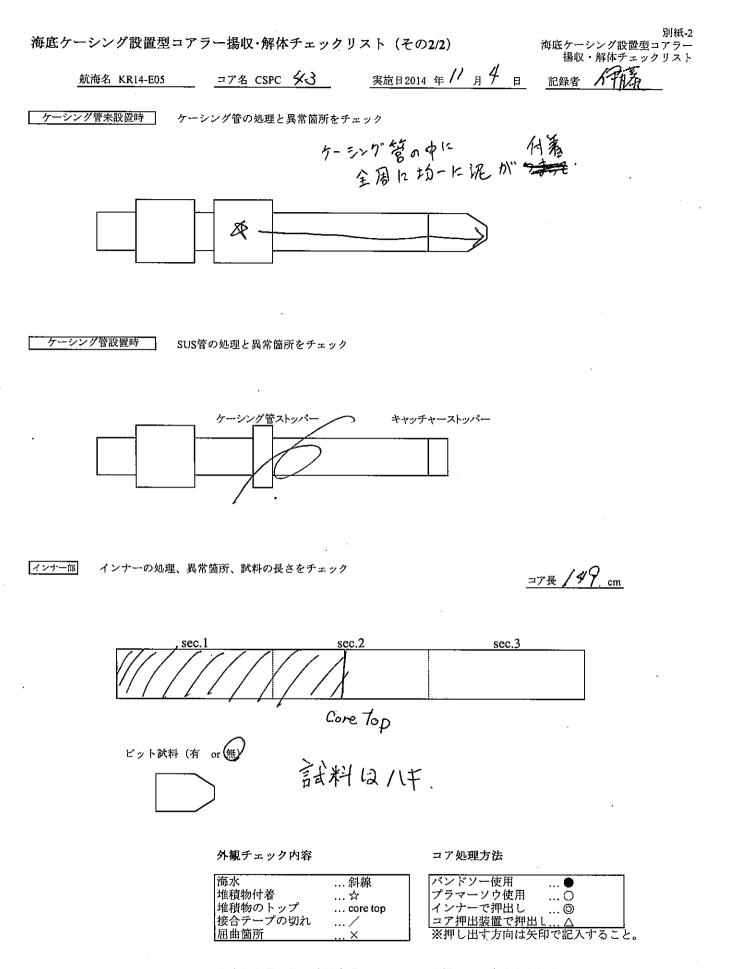
ι

ł

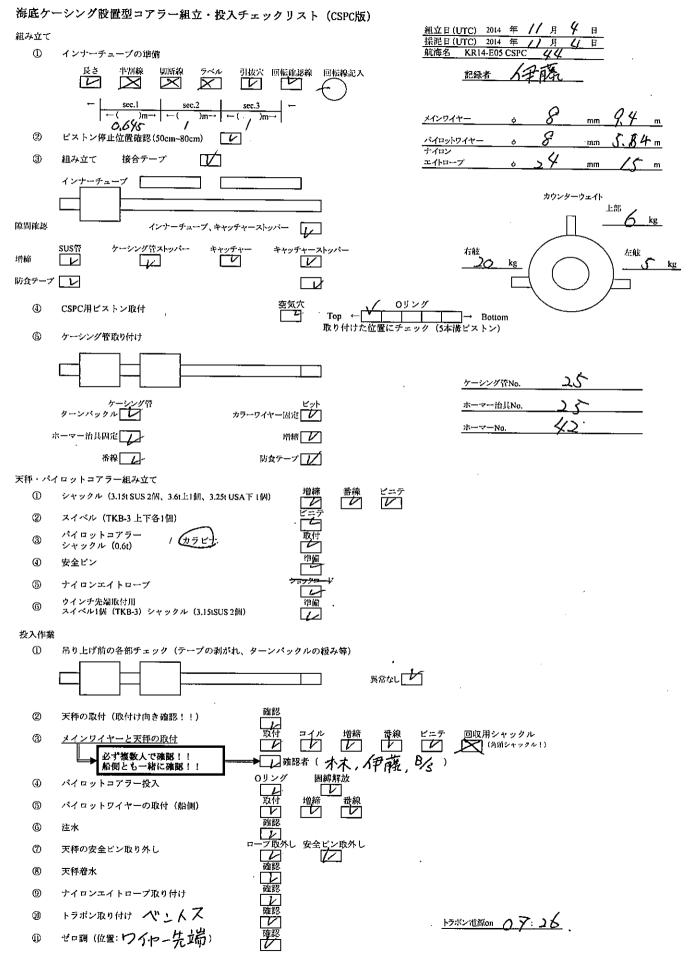
別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト

	航海名	KR14-E05	コア名 CSPC	43		実施日 2014	_ 年 //	<u>月</u> 4日	記録者 伊藤
着底時]				۲ <i>3′</i>	1			,
0	着底時角。	度				5/8四;			
2	着底セン	サー作動			Ø	。 ろ/なし			
3	切り離し				ある	5/1C			
揭取作業中							× د	ント	
1		エイトロープ、パ インワイヤーが絡		R.	\sim)/紹子し		<u> </u>	
2	ピストン	停止位置確認テー	プ		見える	/見えない			
3	SUS管(又	(はビット)から試料	≌が流れ出ていた	ないか 済	記出あり		- <u> </u>		
揚収直後	-							同步体育	
1		屈曲 ある/花し	-			,		 田曲箇所 バンドン H部時日)一使用 ●
2		グ管の変形(揚収		ある/		(あれば話		<u>堆積物付</u> 貫入長に	1
3	SUS管()	又はケーシング管)) に試料の付着		\sim	(あれば話		員八世的	t <u>約 / S S m</u>
	→詳細	Hなチェックは、沙	、頁に記入	たシング: 全届に	ちのゆ	n it th	亥		
		·		<u>7</u> /8 !	F3]-	1- /C 1-	n2		
			·×				7	トラポン雷	i願off OF: 54
			•					<u> </u>	
	- - -	 異常がないかチ:	- ックすス		ໄ 常	コメン			
1	」 ビットの	状況(ケーシング			E.	- / 2	Τ.		
2	コアキャン	ッチャーの宙(取れ	た、折れ曲がり)等) ある,	- 1 EY	·			
3	回転確認	線の位置(組立時	とのズレ)	Ö	⁄Ð	$\overline{\mathbf{x}}$	·····		
インナー部	5 イン:	ナーチューブの処	理と異常箇所を	:チェック(記号を	次頁に記入	.)		
ピストン部] 異常;	がないかチェック	する	異常 人名法		コメント			
0	H鋼(上「	下のピン等)	– f	」 ある/な	P				
2	スイベル	(オイル漏れ等)	_ [] ある/੯	D				
3	ピストン	(ピン・空気穴等) – []] ある/æ	Ð				
4	ピストン	の0-リング(切れ	_{、等)} ーし	」 ある/彼	Ð				
試料						コメント			
0	キャッチ	ャー部分の試料の	特徴・保存方法	去					
2	コア試料			次頁参照	<u> </u>				
3	パイロッ	トコア試料の長さ	ー ・特徴 ー	sr.r.	cm	粘土			
解体後] 異常:	がないかチェック	する			異常	コメン	F	
1	メインワ	イヤー(曲がり、	キンク、芯綱フ	が見える等)	ある	5/ <i>B</i> L			
2	パイロッ	トワイヤー			ある	5/0			
3	、パイロッ	トコアラー			ある	5/四			
4	ナイロン	エイトロープ(シ	´ョックコード)		ある	5/砂	· · · ·		
6	ケーシン	グコアラーウェイ	٢		ある	3/10			
6	天秤				ある	3/44			
0	トランス	ポンダー&取付治	具		ある	5/10			
8	その他					\cup			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·

.



別紙--| 海底ケーシング設置型コアラー 組立・投入チェックリスト



パイロットワイヤ

 \square

パイロットコアラーセッティングチェックリスト (ユーイング用)

機器名:ユーイング型小型表層採泥器(ユーイング)

航海名 : KR14-E05	<u>組立日</u> (UTC):	2014	11114	確認者:お	*
コア名 : CSPC 44	採泥日 (UTC) :	2014	11114	確認者 : 私	t
	*	気づき事	項があれば、図の	中に記すこと。	L+
<実施前準備>					
● 採泥器組み立て			山		
① インナーを採泥管の長					↑ 天秤
② インナーに航海名、記		を記入す	る。		0
③ 水抜け穴に泥つまりカ	ぶないことを確認。				I

- ※2回目以降の採泥時には、特に注意する。 ④ インナーを採泥管に挿入する。
- ※採泥管最上部(フランジ部)は溶接が外れやすいので注意する。 ⑤ キャッチャーとビットを取り付け、固定する。 ※キャッチャーは接着部がはずれやすいので注意する。
- ⑥ 必要個所に、ビニテなどを巻く
- パイロットワイヤー関連準備(右図)
 〇パイロットワイヤー長
 のポポル工確認(シンブル)
 〇本ワイヤーの識別
 〇マイヤー素線処理(ビニテ)
 〇シャックルとシンブルの組み合わせ
 〇シャックル(0.6tSUS)
 シャックル(0.6tSUS)
- ユーイングへパイロットワイヤーなどを接続
 ① 吊り手にシャックル、スイベル、パイロットワイヤーを取り付ける。
 - ② シャックルを番線(またはインシュロック)で固定する。

<投入·揚収時>

● 投入・揚収作業のチェックは PC組立・投入チェックリストで行う。

<揚収後>

- インナーを取り出す。
 - ① ビニテをはがす。
 - 2 採泥管とインナーを一緒にはずす。
 - ③ 精密ドライバーでビットのネジを緩め、ビットとキャッチャーをはずし、 インナー下部にゴム栓をする。
 - ④ 採泥管をはずし、インナー上部にゴム栓をする。
 - ⑤ インナー下部にポリ袋をし、ビニテで固定する。
 - ⑥ 適宜、処理を行う。どのような処理を行ったか下記に記載。

未処理で陸揚げ / 押出実施 / その他は下記欄に記す

長っと渡り ハキ

● 損傷箇所などがないか確認。 あれば右図に記載。

なし.

- 機器整備など
 - ・塩抜き(清水洗い)
 - ・注油など(航海終了時)

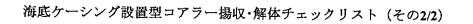
海底ケーシング設置型コアラー揚収・解体チェックリスト(その1/2)

別紙-2 ベンチマークピストンコアラー 揚収・解体チェックリスト

.

	航海名 KR14-E05	<u>コア名 CSPC</u>	44	実施日 2014	年 // 月	<u>4</u> ₁	記録者 伊藤
着底時]			\langle , \rangle			
1	- 着底時角度	· ·	-	"以内/8°以上			
2	着底センサー作動			→ ある)/なし	. <u> </u>		
3	切り離し			€ 100/12L			
揚収作業中	7			•	コメン		
0	「ナイロンエイトロープ、バ タインワイヤーが絡	イロットコアラ んでいないか	ー、 絡み	あり/絡むなし		1.	
2	ピストン停止位置確認テー	プ	見	る/見えない			
3	SUS管(又はビット)から試	料が流れ出ていな	いか 流出	あり/流出なし	,		
揚収直後]			\cup			
· ①	SUS管の屈曲 ある/なし	(あれば記号)	記入)			屈曲箇所 バンドソ-	
2	ケーシング管の変形(揚収	した場合)	あるんな	も (あれば記	号記入)	<u>堆積物付</u> 着	
3	SUS管(又はケーシング管)に試料の付着	<u> </u>	↓ (あれば話	号記入)	貫入長は	<u> xīj m</u>
	→詳細なチェックは、汐	、頁に記入					
			<u> </u>		-		
						トラポン電源	loff 09:14.
	L				1		
先端部	異常がないかチ	ェックする	異常	コメン	٢		
(1)	ビットの状況(ケーシング	管揚収時)	ある/	D			
2	コアキャッチャーの歯(取れ	ιた、折れ曲がり∜ 、					
3	回転確認線の位置(組立時	とのズレ)	ある/カ	\sim \sim			
インナー部] インナーチューブの処	理と異常箇所を	チェック(記	 号を次頁に記入)		
ピストン部] 異常がないかチェック	する	異常	コメント			
1	H鋼(上下のピン等)	- [1	ある/む				,
2	スイベル(オイル漏れ等)	- <u>[]</u>	ある/ぼし				
3	ピストン(ピン・空気穴等		ある/なり				
4	ピストンの0-リング(切れ	_{/等)} — [ある/なひ				
試料]			コメント			
1	キャッチャー部分の試料の	特徴・保存方法					
2	コア試料		次頁参照				
3	パイロットコア試料の長さ	・特徴 	<u>79 cm</u>	*占土	•		
解体後] 異常がないかチェック	-		異常	コメント		
1	メインワイヤー(曲がり、	キンク、芯綱が	見える等)	ある/@	. <u></u>		
2	パイロットワイヤー			ある/②			
3	パイロットコアラー			ある/なり			
4	ナイロンエイトロープ (シ	′ョックコード)		ある/松			
5	ケーシングコアラーウェイ	F		ある/なり			,
6	天秤			ある/む			
7	トランスポンダー&取付治	具		ある/む			
8	その他						

•



別紙-2 海底ケーシング設置型コアラー 揚収・解体チェックリスト 記録者

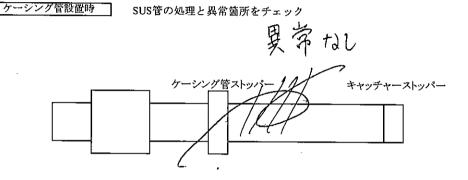
ケーシング管末設置時

航海名 KR14-E05

<u>コア名 CSPC 44</u>

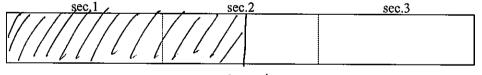
<u>実施日2014 年 // 月 4 日</u>

ケーシング管の処理と異常箇所をチェック



インナーの処理、異常箇所、試料の長さをチェック

<u>コア長 /34 cm</u>



Core top

ビット試料 (有 or 🗐)



試料は八年.

•

外観チェック内容

コア処理方法

海水	… 斜線	バンドソー使用 … ●
堆積物付着	… ☆	プラマーソウ使用 … ○
堆積物のトップ	… core top	インナーで押出し … ◎
接合ケープの切れ	… ∕	ュア押出装置で押出し… △
屈曲箇所	×	※押し出す方向は矢印で記入すること

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

$\mathbf{PC} = \mathbf{P} \mathbf{C} + \mathbf{P} \mathbf{C} \mathbf{C} \mathbf{C} \mathbf{C} \mathbf{P} \mathbf{C} \mathbf{P} \mathbf{C} \mathbf{C} \mathbf{C} \mathbf{C} \mathbf{P} \mathbf{C} \mathbf{P}$
船名 「かいれい」 オペレーター 本本 $1/12$
航海名 <u>KR14-E05</u> 記録者 <u>止止 床/止</u>
日付 (UTC) 201410128 LST UTC + 9 h.
= 7名 CSPC 2 E
調查海域 紀代派首:中 DONETD海域 英名: Off Kir-Suido DONET 2 E Area
採取地点 <u>2 F - / F a</u>
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの重量 1000 :g(重錘のみ) アウター方式 / インナー方式
パイプ長 <u>/178 m</u> パイプ数 <u>1本</u>
パイロットコアラーの種類 ユーイング/アシュラ/ナナヨシ パイロット重量 //义 kg
パイロットワイヤー 211 パイロット取付位置 天秤の先端から 2番目
3/2 $3/2$ m $3/2$ m $3/2$ m $3/2$ m
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ウィンチワイヤー先端
追加装備 17=スポッション-(N:12), 15=スポッター(AGK)
天候 日青 有義波高 2 m (表示計(目視)
真風向 <u>326 deg</u> 真風速 <u>4,5 m/s</u>
流向 18 deg 流速 18 knt
時間(UTC) 緯度
$ \overline{V} = 32 - 55, 5379N - 135 - 46.2570E - 3528m - 32 - 55, 6060N - 135 - 46.4575E - (TP深度) 3417 - 35 - 46.4606E - 3555m - 3555m$
着底, $TP = \frac{33.606019}{5.605} + \frac{33.2}{13.5} = \frac{33.60}{13.5} = \frac{33.6}{13.5} = \frac{33.6}{13.$
$\frac{6:05:18 \text{ M} 32 - 55.6097 \text{ M} 135 - 46.4211 \text{ E}}{35 - 46.4211 \text{ E}} \frac{3530 \text{ m}}{3530 \text{ E}}$ $\text{TP} \frac{32 - 55.60967 \text{ M} 135 - 46.4570 \text{ E}}{35 - 46.4570 \text{ E}} 3417 \text{ m}}$
離底確認 TP <u>32</u>
6:08:45船 32 - 55,6130N 135 - 46,4245E 3529m
線長0m <u>7:20 32 56,2107N 135-47,2540E 3238 m</u> *WGS84
予定点:25-180: 緯度 32-55.611 2 経度 135-46.470 产
<u>SBPパターン:</u>
コメント: (1、3、1)着底時、ケーシング管の角度が取る度以上だったため、

ſ

try海虹がそのまま揚収。

着庭時、高庭庭時のトラホロンデータレセ、ウォニチ着庭直前のウィンチワイヤー 一般出展開時のデータモ記入。(トラッキョワビノ専エレマ、T=T=54)Marine Works Japan LTD.

.1

Cusice Name Course Name Cours					1		PC ログシート
Image: No. Imag	Cruise Name				. C.		
時間 水源 線長 50 年 (11) (m) (m) (m) (m) (m) (m) (m) (m) (m) (m	KR14	$\begin{array}{c c c c c c c c c c c c c c c c c c c $					
(ITO) (m) (M) (M) (M) (III) (H)	山北明		始后			6R. 11 1 244 1	
$\begin{array}{rrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrr$							
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	4=10	3.546	-				TPON
$ \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	19	3543	·	~	<u> </u>		
3 / 3 / 3 / 4 / / 作業 開 4 년 37 3536 - / 0 · - / - 元 三 2 · 5 / 長 塔 38 35 / - / 0 金建重直 39 3533 - / 6 $PL PL + - + - + - + + + + + + + + + + $	2/	3544					
$\begin{array}{rrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrrr$	23	3540		~	<u> </u>	-	
	3/	3543					作業開始
39 3533 - 1.6 PL 着地平 蓄水 41 3532 - 1.7 PL 朝水(寸 43 35)8 - 1.7 ジェ水、 碇全中2月焼 44 3530 - 1.0 10 レ 著水 44 3530 - 1.0 10 レ 著水 44 3528 0 1.0 7 レ 落水 46 3528 0 1.0 7 レ 系染出 50 3526 46 0.6 日(青止、 七° 1)周 44 3528 0 1.0 7 レ 系染出 50 3526 46 0.6 日(青止 51 3529 46 0.6 TP(N=+2) 取(寸 51 3529 46 0.6 TP(N=+2) 取(寸 51 3529 46 0.6 TP(N=+2) 取(寸 51 3529 46 0.6 10 レ 線出 TP著北襲ない 52 3529 56 0.8 TP(SGF) 現(寸 53 3525 56 0.7 10 レ 孫柴出 TP著北襲ない 57 3526 86 0.9 TP(SGF) 現(寸 53 3525 56 0.7 10 レ 孫柴出 TP著北襲ない 57 3526 86 0.9	37		· · ·	1.04		1-	テンションチレ格
$\psi/$ 3532 - 1.7 - - $p \perp \bar{p}_R(\bar{f})$ ψ_3 35.98 - 1.7 - - $\bar{f} \bar{s} \sqrt{2}$ $\bar{\psi} \leq 2^{0} = \bar{p} / \bar{k}$ ψ_4 35.37 - 1.6 5 ψ_4 $\bar{f} \bar{s} 2 \sqrt{2}$ ψ_4 35.30 - 1.0 10 $\sqrt{3} / \bar{s} 2 \sqrt{10}$ ψ_4 35.30 - 1.0 10 $\sqrt{3} / \bar{s} 2 \sqrt{10}$ ψ_4 35.30 - 1.0 7 $\sqrt{3} / \bar{s} 2 \sqrt{10}$ ψ_4 35.30 - 1.0 7 $\sqrt{3} / \bar{s} 2 \sqrt{10}$ ψ_4 35.30 - 1.0 7 $\sqrt{3} / \bar{s} 2 \sqrt{10}$ ψ_6 35.4 0.6 $ -$	86	JSE		1.0	 ,		
(43) 3528 - 1.7 注水、 碇全 e^{-2} 月焼 94 3537 - 1.6 5 数4 余麗北 94 3530 - 1.0 10 1 著水 94 3530 - 1.0 7 10 1 著水 96 3528 0 1.0 47 第 - 日代喜止、 世の 6周 97 3526 96 0.6 10 7 10 1 茶曜北 97 3526 96 0.6 10 7 10 1 茶曜北 97 3529 46 0.6 10 10 1 茶曜北 98 3529 56 0.8 - 10 1 茶曜北 99 3530 56 0.8 - 10 1 茶曜北 99 3520 56 0.7 10 1 茶曜北 91 3521 86 0.9 40 10 1 茶曜北 92 3523 56 0.7 10 1 茶曜北 93 3524 86 0.9 40 10 10 1 茶曜北 94 3530 50 4.3 60 1 100 1 茶曜北 97 3521 86 0.9 40 10 10 1 茶曜北 98 3527 86 0.9 10 10 1 茶曜北 99 3530 500 4.3 60 1 500 m 100 1 10 1 10 1 10 10 10 m 100 1 10 10 10 m 100 1 10 10 10 10 m 100 1 10 10 10 10 m 100 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10	39	3533	-	1.6		-	
94 353/ - 1.6 5 数4 我菜生! 94 3530 - 1.0 10 1 著本 96 3528 0 1.0 - 1 日 96 3528 0 1.0 7 1 茶菜生! 97 3528 0 1.0 7 1 茶菜生! 50 3528 0 0.6 - - - 日 57 3529 9.6 0.6 - - - 日 日 57 3529 9.6 0.6 - - - 日 日 57 3529 9.6 0.6 - - - 日 日 57 3529 9.6 0.6 - - - 日	<u> </u>	3532	-	1.7		-	P L 萌皮(寸
44 3530 一月、0 10 1 著本 46 3528 0 1.0 一日 八音止、世心 前 46 3528 0 1.0 7 1 永桑出 50 3526 96 0.6 一 一 日 57 3526 96 0.6 一 一 日 日 57 3529 46 0.6 一 一 一日 日 日 57 3529 46 0.6 一 一 一日 日	43	3528	-	1.7			注水、安全中: 限党
46 3528 0 1,0 一章 第一一日1高止, 世 6 6周 46 3528 0 1.0 7 ↓ 孫輩生, 50 3526 96 0.6 — — 一日1高上 57 3529 46 0.6 — — TP ($\Lambda^{2}+2$) 取1寸 51 3529 46 0.6 10 ↓ 孫輩生、 TP著本嬰妹は 52 3528 56 0.6 — — 日1高上 54 3530 56 0.8 — — TP (SGF) 取1寸 53 3525 56 0.7 10 ↓ 孫輩士、 TP著本嬰妹は 57 3526 86 0.7 10 ↓ 孫輩士、 TP著本嬰妹は 57 3526 86 0.7 10 ↓ 孫輩士、 TP著本夏秋は 57 3527 86 0.7 10 ↓ 孫輩士、 TP著本夏秋は 58 3527 86 0.7 10 ↓ 孫輩士 59 3527 86 0.7 10 ↓ 孫輩士 59 3529 86 0.7 10 ↓ 孫輩士 500m 17 3529 198 1.5 日報 15 500m 17 3529 1000 6.4 60 ↓ 1000m 25 3529 1500 9.3 60 ↓ 1500m 33 3529 2000 15.5 60 ↓ 2000m	44	3531		1.6	5	₿↓	論出
46 3528 0 1,0 4 第一 - 日代書止, 世 6 周 46 3528 0 1,0 7 ↓ 永空生, 50 3526 96 0.6 日代寿止 51 3529 46 0.6 TP (Λ^{-} +z) 取代 51 3529 46 0.6 10 ↓ 添定出 TP著水嬰女(52 3528 56 0.6 日代寿止 54 3530 56 0.8 日代寿止 54 3530 56 0.8 TP (SGF) 現代 55 3525 56 0.7 10 ↓ 茶菜出 TP著水夏女(57 3526 86 0.9 4 4 日代寿止、 海見 波引 モードオ 7 巷 58 3527 86 0.9 4 4 日代寿止、 海見 波引 モードオ 7 巷 58 3527 86 0.9 4 5 + 日代寿止、 海見 波引 モードオ 7 巷 59 3528 19 8 1.5 + + + + 日代寿止、 海見 波引 モード + 7 巷 59 3529 19 8 1.5 + + + + + + + + + + + + + + + + + + +	44	3530	<u> </u>	1.0	10	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	着水
50 3526 96 0.6 旦1専止 51 3529 46 0.6 TP(N=+2) 取1す 51 3529 46 0.6 10 V 添定出 TP著れ駅ない 52 3528 56 0.6 日1専止 54 3530 56 0.8 TP(SGF) 取1す 53 3525 56 0.7 10 V 余柴出 TP著れ駅ない 57 3526 86 0.9 TP(SGF) 取1す 57 3526 86 0.9 日1専止 凝見決りモード打替 58 3527 86 0.9 10 V 孫柴出 5-03 3528 198 1.5 日年 09 3530 500 4.3 60 V 500m 17 3529 1000 6.4 60 V 1000m 25 3529 1500 9.3 60 V 1000m 33 3529 2000 15.5 60 V 2000m	46	ઝુડ્યર્ક	0	en Maria e Maria	-\$	* -	
5/ メ529 46 0.6 TP(N=+2) 取付 5/ メ529 46 0.6 10 V 孫生 TP著水要なし 5/ メ528 56 0.6 日信上 54 3530 56 0.8 TP(SGE) 取付 53 3525 56 0.7 10 V 孫柴士 TP基水要なし 57 3526 86 0.9 40 V 孫柴士 TP基水要なし 57 3526 86 0.9 40 V 孫柴士 58 3527 86 0.9 10 V 孫柴士 59 3527 86 0.9 10 V 孫柴士 59 3528 198 1.5 + 2000 V 孫柴士 500m 19 3529 1000 6.4 60 V 1000m 25 3529 1500 9.3 60 V 1500m 33 3529 2000 15.5 60 V 2000m	46	3528	ð	1.0	7	1	永异 ±1
5 1 3529 96 0.6 10 V 読述 TP著社製業化 52 3528 56 0.6 日信 二 59 3530 56 0.8 TP (SG F) 現代す 55 3525 56 0.7 10 V 荒柴士 TP基社製物化 57 3526 86 0.9 4 4 日代青化、福見 限りモードキオ替 58 3527 86 0.9 10 J 孫樂士 5-03 3528 198 1.5 十年86 V 若選 09 3530 500 4.3 60 J 500m 17 3529 1000 6.4 60 J 1000m 25 3529 1500 9.3 60 J 1500m 33 3529 2000 15.5 60 V 2000m	50	3526	46	0.6			一旦(马止
51359 96 0.6 10 V 孫出 TP著社製業は 53528 56 0.6 日信止 543530 56 0.8 日信止 543530 56 0.8 日信止 543530 56 0.7 10 V 孫晃士 TP基社選び 573526 86 0.9 和 年 日信止、福息湯りモード七月替 583527 86 0.9 10 V 孫晃士 5-03 3528 198 1.5 日年 V 指連 09 3520 500 4.3 60 V 2000m 17 3529 1000 6.4 60 V 1000m 25 3529 1500 9.3 60 V 2000m	51	3529	46	0.6			TP(N=+2) 取1寸
52 3528 56 0.6 日信に 54 3530 56 0.8 日信に 55 3525 56 0.7 10 ¥ 孫柴士、 7P基A-39570 57 3526 86 0.9 # * 日信に、福見浸りモード+刀替 58 3527 86 0.9 10 ¥ 孫柴士、 5-03 3528 198 1.5 # * 5 09 3528 198 1.5 # * 5 09 3520 500 4.3 60 ¥ 500m 17 3529 1000 6:4 60 ¥ 1000m 25 3529 1500 9.3 60 ¥ 1500m 33 3529 2600 15.5 60 ¥ 2000m		3529	46	0,6	10	\downarrow	
SS 3525 56 0.7 10 V 孫葉士 7P基本選びひ 57 3526 86 0.9 元 4- 一旦化量化、福見沢リモードモリ塔 58 3527 86 0.9 10 J 孫葉 生 5-03 3528 198 1.5 十年 V 工管連 09 3520 500 4.3 60 J 500m 17 3529 1000 6.4 60 J 1000m 25 3529 1500 9.3 60 J 1500m 33 3529 2000 15.5 60 V 2000m	<u> 72</u>	3528	56		• 		- 且信止
57 3526 86 0.9 4 4 且信止, 編見 決 七十代 58 3527 86 0.9 10 ↓ 孫樂 5-03 3528 198 1.5 1年 09 3520 500 4.3 60 ↓ 500m 17 3529 1000 6.4 60 ↓ 1000m 25 3529 1500 9.3 60 ↓ 1500m 33 3529 2000 15.5 60 ↓ 2000m	54	3530	5-6	0.8			
58 3527 86 0.9 10 ↓ 孫麗 5-03 3528 198 1.5 日午 10 ↓ 指述 09 3520 500 4.3 60 ↓ 500m 17 3529 1000 6.4 60 ↓ 1000m 25 3529 1500 9.3 60 ↓ 1500m 33 3529 2000 15.5 60 ↓ 2000m	22	3525	56	D.7		J	
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	57	3526	86	0.9	Æ	4 -	一旦传止、 程现少王-ド七刀替
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	58	3527	86	0.9	10	J	永梁 出
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	5-03	3528	198	1.5	1986	₽ Į	TIE
25 3529 1500 9.3 60 V 1500m 33 3529 2000 15.5 60 V 2000m	09	3530	500		· · · · ·	L	500m
25 3529 1500 9.3 60 V 1500m 33 3529 2000 15.5 60 V 2000m			1000		60	V	1000m
	25	· /	1500	9,3	60	V	1500m ·
	33	3529	2600	15.5	60	\checkmark	2000m
		3527	2500	16.3	60	V	2500m

.

※1t ≒ 9.8kN

.

Embility Λ $\Re_{\rm E}$ (B_7) $(R_{\rm E})$ $(M/m'_{\rm eff})$ $(H/H)^{\pm}$ 5:50 3526 3000 20.3 60 \downarrow 300 5:57 3527 3480 28.2 40 $!$ 6:03 3529 3480 28.8 20 \downarrow 35 6:03 3529 3500 27.4 20 \downarrow 35 6:05 3579 3500 27.4 20 \downarrow 35 6:05 3579 3500 18.3 0 $ -1$ 6:05 3579 3508 18.3 0 $ -1$ 6:05 3579 3508 18.3 0 $ -1$ 6:07 3579 3508 18.3 0 $ -1$ 6:07 3529 3508 18.3 0 $ -1$ 20 3529 2500 26.1 60 Λ 25 37 3528 2000 22.8	m d Page <u>2/3</u> <u>初山, に</u> 記事 <u>始、潜水、潜庭、雕座、揚収、ウインチ停止など</u>) <u>2のm 3480m-旦停赴</u> <u>日停止</u> <u>2/3</u> <u>2/3</u> <u>14/10/28</u> <u>2/3</u> <u>2/3</u>
East at 1000 Arg (m) Ref (m)<	<u>彬山, ル.12</u> 記事 ^{始、潜水、潜庄、雕座、揚収、ウインチ(4)上など)} 20m 3480m-日停止 日停止 半
(UTC) (m) (m) (kN) (m)/(m) (1/1) (m)/(m) 5:50 3526 3000 20.3 60 J 300 5:57 3527 3480 28.2 40 -	始、潜水、潜底、雕底、揚収、ウインチ停止など) 20m 3480m-旦停赴 日停止 全去し 開始
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	目停止 第46 開始
$6:03$ 3529 3480 28.8 20 4.5 $6:05$ 3529 3500 27.4 20 4 35 $6:05$ 3529 3500 27.4 20 4 35 $6:05$ 3529 3500 78.8 20 4 35 $6:05$ 3530 3508 18.3 0 $ 6:01$ 3529 3508 18.3 0 $ 6:01$ 3529 3508 18.35 26 Λ π $0:01$ 3529 3508 18.35 26 Λ π $:01$ 3529 33492 32492 220 Λ π $:01$ 3528 3000 29.7 60 Λ 20 $:28$ 3535 2500 26.1 60 Λ 20 $:37$ 3528 2000 22.8 60 Λ 10 $:39$ 3528 18	目停止 第46 開始
6:05 3579 3500 27.4 2.0 4 35 6:05:18 3530 3505 78 29 4 35 05 3530 3505 78 29 4 35 05 3530 3508 18.3 0 $ -1$ 6:07 3577 3508 18.3 0 $ -1$ 6:07 3577 3508 18.35 20 Λ π 06:08 3527 33492 357 20 Λ π 06:08 3529 3529 31492 357 20 Λ π $:07$ 3528 3000 29.7 60 Λ 30 $:19$ 3528 3000 29.7 60 Λ 20 $:28$ 3535 2500 26.1 60 Λ 20 $:37$ 3528 2000 22.8 60 Λ 19 :44 3520 <	·
$06105:10$ 3530 3505 178 20 178 05 3530 3508 18.3 0 $ 6:01$ 3527 3508 18.3 0 $ 6:01$ 3527 3508 18.35 20 Λ 85 $06:0843$ 3529 3508 18.35 20 Λ 85 $06:0843$ 3529 33492 3527 20 Λ 85 $06:0843$ 3529 33492 3527 20 Λ 85 $:07$ 3528 3000 29.7 60 Λ 30 $:19$ 3528 3000 29.7 60 Λ 20 $:28$ 3535 2500 26.1 60 Λ 20 $:37$ 3528 2000 22.8 60 Λ 70 $:37$ 3528 1845 20.7 60 Λ 750 $:44$ 3520	
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	<u>I</u> A
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	且停止
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$,专上廿"
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	维底石雅記
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	Ē
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	000m
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	5000m
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	00 m
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	停止
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	任再開
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	位停止後即再開
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	70m
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	00 m
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0 m
13 3322 57 6.0 28 A LE	100m-旦信单止
:13 3322 57 6.0 20 A K	the H"
14 3310 53 54 0 - 3/	うれ・2 水園
216 3296 53 62 0 - TI	·水·2水面 ·子/存止
	3.4.停止
:18 3258. 43 49 17.8 1 #	シタイキル >(SGK)取外し
	シチノ停止 (SGK)取外し 上り" (ベントス) AR9トし.
22 322年1 - 4.9 17 个 天	シタイキム シタイキム シタイキム シタイキム シタイキム シタイキム シタイキム シタイキム シーム シタイキム シーム ション ション ション ション ション ション ション ション

※It ≒ 9.8kN

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

2

PRC-GEO-030 別紙-13-1

PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート

.

Cruise Name KR14	-E05		Core Name CSPC	29		y m d Page <u>2014/ /0 /28</u> <u>3 / 3</u>
						記録者 末分山、山口
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 <u>(トN_)</u>	線速 <u>(m.lmīn)</u>	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など
7:22	3224		4.8	0		-旦停 年上
! 25	3156	.—	3.8	0	-+	PL N(t).
29	3095.0	—	3.8			きま 米4 取外し
061	3094		, 3,7	{		PL on deck
172	3032.0		#=+++3	-		天鮮取り外し
: 34	3017		=+45	ļ		CSPCALTA
7:40	<i>3</i> 2980		=444			CSPC on deck
			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	·····		
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·						
<u> </u>				1. 		
				<u>. </u>		
			. /			
				·		•
					-	

%1t = 9.8kN

.

.

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

船名	「かいれい」	オペレーター _	# L/12	
航海名	KR14-E05	記録者	山田林山	
日付 (итс)	2014 1/01 28~29	LST <u>UTC</u> +	9 h.	
コア名	CSPC JO			
調査海域	2E 紀月小街冲 DONET 海域	英名: 055- 1/1	i suido DONET	2E Area
	2E-206			
コアラーの種	重類 MIRAI-No.1 / MIF	AI-No.2 / KAII	REI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの <u>重</u>	重量 1000 :g(重錘のみ)	アウター	方式 / インナー方式)
パイプ長	<u>/.78 m</u>	パイプ数	1本	
パイロット=	ュアラーの種類イング/	アシュラノナヨン	パイロット重量/	/ノ kg
パイロット	DIA- <u>7.6</u>	<u>m</u> パイロッ	ト取付位置 天秤の先端から	7 番目
メインワイ	+- <u>9:4</u>	m フリーフ	x-n 3,1	^{余剌分} m (<i>3 6</i> m)
ゼロ調整(。 線長0m)の位置 天秤 /	観測ウィ(チワ	~~~先端	
追加装備	1-7= 7 th = 9 - 1 N = 1	-6001 -2, SGK)		
天候			/ m (表示計/团初	
真風向	<u> </u>	真風速 <u>2,0m</u>	<u>/s</u>	
流向	57 deg	_{流速} <u>0,9</u> k	<u>nt</u>	
	時間(UTC) 緯度		経度	直下水深
1%8 ゼロ調整	23:31 32	47.7926N	135 - 46.27391	E <u></u>
着底	_{TP}	48.0767N	135 - 46.3955	- (TP深度) こ <u>- 3 Xoら m</u>
10/29	<u>0:58:59</u> 船 <u>3</u> 2	48.0927N	135 - 46.3454E	<u>3578 m</u>
(²) 離底確認	. <u>רד ל</u> ב	. 48. 0767N	135 -46. 3955E	(TP深度) <u>_}{<i>os_</i>m</u>
となっては、日本での	_/:02:03船_32 .	48.0932N	135-46.3452E	3578 m
線長0m	·, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	VO 2033Y1	185 . 46.7578E	3/40
	<u> </u>	· 70,00,07/V	*WGS84	<u> 5076 m</u>
予定点:。	JE-206 緯度 3	2-48.080N	経度 135-46	400 E
SBPパター				

<u>コメント: 着庭時, 離産産産品時, トラボタンデータ、J, 着庭道前の ウィンチ繰出</u> <u>再開時のトラホタンボデータで記入の (トラッキンワ) しく夢せしていたため)</u> (1,3,6)ケーシンフ) 管の角度ハー、お度以上, 貫入長の、基準で満たして Ver.2.2(20120507) 着庭時, いひょいたため,ケーシンフ) 管モセのり離エア Marine Works Japan LTD. そのまま」湯イス。

							PRC-GEO-030 別紙-13- PC ログシート	
	Cruise Name KR14	1 E05		Core Name CSPC	30		y m d Page 2014/10/22~29 1/3	
		-E05			<u> </u>	- ,	<u>2014/707254</u> 記錄者 (上121末94)	
	時間	水深	線長	張力	線速	繰出/巻上		
16/~~	(UTC)	(m)	(m)	(kN)	(<u>rn/mī</u>)	(↓/↑)	(作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)	
10/28	23=19	3563		· [天和职人于	
	20	356		-			作業開始, CSPC吊上げ	
		3535		5			テンション振替(ウヘチヘ)	
	- 25	3518		_5	 -		<u>i</u> <u>i</u> <u>i</u> <u>i</u> <u>i</u> <u>i</u> <u>i</u> <u>i</u>	
	2]	3517		10		-	PL着水	
	29	3510	•	_5_			安全t2-脱	
		3507		5	10		希望出	
	3/	3500		2	10	√	TP ON	
	31	3510	\mathcal{O}	5			信止,也常同	
	37	3508	\mathcal{D}^{+}	5	25	_↓∕	餐出	
	33	3516	46	5			停止	
	36	3523	46	5	15	¥	TP 耳2(3(1)=+Z), 体微出	TP着水
	37	3525	56	5	-		停止	
	. 39	3556	56	5	20	V	工學年取(1(Mak), 義聖	TP著水
	4[3559	83	5		-	侍上、ウィンク服服形式の短	
	- 41	3563	83	5	20	L	發出	
	42	3591	98	5	30	\downarrow	TP応答7年6思	
	52	3577	500	7	60	\checkmark		
10/29	0 = 00	3576	1000	8	60	L		
. ,	08	3577	1500	_ر_	60	V		
	17	3576	2000	17	60	\checkmark		
	25	3576	2500	18	60	\downarrow		
	33	3579	3000.	22	60			
	42	3576.	3450	29	1	-*	-且停止(33)圈)	
x	46	3575	3451		20	1 3	繰太し.	
	47	3 576	3470	<u> </u>	,2 ₽	- ?		
	50	3577	3470	29	-	- \$	トラッキング停止	
	52	3576	3470	29	_	-\$	TP测心图始	
				$\gg 1t \Rightarrow 9.8$ kN				

٢

PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート

.

.

	~			A 11			PC ログシート
	Cruise Name KR14	L-E05		Core Name CSPC	30		y m d $28 \sim$ Page 2014/10/29 2/3
					20		<u>記録者 秋 み , 山口</u>
	時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>kN</u> 1)	線速 (<u>m/mì</u> n)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
10/29	00:54	3576	3470	29	*	\$ -	TP3的位期始
7* 1	54	3575	3470	28	20	$ \mathbf{V} $	释出し
	0:58:59	3578	3556	min 15	20		着压 +3m 辉出L
	59	3577	3559	## /s ##			_旦停中止
	01:00	35770	3559	18	20	A	巻き止け"
	1=02:03	3518	3540	max 36	₩ ₩ 20 3±		離底確認
	:02	3575	3539	31	20	\uparrow	TP測位開始
	203	3574	3574	31	40	\uparrow	增度
	:03	3576	3413	3]	60	1	增生
	:20	3575	2500	28	60	1	
	29	3576	2000	21	60	↑	
	37	3577	1500	18	60	\uparrow	
	46	3574	1000	15	60	个	
	,t5-	3575	500]]	60	1	
	2202	3587	100	6		-	侍止
	02	E32E	(00)	6	60	1	卷上
	05	3604	57	6	20	1	TP (*** 7) (S9F)
	06	3605	56	6	-	ł	TP TRPH (SGF), ZE
	07	3616	k 9	6	10	\uparrow	TP JCTP (N>+2)
	08	3631	46	6			TP 9×21- (1×+2). 考上
	09	3634	36	5	15	1	TP OFF
	12	3648	Ũ	5	15	7	Stor m
	/3	3647	<u> </u>	5	15	1	天科水面
	16	3678		4	+=	1	PLICTA うまキショネル してし
	18	3694			<u> </u>	<u> </u>	PL 記料 11291-
	19	3698		4			PL on Deck.
	20	3698		Ð	<u> </u>		テンション 振替(ケイヤンキハ)
	21	369 9	-	ο	-		天律取引
			•	%it ≒ 9.8kN			

.

						PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート
Cruise Name			Core Name			y m d Page
KR14	-E05		CSPC	30		2014/10/28-29 3/3
n+:88	-10 1972	纳巨	- 進力		48-11-346-1	記録者 LIP 1末94
时间 (UTC)	小保 (m)	脉文 (m)	<u>(kN)</u>	198725 (<u>m/mi</u>)	穄田/惷上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
2=24	3726	-		<u> </u>		CSPC detA GSPC on Peck.
29	3780		••			CSPC on Peck.
	·					
	,	<u>.</u>		<u></u>	· <u>····</u> ,	
	<u> </u>		6			
			·	·····		
			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			
				a a stateg		
an a	and the second				- A	
		· · · · · /	/ **** 12 ***	i tro da el tarcit		
			- Tariha Tariha			
		· · ·				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
	· · · ·				·	
/						
	KR14 時間 (UTC)	KR14-E05 時間 (UTC) 水深 (m) J = J (y J 7 J 2 6 マ 9 J 7 2 0 日 日 日 日 日 日 日 日 日 日 日 日 日 日 日 日 日 日 <th日< th=""> 日 <th日< th=""></th日<></th日<>	KR14-E05 時間 (UTC) 水深 (m) 線長 (m) シニンマ メアシ6 マリ メアシ6 マリ メアシ7 マリ マリ マリ マリ マリ マリ マリ マリ マリ マリ	KR14-E05 CSPC 時間 (UTC) 水深 (m) 線長 (m) 張力 (比N) J:J:JQ J7+6 イ 9 J7+0 - イ 9 J7+0 - マ 9 J7-0 - -	KR14-E05 CSPC うら 時間 (UTC) 水深 (m) 線長 (m) 張力 (EN) 線速 (m/m) シミシダ イタ シブタク シブシら イタ シブタク マク シブタク マク シブタク マク シブタク マク シブタク <tr< th=""><th>KR14-E05 CSPC うら 時間 (urc) 水深 (m) 線長 (m) 線点 (kN) 線速 (1/1) 線速 (1/1) シニュな 3726 一 一 一 一 一 マリシン 3726 一 一 一 一 マリン 3726 一 一 一 一 マリン 3726 一 - 一 一 マリン コー コー コー コー コー コー コー コー コー コー コー コー</th></tr<>	KR14-E05 CSPC うら 時間 (urc) 水深 (m) 線長 (m) 線点 (kN) 線速 (1/1) 線速 (1/1) シニュな 3726 一 一 一 一 一 マリシン 3726 一 一 一 一 マリン 3726 一 一 一 一 マリン 3726 一 - 一 一 マリン コー コー コー コー コー コー コー コー コー コー コー コー

%lt ≒ 9.8kN

.

PC インベントリシート

船名 「かいれい」 オペレーター 山口
航海名 KR14-E05 記録者 末,山
y m d 2014 日付 (UTC) 2014 / 10/ 29 LST UTC + 9 h.
<u></u> コア名 CSPC 3 /
調查海域 系已伊水道沖DONE薩城 英名: Off Kil Suido DONET2 Area
採取地点 $2E - 2/a$
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの重量 1000 :g(重錘のみ) アウター方式 / インナー方式
パイプ長 1、78 m パイプ数 1本
パイロットコアラーの種類 ユーイング/アシュラ/大王ヨシ パイロット重量 //2 kg
パイロットワイヤー <u>7.6 m</u> パイロット取付位置 天秤の先端から 7 番目
3.7 m(3.6 m)
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ウィンチワイヤー先端
追加装備 <u> </u>
天候 <u> </u>
真風向 <u>55 deg</u> 真風速 <u>0.1 m/s</u>
流向 <u>72.1 deg</u> 流速 <u>1.3 knt</u>
時間(UTC) 緯度
ゼロ調整 05:15 32 - 51、36990N 135 - 39、62120E 3506m
(TP深度) TP <u>32-51、5922N</u> <u>135-40,0048E</u> <u>3364 m</u>
<u>06:41:51 船 32 - 51、60290N 135 - 39、95540E 3510 m</u>
離底確認 TP <u>32-51,5922N</u> <u>135-40,0048E</u> ^(TP深度) <u>3364 m</u>
<u>06:51:25 船 32 -51、60360N 135 -39、95870E 3512m</u>
線長0m <u>07:58</u> 32-51,92410N 135-40.35660E 3446 m
<u>- 67 : 58 _ 52 - 57, 72 7707 _ 155 - 70.85666</u> _ <u>57 16 m</u> *WGS84
予定点:2E-21a 緯度 32-51,600'N 経度 135-40,000'E
<u>SBPパターン:</u>
コイントレームのく、本的の船連 縦長のまふくれなくなる 初為 線長のデータの気効。

<u>コメント: 06:26</u> 本船の船速,線長か表示されなくなる. 初為,線長のデータは無効。 <u>※着庭時(1,3,1)ケ-シンク、</u>管の角度か8度以上たった為、ムカリ難さずそのまま揚駅。 文着庭時,離庭時のトラホッンデータは,着庭直前のウインケワイヤー緑出再開時のデータを記入。 Ver.2.2(20120507) Marine Works Japan LTD.

							PRC-GEO-030 別紙-	
	Cruise Name			Core Name			PC ログシー y m d Page	
	KR14	1-E05		CSPC	3/	-	$\frac{2014/10/29}{1/3}$	
ļ	時間	水深	線長	張力	線速	繰出/巻上	記録者 大小山	=
	(UTC)	(m)	(m)	()	(<u> </u>	1乘山/查工 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など	<u>)</u>
	05:03	3505		, 	~		天秤取付け	·
	05:03	3499					作業開始	
	2/0			2	0	·	「上着水	
	://	3502		2		-	注入	· · · ·
	13	3503		3			安全セッン脱	
	:13	3505		3.5		V	TP ON	
	\$14	3507		3	20		各要りなし	
	:14	3506	_	/	20	J	天評着水	
·	:15	3200		2		-4	一旦停止	
	215	3506	0	ユ		V	センロ副	
	÷15	3506	0	2	20	V	凝化	
	:18	3507	46	ک	10	-4	46m 停止	
	.'20	3508	46	_2	D		TP (1) 取り付り	
TP	(上)	3508	54	2	17	V	~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	TP-1-2-2
~->12	· 52	3508	56	2			旦停止 >>	着バ
	: 24	3509	56	2	D		TP (SGK) BXYAD	
	24	3208	56	2	27	\downarrow	絵ூり よし.	
	: 25	-3508	73		22	\mathcal{T}	TP[sql)着 っし	
	: 29	35/4	(47	<u> </u>	30	J	TP测住開始	
	<u> </u>	3514	500	7	53	L	500m	
	:46	3512	1000	8	60	V	1000m	
	154	3512	1500	11	60	V	1500 m	
	06:0)		2000	16	60	L	2000 m	
	06:11	3511	2500	/8	60.	L	2500m	
,	<i>♀</i> ∶19	3510	3000	18	60	V	3000m	
	:2		3051	24	D		-旦停止	
	22 נ		3657		20	V	教育り出し	
ļ	:23	3512	3070	<u>2</u> }	20	\checkmark	增速 40	

%1t ≒ 9.8kN

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

لمر

Ì.

				a				PC ログシート
	Cruise Name KR14	-E05		Core Name CSPC	31		y m d 2014//0/29	Page 2 / 3
						-		
	時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 ()	線速 ()	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、	
	06:26	3515	3156	24	D		舟台东 0、赤	のな医気気気、これなくなった。
	<u>\</u> 33	3513	3290	28	- -	¢†	-旦停止	3分停止
この下から	-38	3512	3290	28			TP 浑度 2~ 3	口加卷出し
本舟台の用題 線長の表示 されなくかった	140	3511	3320	Zg		₩.	TP:驿度 3362、	で停止3份停止
為每效.	242	3572	3320	29		4	TPトラッキンケノ宇	
	:43	251 D	3320	29			TP:制位開出	
	244	3510	33#3	29	20	\mathbf{V}	緑出し	
	06:473	3512	3373	min 18	20	J.	着底	
	:48	3512	3376	19			田停止	
	<u>.</u> 48	3511	33/16	19	•		TPトラッキンク・/亭	· 11-
	:50	3512	3375	22	L	T	老生上が	
	:5]	3512	334	22 Mare 35	20	个	新原石建思	
	<u> </u>	3512		31	60	1	增速	
	- 52	3513	3332	30	60	<u>۲</u>	TP测位開始	?
	07200	35/2	2893	29	0	个	3000m 44准、条	象长人等是
	7:07	3813		26	60	1		1P 2500
	$\mathbb{T}_{\mathbb{N}}$	3512	-	24	O	\wedge	12260 2338 人学上	H 7220 2260
	<u>:</u>]3	3511		23	03	T	232338月4日 計	17P 2143
	216	3513		23	60	X	W0 2181	TP 2000
	:24	3215		18	0		和医针伤止	¹ <i>r</i> /543
	25	3513		17	60	\uparrow	wo #30/753	1420
	:29	3510		17			WO 15115	1.1250
	-33	- 3 499		15	60	1	WO 1)20	TP 998
	<u>َرد'</u>	3417	'	14	b		和分记 注化手上 W 1225	878
	>39	3470		12	60	1	Wg 14 的运针再	5 6 9 7 1
	:40			12	60	4	W01142 ASTETA	600
	<u>:4)</u>			1.1	0	A		1 10 558
	いな	: 3462		<u></u>	60	\uparrow	W/115-A\$23社副	TT 535

1 % lt ≒ 9.8kN

デターム ※何度も修止して いるので絶まうかり、 Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

PRC-GEO-030 別紙-13-1

Cruise Name			Core Name			PCログシー y m d Page	-
KR14-	-E05		CSPC	3]	• .		>
時間	水深	線長	 張力	線速	繰出/巻上		
(UTC)	(m)	(m)	()	()	(↓/↑)	(作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
7:42	3466	·	- 11	60	个	wo 500 m 6 TP 5001	
: 44	3458		16	60	A	WO 973 247-9 TP 396	>
245	3454		10	60		WO 876 [TP30]	
241	3432		9	60	木	W 192 [T195	
						~	
:50	3440	·	. 7	,	4 -	_ 且停止	
:50	7440)	7	20	<u>\</u>	卷止什"	
:52	3444		6	20	A	TP(SGK) ALTD TP2	5
253	3444		6		(-日停止	
254	3441		6			TP Jzy KL SGK	
:54	3440	_	ſ	20	\uparrow	老板り	
154	3441		6			-且停止	
251	3444	_	6 E	~	-	TP取りなトレ(ハントス)	
256	3444		6	20	\uparrow	卷王上小	
:56	3444		Ь	20	↑	TP OFF	
124	344	,	6	20	1	A台县也"比	
	3435		6	20	1	天好 小(面	
159	3436		5			一旦停止	
800	3436		5		J	発生し	
:00	3436		5		1	一旦《寺止	5. 6.1
	3436		5	 	\uparrow	PL ACET	
	3436	-	4			PL封料取外L、	
	3436		4	×		PL ON deck	
	3436.				-	4 Er 1 4 (
	3436				· ·	テンション 振り習 (偽能振	$\overline{\mathbf{N}}$
	2436				\wedge	CSPC AKTD	
2 15	3436	-			V	CSPC on deck	

3

% it ≒ 9.8kN

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC・インベントリシート

船名 「かいれい」 オペレーター レノロ
航海名 <u>KR14-E05</u> 記録者 <u>ネックロ4-</u> 記録者 <u>スパーム</u>
日付 (UTC) 2014 / 10/29230 LST UTC + 9 h.
コア名 <u>CSPC 32</u> DONET2E
調查海域 <u>APAP2K,百让中海域 英名: Off-kii suido DONET2</u> Area
採取地点 $2E - 19a$
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの重量 1000 :g(重錘のみ) アウター方式 / インナー方式
パイプ長 $178 m$ パイプ数 1本
パイロットコアラーの種類 <u>ユーイング/アシュラ/ ナョン</u> パイロット重量 // 2 kg
パイロットワイヤー 7.6 m パイロット取付位置 天秤の先端から 7 番目
$\frac{9.4 \text{ m}}{9.4 \text{ m}} = 71 - 73 - 12 \qquad 9.4 \text{ m}(3.6 \text{ m})$
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ウマンチウイヤー先端
追加装備 トラ=スホロ=ダー (バートス X T600H)
天候 日青 有義波高 / m (表示計/自視)
真風向 $7/$ deg 真風速 5.9 m/s
流向
時間(UTC) 緯度
ゼロ調整139 33:25 32 - 52.95391 135 - 48.6194E 3518 m
着底 TP_32 - 53、5033八 135 - 49、99997E (TP深度) 3262 m
「1/m 1:06:19船 32 - 53、5091 N 135 - 49、9264E 3437m
離底確認 TP <u>32 - 53, 5033N</u> 135 - 49, 9997E (TP深度) 3262 m
micaea TP 3^2 53 $5033N$ 135 49 $9197E$ 3262 m micaea 120 125 53 $5033N$ 135 49 $9197E$ 3262 m 120 120 32 -53 $5082N$ 135 49 $9197E$ 3439 120 32 -53 $5082N$ 135 49 $9197E$ 3439 120 32 -53 $5082N$ 135 49 $9197E$ 3439
始 E 0-m
$\frac{2:14}{32-53},\frac{9722N}{135-50.30\%} \frac{3428m}{*WGS84}$
予定点: 2 E-19の 緯度 32-53,500 N 経度 135-50,000 E
<u>SBPパターン: ー</u>

1.

<u>コメント:着庭時、離庭確認時のTPデータは、着庭直前の繰出再開時の</u> <u>TPデータモ記入。(トラッキュアドで停止していたため)</u> (1,3,1)着庭時、化原ネーハ" Sig 以上たかため、 Ver.2.2(20120507) ケーミニク"管モ設置せず"そのまます寄り又。

							PRC-GEO-030 別級-13-1 PC ログシート
	Сгиіse Name KR14	-E05		Core Name CSPC	12		y m d Page $2014/10/29^{30}$ $1/2$
							記録者 山口,木川山
	時間 (UTC)	_ 水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>⊾N</u>)	線速 (<u>m/小</u> in)	繰出/巻上	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
10/29	23:12	35-7	— '	1		1	天和耳之(寸
	. ~14	3524	• 📥	-	-		作業開始
	18	3522		3		_	テンションも辰替
	19	3521		3	-	· -	jī JS
	20	3525	—	3	l	1	PL著水
	<u>,</u> ,	3522		3		1	PL Ty 1J
	23	3518		3			Eo: 11克
	23	3578	_	4	<i>jo</i>	↓⁄	茶柴 出
	24	3518		2	10	ł	维直水, TP ON
	25	3518	0	2		-	一月1吉止、七四京国
	25	3018	0	2	20	V	禾晕 出
	27	3510	46	2	-	-	-旦停止
	29	3509	46	2		- 3	TP Trait
	30	3512	46	2	20	Ţ	解出
	30	3509	50	2	30	4	TP着水
	31	9507	85	2	-	-	-旦停止, 粮识1天-ド之7替
	32	3507	85	2	20	Ŷ	<i>秦</i> 梁世,
	43	3486	500	в	60	V	TP % % &
	51	3458	(000)	8	50	V	927
10/30	0:01	344 /	1500	11	50	↓	1406.
('	<u>11</u>	2441	2000	16	50	1	1921
	23	3434	2500	 &	50	V	
	31	3436	3000	24			設置にまざTPを近づける 2917
	42	3433	3000	24	30	¥	梁出
	49	3438	3280	25	. <u></u>		- 且停止 32/2
	516	3438	3280	25		~	韵置点接近
	156	3437	3280	26	20	Y	お菜 出し
	258	3436	3330	217	•	~	-旦停止→ 3分間
-				%1t ≒ 9.8kN			

%1t ≒ 9.8kN

.

.

							PC ログシート
	Cruise Name KR14	-E05		Core Name CSPC	30		y m d 29^{27} Page 2014/10/30 2/2
					<u> </u>	•	記録者山口, 末94
	時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>kN</u>)	線速 (<u>m/ょiii)</u>	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
10/30	1:02	3435	3330	27	20		繰り生し
1	2 03	3437	3346	27	2 D	7	111,3,+15、停止
	1=06=19	3437	3414	min 15	20	V	着底 +3m 绿出
	:06	3 4 37	3418	18	0		_旦停止
	208	3439	3418	18	20	\wedge	卷:上竹"
	:08	3440	3410	29	26	\wedge	TP调位再開
	1209=10	3439	3403	34	20	A	離底確認
	1:17	3438	3000	30	60	1	<u> </u>
	26	3436	2500		60	1	
	:34	3436	2000	23	60	₼	
	43	3435	1500	19	60		
	51	3435	600	15	60	\uparrow	
	2=00	3442	500	11	60	1	
	10	3434	50	7	10	7	TP水面
8 5	(b	3435	46	7	-		秋-旦/亭止
	11	3437	46	7		_	TP TT X91-
	12	3432		. 7	20	\uparrow	卷上
	2.	3437	36	6	20	1	TP OFF
	14	3428	D	6	20	\uparrow	颜表 O.m
	15	348		4	20	1	天秤水面
	18	3431		5			PL KERY
	21	3432		4	·		PL 就#1 1291 L
	21	3428		4	·		PL on Deck
	22	3431		D	l	-	テンション振替(hresta)
	26	3430			•	-	CSPC J= tA
	31	3426					CNPC on Deck
				-			
				%1t = 9.8kN			

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

船名 「かいれい」 オペレーター 山口
航海名 KR14-E05 記録者 大小山
y m d 2014 ////////////////////////////////////
コア名 <u>CSPC 33</u>
調查海域 紀伊水道氵中DONET2海域 英名: Off KII Suldo DONET2 Area
採取地点
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの重量 1000 :g(重錘のみ) アウター方式 / インナー方式
パイプ長 1.78 m パイプ数 1本
パイロットコアラーの種類 <u>(-イン)</u> /アシュラノナナヨン パイロット重量 60 kg
パイロットワイヤー 7.6 m パイロット取付位置 天秤の先端から / 番目
× $1 \rightarrow 1 \rightarrow$
ゼロ調整(線長0m)の位置天秤 / 観測ウィンチワイヤー先端
追加装備 /ランスホッター (ベントス)
天候 「「「「」」 「「「」」 「「」」 「「」」 「「」」 「「」」 「「」」
真風向 <u>4η</u> g風速 <u>9,9 m/s</u>
流向 6 <u>58 法 deg</u> 流速 <u>14 knt</u>
時間(UTC) 緯度
ゼロ調整 <u>5:24</u> <u>32 - 52,6204N</u> <u>135 - 49,2770E <u>3565 m</u></u>
着底 TP <u>32-53、5080N</u> <u>135-50,004</u> E ^{(TP} 深度) 3303.5m
<u>6:46:09</u> 船_32_53,5297N 135-49,9730E 3435m
離底確認 TP <u>32</u> - 53, 5080 N <u>/35</u> - 50,0041E <u>3303.5m</u>
<u>6:49:18船32 -53.5352N 135 -49,9715E 3433m</u>
線長0m <u>7:54</u> 32 -53,9784N <u>135 -50,6415E</u> 3410 m *WGS84
予定点: 2E-19a 緯度 32-53,500 N 経度 135-50,000E
<u>SBPパターン:</u>

コメント:(1,3,1)着庭時のたったマンデニタケーシング増の角度が8度以上だった為、 セカリ離こずそのまま揚収。

七刀)離こずそのまま揚収。 着座時,商進區時のトラホペンテンタは着座直前のウインケワイヤー繰出し再開時のテニタを言己人。 (トラッキング、停止していたため) Warine Works Japan LTD.

							PRC-GEU	-030 別紙-13- PC ログシー }	
	Cruise Name	1 E05		Core Name	22		y m d	Page	
	KR14	I-EU5		CSPC	33	. ,	2014/ / 0 / 3 0 記録者	1/3	-
	時間	水深	線長	張力		繰出/巻上	記事		1
	(UTC)	(m)	(m)	()	()	(↓/↑)	п⊔ э т (作業開始、着水、着底、離底、揚収 ————————————————————————————————————	、ウインチ停止など)	
	04:59	3552		-			天鮮取付け		
1	05:14	_3591	<u> </u>		·		作業関化		
	05114	3592		·	-		鐘吊上か		
	05:17	3584	-	1			テレンヨレ振りた		, ,
	:19	3579	~	3			it 1K		
	20	3571		• 3	-	Ŧ	PL 着水		
	2	3565		3	(PL ワイヤー Ax y1	44	
新教会						ŧ	安全セン月光		621.
5:23)23 23	3569				L	天拜着水)	新生
3566m	23	3569				\downarrow	TP ON	<u> </u>	
		3569		- <u>-</u>			口住上		
		3565	D		·	1	七"日 言周		
		3565				V	静出し		
	26	35%#	46m	2			一旦停止	46 m	
	29		46	2	0		TP JULY		
?-	29	»3546		2	δ	J	静出し	<u>`</u>	
今君主のみ	30	-3740-	50	2	20		ハントス着水	*	-
a reality	30	3532	76	2				見測モード	
	31	3535	76	ጋ	30	V	解出し		
	32	3520		3	30	V	TP応答福	1. 2. R-	
	<u>\</u> 41	3487	500	5	50	V	SODM		
	<u>:</u> 42		550	6	60	V	線速60になった。		
	. 49		1000	7	60	V	1000m	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
	253	·	1261	9	60	V	本船左国頭	<u>. </u>	
	258		·	10	60	Ť	1500m	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
	€5:58		1502	/0	60	1	本的后回题中	≥ Ĕſ	
	506 200		16467	/ 11	66	2	本的在回頭	J	
		3435	2000	14	60.	V	2600 M	<u> </u>	-
1		5 55		%1t ≒ 9.8kN			~000		J .

						PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート
Cruise Name			Core Name	ົງງ		y m d Page
<u>KR14</u>	-EU5		CSPC	30		<u>2014//0/30</u> <u>2/3</u> 記録者
時間	水深	線長	張力		繰出/卷上	記事
(UTC)	(m)	(m)	(KNL)	(<u>m/mìn</u>)	(↓/↑)	(作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
06:09	3475	2170	15	60	J	本船左回頭終了
	3934	2500	17	60	1	
	343\$	3000	22	60	J	
2η	3433	3289	24	60	\mathcal{V}	减速
28	3434	33/0	27	0 0	· ·	-且停止 >7分
32	_7433	3310	26	15~20	V	後32 出 L 30m
34	3434	3329	28	20		一旦停止 ラン分
38	3434	3329	27	20	J	一般出し 30m
40	3432	3370	28	20		一旦停止 > 3分
:43	3435	3370	28	20	T	経り出し
:44	3435	3376	28	20	V	トラッキンク・/宇止
6:46:09 146	3435	3412	min 14	20	V	著庭
146	3433	3415	18			-旦停止
48 י	3433	3415	<i>i</i> 8	20	个	着き上サビー
248	3432	7412	30	20	个	TP测位再開
6:49:18 #17	3433	3402	max 34	20	T	離底石宿認
	3431	3000	29	60	个	3000 m
	3434	2500	26	6 D	\wedge	2500 m
:15	3474	1945	22	60	Λ	2000m
2/6	3438	189)	21	60	\uparrow	本船左回頭
:2]	3431	1543	19	60	个	本船在回頭終了
22		1500	19	60	1	1500m
	3430	1036	15	60	1	本般右回现
;3		1000	15	60	1°	1000M
:37		616	1/	60	1	本船右回頭終了
140			10	60	4	SOOM
:41	3434	418	À	60	\wedge	トラッキング、停止
: 47		. 100	47	60	1	- 旦停止_ A7L-4モ+~
		I	∦lt ≒ 9.8kN		•	

1

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD. r

						PRC-GEO-030 別載-13-1 PC ログシート
Cruise Name			Core Name	<u></u>		y m d Page
KR14	4-E05		CSPC	33	<u>.</u>	2014/ 10/30 3/3
				45 1-1-1		記録者
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	_ 張力 <u>()</u>	線速 ()	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
7:47	342)	100	. 7	24	14	卷主上圹
49	34183	47	6	26	1	TP KER
49	3418	45	6	· · · ·		四停止
5 4	3414	45	6			TPBRYALL
-49		-45-	-6-			TP-OFF-
5	3413	45		20	个	養女上り
152	3417	35	6	20	1	- TP OFF
254	J4/0	0	5	20	<i>\</i>	線長也"り
153	34/29		4	20	个	天年 水tp
255		•• -	5			一旦停止
256	3414		4		1	老上丁
-56	3414		4			一一一个一
:\$8	3415		4		\uparrow	PL Actor
252	\$ 3418		4		个	PL on deck
8 :01	33420)				元年平 取り以(
101	3420			• 		<u>一户当;振替之</u>
:03	3420			<u> </u>		CSPC 水切 テンジョン振發(ウインチヘ)
,06	3/20	,	• 		\uparrow	<u>ランンョン振發(ウィレチハ)</u>
207	<u> </u>		<u> </u>			CSPC ON deck
,						
		•				
				. ·	. :	
	·					
		<u></u>	·			

% It ≒ 9.8kN

-

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PCインベントリシート

7

船名 「かいれい」 オペレーター しいつ
航海名 KR14-E05 記録者 <i>より、山</i>
日付 (UTC) <u>2014</u> LST UTC + 9 h. 日付 (UTC) <u>2014</u> / [$\overline{0}/30\sim31$ LST UTC + 9 h.
コア名 CSPC 34
調查海域 就仍以直中 DONET 2E海域 英名: Off fii-suido DONET 2E Area
採取地点 2C-10a
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの重量 1000 :g(重錘のみ) アウター方式 / インナー方式
パイプ長 <u>1,78 m</u> パイプ数 <u>1本</u>
パイロットコアラーの種類 <u>ユーマンタノアシュラノナナヨン</u> パイロット重量 60 kg
パイロットワイヤー <u>7.6 m</u> パイロット取付位置 天秤の先端から 番目
$\chi - \chi -$
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ウィンチワイヤー先端
追加装備 トラニスナピュダー(バートス、メT-6001)
天候 日青 有義波高 上 m (表示計/包視)
真風向 <u>48 deg</u> 真風速 <u>6,5 m/s</u>
流向 <u>タン deg</u> 流速 <u>2、2 knt</u>
時間(UTC) 緯度
ゼロ調整 第121:55 33 -07.7581 135 - 30.4743 [1772 m
着底 TP_33 - 07.5/60N 135 - 31.4878E (TP深度) 160.5 m
<u>23:12:17船33 - 07、5014N 135 - 31、4062E 1725 m</u>
離底確認 TP_33_07.5/60N 135_31.8878E (TP深度) 1605 m
23:15:07船 33 - 07.5046N 135-31,4112E 1725 m
線長0m 23:51 23 _ 07,3803N 135 _ 32、1471E 1783 m
*WGS84
予定点: 2C-10A 緯度 33-07、500N 経度 135-31、500 E
SBPパターン: ー

<u>コメント: (1,1,6) 貫、長が菩挙で満たしていてけか、ケーシング燈によう 設定せずそのまま時似。</u> 着庭時、離庭確認日寺のトラホロンデータは、着庭繁直前の 経出再開時のデータで使用、(トラッキング停止のため) Marine Works Japan LTD.

	Cruise Name			Core Name			PC ログシート
	KR14	1-E05		CSPC	₹ Ŷ¢		y m d Page 2014/10/30~3/ [/ 2
							記録者 1/12
	時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>kNL</u>)	線速 (<u>m/m:</u> n)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、著水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
10/30	21=41	1734	·	_	-		天本平职人丁
	45	1791	·			~	作業開始
	48	178-4		3			テンション振替(ウインチル)
	50	1781	-	3	-	_	这主义
	51	1780		27	-	·	PL着水
	52	177A	1	3	~		PL ARET
	53	1775	T	3	_	<u></u>	安全士=脱
	53	1778	1	3			TP ON
	53	1778		4	{ D	J	绿出
	54	1975		3	J0	J	金重直补
	55	1772	0	2	l	1	二旦停止, 七百言国
	55	דרףן	Ũ	2-	15	Y	家果出
	57	1767	46	٦			
	59	1767	46	2	-		TPARAJ
, ,	22:00	1763	46	2	20	V	余果共
	00	1763	50	2	20	1	TP着水
	;32	1758 + 19=0	100	2	30	\checkmark	TP応答疏言忍
		/740	500	4	40	V	
	: 13		502	4	40	\downarrow	增速 60
	2 17	1729	838	6	60		本船右回頭、約90°回す、
	:22	1726	1000	7	60	ł	1000 m
	: 24	- 1724	/160	8	60	2	本的古回夏、
	,27	1720	1318	9	60	1	本的右回頭終了
	230	1721	1500	10	60	V	
	\32	1720	1600	12	20	\mathcal{T}	3成直
	:33	1724	1620	13	20	V	-旦停止 -> 3分
	: 37		1620	14	0		TP接近まで保持、
	:50	1724	1620	- 14	0		定时記录

2

※1t ≒ 9.8kN

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

PRC-GEO-030 別紙-13-1

PRC-GEO-030	別紙-13-1
1100-010-010	111111-1-1

1

							PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート
	Cruise Name	4 505		Core Name	。 つ ()		y m d Page
	KR14	4-E05		CSPC	34		$\frac{2014/10/30^{3}}{12} 2/2$
	時間	水深	線長	張力	線速	繰出/巻上	
507	(UTC)	(m)	(m)	(<u>KN</u>)	(<u>m/min)</u>	(↓/↑)	(作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
19/30	27:37	1724	-1620	-14-			TP接近まで保持
	221 56	1727	1620	14	D	~	定時記録 > 3分解
	23:00	1728	1620	14		·,	定時言已金录→3分
	Z3:04	1726	1620	14	20	J	海子生し (1670mまで)
	23:06	1727	1670	13	≥o	- 4 -	一旦停止 →3分保持
	1.10	1724	1670	14	20	\mathcal{V}	経史出し
	112	1727	1675	13	20	J	道生 トラッキング停止
·23=	1=17===	1725	699	min4	20	V	新世世 首底+3m程出
	>12	1127	1702	4	2-9 -	3-	一旦(字止,+pm 繰出
	:14	1724	1705	5	20	₹₹	新学 しましを上
	=14	1724	1701	16	20	▲	TP到位開始
	23= 15=01	1725	1694	mar 22	20	\uparrow	海街市石建设
	28	1727	1000	12	260	1	
	37	1433	500	2	60	1	
	47	1== 1725	50	4	20	1	TP水面
	¥7	1729	45	.4			- 旦(亭止
	<u> 89</u>	1728	45	4		—	7P 取 91-
	ç q	1728	45	Ц	20	1	卷上
	49	1932	35	4	20	1	だ上 TP OFF
	5/	× 1733	0	4	20	\uparrow	緑長の加
	52	1936		4	20	1	天秤水面
	54	1739		3			PL N< tN
	55	1740		2_			PL on Deck
	56	1741	• <u> </u>	0			テンション振行(ケイセンキハ)
	57	1739		·		-	天和取到
	59	1740	*				建水·t丸
⁽ %)	11 204	1739	'				CNPC on Deck.
				% It ≒ 9.8kN			

%it ≒ 9.8kN

.

.

.

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

-

船名 <u>「かいれい」</u> オペレーター <u>人 ロ</u>
航海名 KR14-E05 記録者 木子山
y m d 2014 日付 (UTC) 2014 / /0 / 3/ LST UTC + 9 h.
コア名 CSPC 35
調查海域 紀伊水道:中DONET距域 英名: Off Kil Suido DONET2 Area
採取地点
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの重量 1000 :g(重錘のみ) アウター方式 / インナー方式
パイプ長 <u>1,78 m</u> パイプ数 <u>1本</u>
パイロットコアラーの種類 <u>ユーイング</u> アシュラノナナヨン パイロット重量 60 kg
パイロットワイヤー 7.6 m パイロット取付位置 天秤の先端から / 番目
$y_{1} = \frac{9.4 \text{ m}}{9.4 \text{ m}} = 7 + 7 + 7 + 7 + 7 + 7 + 7 + 7 + 7 + 7$
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ウィンチワイヤー先端
追加装備 1ランスホッンター (ベントス XT、6001)
天候
真風向 168 deg 真風速 7 m/s
流向 87.8 deg 流速 2.7 knt
時間(UTC) 緯度
ゼロ調整 1:46 33 -08、45370N 135 49、4248年2350m
着底 TP_33 - 08, 134/N 135 - 51, 4823E (TP深度)
<u>3:41:18船 33 -08,1169N 135 - 51、3717E 2406m</u>
m底確認 TP <u>33 - 08、1341N</u> <u>135 - 51,4823E 2283m</u>
<u>3:43:42</u> 船 33 -08、1168N 135 - 51、3518E 2402m
编导Om
<u>3:43:</u> <u>33 - 08, 1224N</u> <u>135 - 51, 3749E</u> <u>2399 m</u> *WGS84
予定点: 20-140 緯度 33-08 1321 経度 135-51 483 巨
<u>SBPパターン:</u>
コメント:着底時, 腎健底時のトラホペンデータは、着底直前のウインチワイヤー
一次の下、有点にす,13000000000000000000000000000000000000

繰出再開 時のデータを記入。

•

Cruise Name KR14	-E05		Core Name CSPC	35		PRC-GEO-030 別社-13-1 PC ログシート y m d Page 2014/ /0/31 1/3
	•			-		記録者
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>k N</u>)	線速 (<u>m/min</u>)	繰出/卷上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
1:36	2872	-	`		-	天鮮取り日リ
1:37	2977	·	<u> </u>)	作業開始
1:40	2355	<u> </u>	3		-	テンジョン振 暦 (観測ウイチへ)
1:41	2355		3	~	 -	注水.
· : 42	2359		3		ŧ	PL着水
- 44	2360			·	-	安全 E ··· R泛
44	2365		_		J	卷出
44	2366			20	γ	TP ON .
45	2369		1	20	\mathbf{V}	鍾着水
46	2350	0	2		·	一旦判侍止
46	2350	O	2	Z+		も、日 京街
46	2473	V	Ν	25	\checkmark	老線 出し
48	2388	46	2	-		一旦停止
50	2400	46	2	-		TPAVAY
51	2402	46	2	25	1	新常长
51	2401	53	2	25		TP着水
83	2440	80	2	25		一旦停止、 发现 モートへ
53	2415	80	2	25	V	新築生 し
53	2418	113	2	30	\downarrow	TP 応答確認.
57	2447	204	2	30		增速 開大台
2:03	2462	500	5	60		500m
:11	2412	1000	7	60	V	1000m .
: 19	2407	1500	10	60	V	1500 m
1 22	2404	1690	11	50	1	减速
22	. 2403	1748	12	50	V	本船右回顾
1 28	240	2000	13	50		2000m
3	2398	2/00	15	50		一旦停止、 热播和 法
:37	2397	2/00	11	0		2/00m 定時 記錄

∦lt ≒ 9.8kN

PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート

.

Cruise Name			Core Name			PC ログシー y m d Page
KR14	4-E05		CSPC	35		$\frac{2014/0/31}{2/3}$
n+- 88	-le Mat		18-44			
時間 (UTC)	水深 	線長 (m)	張力 <u>(とN)</u>	線速 (<u>m/min</u>)	繰出/卷上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、扱収、ウインチ停止など)
2:41	2403	2/00	17			定時記録
: 46	2402	2/00	17		(定时記録
: 52	2395	2/00	18			定時記録
-55	2397	2/00	18			定时記録
3:00	2403	2/00	8			定时記録
3:05	2399	2/00	18	-	<u> </u>	定時記録
:10	2403	2/00	.19	`		定时記念录
214		2100	18	60	-V	· 兼報出し 2300 mまて.
: 17	2393	2280	18	40	V	派建開始
: 18	2394	2300	/8	20	V	-旦停止 > 3分
\$ 27	2395	2300	19	0		本船南1230m 粉動
,'25	2397	2300	20			定时記緑
:30	240/	2300	20	-		定時記緑
23/	2399	2300	20		<u> </u>	本船鄉動完了
134	2401	2700	40		*1	緑生し
136	2397	2350	20	20	-#	-旦停止→3分
:39	2403	2350	19	20	1	静止(
240		2359	19	20	Y	トラッキング、停止
3:41:17	2406	2379	miny	20	7	着底
2 41	2407	2384	9		·	一旦直止
:42	2400	2384	9	,		+刀 廃住し中
242	2401	2384	9			七九、南住し破部
242	2401	2384	9	20	$ \uparrow $	卷上竹開化台
3:49:4	2401	2375	20	20	Λ	TP床签研究
3:43:47 ;4 3:43:42 ;4	2399	237	та7° 28	20	4	朝自在福記
50		2000		60	个	2000m
1.59	2529	1500	16	60	个	1500m
4:07	182398	1000	13	60	1	1000m

※1ι ≒ 9.8kΝ

r

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

.

.

`

,

	· •					PKC-GEO-030 別紙-13- PC ログシー)
Cruise Name			Core Name	20		y m d Page
KR14	-E05		CSPC	35	•	2014/ /0 / 3/ 3 / 3
,						記録者」上,D
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>┝</u> N)	線速 (<u>m/min</u>)	繰出/卷上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
4:16	·	500	8	60	个	500 m
:23	287	100	5		-	-旦住上 ラAドモード
:23	23811	100	5	20	\uparrow	Ř.L.
26	2392	48	8	20	T.	TP alcth
26	2384	45_	_4	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		_旦停止
2Y	2390	45	4	••	+	TP取外L
28	2388	45	4	20	1	卷上,TPOFF
30	2393	0	4	20	1	線長セ"ワ
31	2391Z		4	20	<u> </u>	天年平,1<+7
	2392	<u> </u>	3		4-	-旦/亭止
33	2383		3		<u>.</u> /	PL ACED
34	238/	(3		V	pL on deck
36	237/				<u> </u>	テンション振替(
36	2372	<u> </u>	<u> </u>			天年取外し
38	2361				个	CSPC NICED
- 44	2346		<u> </u>	•	1	ランション振智(ウインチへ
44	2346	• • • • • • • • • • • • • • • • • • •				CSPC on deck
						'
					· .	
						•
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					
				, ,		
						· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
						,
			%1t ≒ 9.8k N			

. •

.

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

Le 船名 「かいれい」 オペレーター tel 航海名 KR14-E05 記録者 2414 日付 (UTC) 2014 110 13 LST UTC 9 h., コア名 ेCSPC २४ 25 纪伊小道门 DONET 海域 英名: Off-kii suido DONET 2E Area 調査海域 20-15a 採取地点 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / (etc. (コアラーの種類 CSPC アウター方式 / インナー方式 コアラーの重量 1000 :g(重錘のみ) (.78 パイプ長 パイプ数 1本 m 60 パイロットコアラーの種類 / グ/アシュラ/ナナヨン パイロット重量 kg 7.6 パイロットワイヤー パイロット取付位置 天秤の先端から m 番目 4 メインワイヤー フリーフォール 3.2 m $m(\frac{3}{4}, \frac{4}{7}m)$ ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ウィンチワイヤー先端 17=2 T.S-Q"-(N=+2X76001 追加装備 雲 天候 有義波高 (表示計/图視) m 6.5 m/s 真風速 真風向 100 deg 流向 √,5 knt 流速 時間(UTC) 緯度 経度 直下水深 ゼロ調整 6:29 33 - 08. 5785N 135 - 56, 1348E 2187 m (TP深度) TΡ m 着底 - 船 m (TP深度) ТΡ m 離底確認 船 m 線長0m 33 - 09.4440th : 00 <u>175-58, F915E</u> *WGS84 ζm 緯度 } - 08.500N 135-57. 500 E 予定点: ノリー/Sa 経度 SBPパターン: =メント: 操印台不自じのため、ケーンデでSPC13着臣正せアそのよこ

Ver.2.2(20120507) Marine Works Japan LTD.

Cruice News						PRC-GEO-030 別和-13-1 PC ログシート
Cruise Name <u> </u>	EOST		Core Name	36		y m d Page 20(4/10/3/ 1/2)
				······		記録者
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>よへ</u>)	線速 (<u>い/い</u> う)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
6:15	2146	<u> </u>	1	·····		天秤取(寸
19	21417	. +-	-		•	(下業開*台
23	2/74	. <u> </u>	E			ランション振替
24	2178		3		-	注水
25	2178		3	· · -	_	PL着水
26	2/82		3	* *****	-	PL 其又人于
27	2178		4			安全 的
27	2184		4	₩ 20	×	TPON C AGE 1 \$
28	2188		1	¥ 20	¥	建直水
29	2187	0.	1		-	一日停止,也可周
29	2187	D	. 2	20	\downarrow	辞出
32	2205	46	2	_	-	一日停止
33	2200	46	2	-	·	TPBRAT
34	2199	46	2	20	ł	禄出
34	2198	50	2	25	L	TP着JC
35	2199	80	3	1		一旦小学上。
36	2200	80	ろ	20	Ţ	See chi
49	2193	500	5	30	¥	
59	2209	1000	A	60	\downarrow	
7=00	2210	1070	10	-	_	_目停止, (新的雄调整
01	2215	1070	10	50	1	12 1 (tro 700m JE')
05	2214	861	9	.	-	- 且停止
12	2200	861	9	10	j	藤出
15	97/2	945	9		_	- 目停止
24	2176	945	10	X 40	1	為上
33	2127	500	6	40	个	500m .
33	2127	500	6			-旦停止
35	(invalid)	500	7	30	\uparrow	卷上

%1t ≒ 9.8kN

•

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

.

--

PC ログシート

Cruise Name KR14-E05

Core Name CS PC 36

m d Page 2014/10/31 2 12

ý

<u></u>					-	記録者本、山	
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>↓N</u>)	線速 (<u>m/mīn</u>)	繰出/卷上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)	
7:38	2154	400	5			-旦/亭止 400m	
:45	2435	400	6	40	个	卷上巾	
:52	2276	100	4	1	1	-旦停止 AFモート	
· :53	2277	100	_4	20	· 1	着上げ	
:53	(Invalid)	97	_4	20	A	TP:则位停止	
:55	2353	50	4_	20	Λ	TP AKTA	
- 255	2367	47	3	<u> </u>	-	一旦停止	
-56	2 420		3			TP TIZY 97-L	
:57	2436	47	4	-	-	TP OFF	
: ५७	2436	47	4	20	个	着上げ	
8:00	2524	D	3	20	r	線長也的	
:01		<u> </u>	5	20	\uparrow	天科シーノイモル	\$ \$
٥3	2541		5			一旦行上	v
04	254)	<u> </u>	5		-	安全ビン取付り	
06	2541	. 	4		- 1	PL 1(t)	
07	2541		4	•	d-	PL ON deck	
09	2541	· •	`	·	<u> </u>	テンジョン振精(ウインチャ)	
<u> </u>	2541				\$	CSPC ON deck	
				· · · · ·			
				. <u>.</u>			
						·	

%1t ≒ 9.8kN

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PCインベントリシート

船名	[วงเงนเง]	オペレーター	<u>ЦО</u>	
航海名	KR14-E05	記録者	大小 山	
日付 (UTC)	y m d 2014 2014///////	LST_UTC +	9 h.	
コア名	CSPC 317			
調査海域	~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	英名: DO Off K	(il suido DONETZDA	rea
採取地点	2D - 15a			
コアラーの租		AI-No.2 / KAIRI	EI / 8mPC / (etc. (0	CSPC))
コアラーの重	〔量 1000 ⋮g(重錘のみ)	アウターブ	方式 / インナー方式	
パイプ長	/.78 m	パイプ数	1本	
パイロットコ	コアラーの種類	アシュラ / ナナヨン	パイロット重量 (60 kg
	7,11		 ト取付位置 天秤の先端から	/ 番目
メインワイ	+- 9.4 % r	ー n フリーファ	+ール m	_{余利分} (3、5 m)
ゼロ調整(観測ウィンチワー	イヤー免端	
追加装備	たっ赤。 んランスホック	"(1"12 X	T-6001)	
天候		-	<u>2</u> m (表示計/ 页視	2
真風向	<u>263 deg</u>	真風速 <u>4.5 m/s</u>	3	
流向	<u>80.5 deg</u>	^{充速} <u>2、4 kn</u> t	<u>t</u>	
	時間(UTC) 緯度		経度	直下水深
ゼロ調整			<u> 135 - 56,5787</u> E	
着底	тр 33 -	08,5015 N	135 - 57.5206E	(TP深度) 2103m
但瓜	<u>22:58:29船 33 -</u>			
胡化合丁水云和	-		135 - 57, 5206E	
離底確認	<u>23:01:0)</u> 船 <u>33</u> -	08.4787N	135-57,4172E	2238m
線長0m				
	<u>_23 : 44</u> <u></u> <u></u>	08,01014	<u>/35 - 57,8355</u> E *WGS84	<u>2242m</u>
予定点:	2D-15a 緯度 33-	08.500 N	経度 135 -57.500 E	2,236 m
SBPパター	ン:			
		ir fr Fr.	陈石 Q 庄 以 1 七" 大	Yn.

コメント:(1,3、2)着底時、ケージング管の角度か、8度以上だった為, 七)離こす、そのまま揚り又。 着底時、育住庭時のトラホッンデータは、着底直前のウインチワイヤー Ver.2.2(20120507) 緑出再開時のデータを記入。(トラッキング停止(ていたため) Marine Works Japan LTD. чij.

			•			PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート		
Cruise Name			Core Name			y m d Page		
<u>KR 14 -</u>	<u>E05</u>		CS PC	37	2014/11/1			
						記録者本小山		
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>K ៷</u>)	線速 (<u>m/min</u>)	繰出/卷上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)		
2/:38	2265]	1			金金彩重力		
44	2259		<u> </u>		-	天秤取付け		
44	2259			·	-	作業開始		
46	2254		- 😝	· 15	1	着上げ		
47	2251			15		-旦停止		
48	22.49 		<u> </u>			デン当ン振替		
49	2247		2		1	PL着水		
50	_22.46		2			PL ワイヤー 耳又付け		
51 572	2242		2	· `		安全ヒッン脱		
52	2243		2			TPON		
52	2241	<u> </u>	U.	20	∕	鐘着水		
53	2236	0	_/			-旦停止、七口词		
54	2237	0		20	V	糸巽出し		
55	2232	46	1	20		46,1-巴停止		
57	2227	46				TP 取付け		
58	2227	46	2	20	\checkmark	系嵌 <u>太</u> (
59	2226	59	/_	20	1	TP着水		
22:00	2228	92		30	L	TP 成 管 硫 主光		
22:06	2224	248	3	30	\mathcal{V}	定時相見測		
/ 2	2225	500	4	40	\checkmark	500m		
13	2224	536	4	60	L	增速 60		
2/	2239	1000	8	60		1000 m		
29	<u>22.37</u>	1500	10	60	1	1500 m		
37	2234	2000	14	60	2	2000M		
40	2236	2/20	16			2/20m - 旦停止		
44	2237	2120	[7]	20		新安女し 2170mまで		
46			17	<u></u>		_旦停止		
55	2235	2170	17	۲°		谷野武し		

%lt ≒ 9.8kN

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD. PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート

	Cruise Name			Core Name			y m d Page
	KR14	- E 05		CS PC	37	. .	2014/11/1 2/2
							記録者
	時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (K №)	線速 (M/m /n	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
	22:56	2238	2183	17	20	V	春を トラッキング停止
	22:582	12236	2224	mily	20	Ŀ	一旦着店
	58	2239	2 229	7			
	23:00	2237	2226	10	~	أر	卷上
	23:00	2239	2226	10	20	<u>\</u>	「「別位開台
2	301201	2238	2216	ma¥ 28	20	1	<u>新庭石在言观</u>
	05	2238	2000	19	60	1	2000m
	14	2241	1500	16	60	1	1500m
	22	2235	1000	12	60	<u> </u>	1000 m
	30	2242	500	_7	60	<u> </u>	500 m
	38	2241 1276	100	5	20	-	-旦停止、AFモ-人
	38	2276	100	<u> </u>	20	<u> 个 </u>	差上り,
	- 38	2247	92	4	_20_	1	トシッキング停止
	40	2242	50	4	20	4	TPACED
	40	2243		4	·····		-旦停止
	4/	2242	46	4	<u> </u>		TP TRY &L
	42	2242	•	4	20	<u>ホ</u>	着上十
	42			4	Zo	个	TP OFF
,	44	2242		4	20	个	線長 セロ
且停止、	45	2243	••	4	20	\uparrow	天年アノくて刀
45, 1 2243	46	(3	• 		PL 717 振替·
	<u> </u>	2242	~	3	• ••••		PL / Ltn
	48	2 245		2.			PL on dock
	49	2245	-			<u> </u>	天和取外し
		2247				*-1	
	<u> </u>	2252				/\	n(t)
	55	2270				个	テン当ン振替(かんろへ
	57	2275					CSPC ondeck

%lt ≒ 9.8kN

5

.

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

¢

船名「かいれい」	オペレーター	1/12	
航海名 KR14-E05	記録者	the HI	
ymd 2014 日付 (UTC) <u>2014</u> / / / / 2	LST_UTC +	9 h.	
コア名 CSPC 38	wet - D		
調查海域 10-18- 海域	<u>英名: Off-kii</u>	suido PONETZ	D Abea
探取地点 <u>20-40 /7a</u>			
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIF	RAI-No.2 / KAIR	EI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの重量 1000 :g(重錘のみ)	アウターフ	方式 / インナー方式)
パイプ長 <u>/178 m</u>	パイプ数	1本	
パイロットコアラーの種類 ローイングノ	アシュラ/ナナヨン	パイロット重量	60 kg
パイロットワイヤー 17.6	<u>m</u> パイロッ	ト取付位置 天秤の先端から	番目
メインワイヤー 9.4	<u>m</u> フリーフ;	オール n	^{派則分} 1(<i>子、</i> 」 m)
ゼロ調整(線長0m)の位置天秤 /	観測ウィンチマ	イヤー先端	
追加装備 トランスはロンター(ベントス	XT-6001)	··	
天候 (ナノモリ)	有義波高) m (表示計/目視	3
真風向 <u>2-2 deg</u>	真風速 <u>6.8 m/s</u>	3	
流向 🔎 deg	流速 <u>ア・3 kn</u> i	<u>t</u>	
流向 <u><u></u> <u></u> <u></u></u>			
時間(UTC) 緯度		経度	直下水深
—————————————————————————————————————	<u>N3466, 20</u>	経度 <u>135 - 42.1046E</u>	2680 m
ーーーー 時間 (UTC) 緯度 ゼロ調整 <u>(: ¥7 33 -</u> TP 33			
時間 (UTC) 緯度 ゼロ調整 <u>(: 午7 33 -</u> 着底 TP <u>33 -</u> <u>者底 3 :N :S3</u> 船 <u>33 -</u>	05.4977N 05.4871 N	<u>135 - 42.1046E</u> <u>135 - 42,8606E</u> 135 - 42.7801E	<u>2690 m</u> (TP深度) <u>2574 m</u> 2697 m
世ロ調整 <u>(: 午7 33 -</u> 着底 TP <u>33 -</u> 着底 <u>3 :ハ:53</u> 船 <u>33 -</u> TP 33 -	05.4977N 05.4871 N	135 - 42.1046E 135 - 42,8606E	<u>2690 m</u> (TP深度) <u>2674 m</u> 2697 m
中間 (UTC) 緯度 ゼロ調整 <u>(: 47 33 -</u> 着底 TP <u>33 -</u> 着底 <u>3 : γ : $s3$ 船 33 - TP <u>33 -</u> 離底確認 TP <u>33 -</u></u>	05,4977N 05,4871N 05,4977N	<u>135 - 42.1046E</u> <u>135 - 42,8606E</u> 135 - 42.7801E	<u>2680 m</u> (TP深度) <u>2574 m</u> <u>2697 m</u> (TP深度) <u>2574 m</u>
時間 (UTC) 緯度 ゼロ調整 <u>(: 47 33 -</u> 着底 TP <u>33 -</u> 着底 <u>3 : 13 53 船 33 -</u> 離底確認 <u>19 33 -</u> 健底確認 <u>3 : 14 58 船 33 -</u>	05.4977N 05.4871N 05.4977N 05.4977N	<u>135 - 42.1046E</u> <u>135 - 42.8606E</u> <u>135 - 42.8606E</u> <u>135 - 42.8606E</u> <u>135 - 42.8024E</u>	<u>2680 m</u> (TP深度) <u>-2574 m</u> <u>2697 m</u> (TP深度) <u>2574 m</u> <u>2702 m</u>
時間 (UTC) 緯度 ゼロ調整 <u>(: 47 33 -</u> 着底 TP <u>33 -</u> 着底 <u>3 : 13 53 船 33 -</u> 離底確認 <u>19 33 -</u> 健底確認 <u>3 : 14 58 船 33 -</u>	05.4977N 05.4871N 05.4977N 05.4977N	<u>135 - 42.1046E</u> <u>135 - 42.8606E</u> <u>135 - 42.8606E</u> <u>135 - 42.8606E</u>	<u>2680 m</u> (TP深度) <u>-2574 m</u> <u>2697 m</u> (TP深度) <u>2574 m</u> <u>2702 m</u>
時間 (UTC) 緯度 ゼロ調整 <u>(: 47 33 -</u> 着底 TP <u>33 -</u> 着底 <u>3 : 13 53 船 33 -</u> 離底確認 <u>19 33 -</u> 健底確認 <u>3 : 14 58 船 33 -</u>	05,4977N 05,4871N 05,4977N 05,4977N 05,4977N	<u>135 - 42.1046E</u> <u>135 - 42.8606E</u> <u>135 - 42.8606E</u> <u>135 - 42.8606E</u> <u>135 - 42.8024E</u> <u>135 - 43.3102E</u>	<u>2680 m</u> (TP深度) <u>-2574 m</u> <u>2697 m</u> (TP深度) <u>25774 m</u> <u>2702 m</u> <u>2702 m</u>
中間 (UTC) 緯度 ゼロ調整 (: 47 33 - 着底 TP 33 - 着底 $3:N:S3$ 船 33 - 離底確認 $3:N:S8$ 船 33 - 線長0m 4:06 33 -	05,4977N 05,4871N 05,4977N 05,4977N 05,4977N	<u>135 - 42.1046E</u> <u>135 - 42,8606E</u> <u>135 - 42,8606E</u> <u>135 - 42,8606E</u> <u>135 - 42,8024E</u> <u>135 - 43,3102E</u> *WGS84	<u>2680 m</u> (TP深度) <u>-2574 m</u> <u>2697 m</u> (TP深度) <u>25774 m</u> <u>2702 m</u> <u>2702 m</u>

コメント:(1,3,1)着症時、ケーシンク、暗の、傾斜のドチ度火生だったため、 ケーシンワ、管と切り、離こずそのよま湯収の

Ver.2.2(20120507) Marine Works Japan LTD.

,

.

τ.

Cruise Name			C)			PC ログシート
kR/4 -			Core Name	PA		y m d Page $20 \left[\frac{4}{12}\right] \frac{1}{2}$
		•			-	記録者 以12, 秋山
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>k</u> N)	線速 (<u>m/m</u> m)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、提収、ウインチ停止など)
1:37	2675	-	~			天年月又日十
37	2674	· 🛌	•	-	1	作業開始
41	2621	1	3			デション振巷(めンタヘ)
42	2678		3		-	iĒde
<u>43</u>	2676		3	l		PL着水
44	2677	1	3	(PL AX (+
45	2678	-	3	-		定全+e=1院
45	2677		3		-	經出
46	2679		1			建进大 着水、
47	2680	0	/	20	\checkmark	TPON, SEL , t'O DIA
49	2683	46	q			一日侍止
51	2688	46	2			TP IR (+
52	2/54	46	2	20	V	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
52	2687	. 50	2	20	¥	TP 着水
55	2691	115	2	30	¥.	トラオミン「広省石窟記
2 =04	2697	\$ 500	5	60	V	
12	2700	1000	7	60	J	
20	2708	1500		60	ł	·
29	2698	2000	15	60	J	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
37	2703	2500	18	60	\checkmark	
3.9	2800	2590	20		: <u> </u>	
45	270/	2590	2)			定時記録
55	2726	2590	_2/	20	1	释出
57	2698	2640	20	20		一日停止 >3分
58	2699		22		~	本船 20m 前膛
3:00	2697		22			20m 前近 終了
· 07	2697	2640	22			定時言已錄
210	2699	2640	22	2_0		凝出

%1t ≒ 9.8kN

.

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

^

							PC ログシート
	Cruise Name	E or		Core Name	38		y m d Page 2014/11/2 2/2
	<u>KKI7</u>				_		記録者 秋,山,山口
	時間	水深	線長	張力	線速	操出/巻上 (↓/↑)	記事
	(UTC)	(m)	(m)	$\frac{(kN)}{2}$	(<u>n/min)</u>	<u> </u>	(作業開始、著水、着底、雕底、揚収、ウインチ停止など)
5	3:10	2699	.264)	2	20	1	TP 1,5 キンク·停止
3:115	53 IH	2697	2676	+7	2.0		
	:12	2699	268	12	•		一旦停止
	<u></u>	2700	2679	_13_	20	\uparrow	卷上
	<u> </u>	2705	2679	13	20	\uparrow	TP规心再開
3=14	= 58 74	2702	2702	max 29	20	个	离金值 石谷 認
	18	2703	2500	24	60		2500m
	27	2698	2000	19	60	<u></u>	2000 m
	25	2697	1500	17	60	个	1500 m
	44	2702	995	13	本60	\uparrow	1000m
	54	2703	400	9	60	1	
	4:02	2702	:46	5	20	1	TP, KTP, 171-41高止
	03	2702	46	448			TP ERR-
	04	20702	46	- 4	20	1	卷上
	04	2700	32	4	20	1	TP OFF
	06	2901	D	4	20	1	緑花の加
	07	2903		4	20	\uparrow	天斜小面、竹仁升停止
	09	2764		41 3	20	-	PL skt A
	/0	2767	1	3			PL on Deck
	<i>'</i> 14	2769				-	重水にアソ
	18	2717	-				CNPC on Deck
							· · ·
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				· · · · ·	i .
		·	• • • • • • •			· · ·	
						·	·································
			<u></u>				

%It ≒ 9.8kN

.

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

船名 「かいれい」 オペレーター 小、ロ
航海名 KR14-E05 記録者 大小人
y m d 2014
日付 (UTC) $20 4/1 /3$ LST UTC + 9 h.
= 7名 CSPC 39
調查海域 26紀伊水道: PDONET 2G Area 英名: off Kii Suido DONET 2G Area
採取地点 <u>2G - 26 b</u>
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの重量 1000 g(重錘のみ) アウター方式 / インナー方式
パイプ長 <u>/、78 m</u> パイプ数 <u>1本</u>
パイロットコアラーの種類 <u>インプリアシュラノナナヨン</u> パイロット重量 <u>60 kg</u>
パイロットワイヤー 7.6 m パイロット取付位置 天秤の先端から / 番目
メインワイヤー 9.4 m フリーフォール $m(m)$
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ワィンチワイヤー先端
追加装備 トランス ホッシター (XT- 6001)
天候 <u>日君</u> 有義波高 <u>2</u> m (表示計/ 王]
真風向 315 deg 真風速 8.8 m/s
流向 <u>47.9 deg</u> 流速 <u>14 knt</u>
時間(UTC) 緯度
ゼロ調整 00:27 32-45、2198N 134-30、5842E 1767m
$\frac{1}{1777} = 22 - 45 - 6791 M - 134 - 30 - 99955 - 4726 m$
着底. <u>1:40:36</u> 船 <u>32 - 45,6425N</u> <u>134 - 30,9364E</u> <u>1849 m</u>
TP $32 - 15 6791N - 134 - 20 98955$ (TP深度)
離底確認 <u>1:43 o/</u> 船 <u>32 - 45,6390N</u> <u>134 - 30,9393</u> E <u>1842m</u>
線長0m 2:20 32 - 46, 0944 N 134 - 31, 2998E *WGS84
<u>予定点: 2G-26b</u> 緯度 32-45.670N 経度 135 -31.000 E
SBPパターン:

コメント:(1、1、1)ケーシング増の傾斜,貫し長共規定範囲以内の為,設置を行った。 着庭時、離底時のトラホッンデーダロ、着底直前1のウインケアや経由し 再開時のデータを記入。(トラッキング、停止の為) Ver.2.2(20120507) Marine Works Japan LTD.

						PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート
Cruise Name	505		Core Name	29		y m d Page 2014/11/3 //
<u>_ NN 14 -</u>			0,10	<u> </u>	- :	記録者 杉山
時間	水深	線長	張力	線速	繰出/卷上	記事
(UTC) 00:16	(m) 1749	(m)	(<u>KN</u>)	(<u>m/min)</u>	(↓/↑)	(作業開始、潜水、潜底、雕底、揚収、ウインチ停止など) 天条下取りイナリ
17 21月	1749	<u> </u>				作業開始
· · · ·	1752		-++		-	<u>テンツョン また) 替(ウインチハ)</u>
.22	1755		/		<u>^</u>	PL 吊上竹"(係船秩)
23			2		V	PL 着水(·注水)
24	1756		2			PL 71ヤ-取付け
26	1764	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	_2			安全也就
26	1764		2	20	V	· 旅家出し
26	1764		2	20	V	着錐着水、TP ON
27	1767	0	0			_旦停止、也"口調
28	1766	0		20	<u> </u>	一行上
29	1804	46		<u> </u>	↓	旦 停止
3	1815	46	2			
31	1817	46	2	20		朱粱 出し
3)	1815	52		25	V.	TP 着 1<
33	1812	95	/ .	30	4	TP广省石宿言忍
<u> 4_3 </u>	1793	428	3	60		增速60
44	1797	500	4	60		500 m
52	1852	1000		60	<u>↓</u>	1000 m
1:01	1840	1500	10	60		1500 m
1:63	1821	1650	10	50		派速
1:04	<i>‡ 0</i>	1680				-旦停止 -> 3分
: 09	/824	1680	14			定時記録
15	1816	1680	14	<u> </u>		定時記录
20	1834	1680	14			定時記録
20	1832	1680	14			
23	18 29	1680	4			本船10m 前進終了-3
28	1837	1680	14	40	V	海安会し

%It ≒ 9.8kN

1

.

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD. .

Cruise Name			Core Name			PC ログシート y. m d Page
<u> </u>	- E 0 E	5	CS PC	39		2014/11/3 21
						記録者
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (KN)	線速 (<u>か/~~</u>)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
0/:31	2088	1770	_14			-旦停止->3分
38	9/826	1770	14	40	T	緑出し
	83	1772	14	40	L	トラッキンング停止
1:40:36	1849	1834	m12 4	<u> </u>	-	着底
1:40	1834	1839	4			一旦/停止
41	1831	1839	5			モカリ 朝佳し中
: 42	1841	1839	5	 -		モアリ、解し、猫記
4 2	1844	1839	5	20	个	<u>考上</u>
<u>` 42</u>	1844	1837	7	20	\wedge	トラッキング再開
4 2 /\43.0 43	1842	1829	mu x _2	σζ	\wedge	离任不底 磁 灵。
45		1750	17	60	\uparrow	增速
49	1840	1500	15	60	个	1500 m
58	1845	1000	12	60	1	1000 m
2:06	1792	500,	7	60	个	500m
14	1758.	100	43	. 		100m-旦停止, AFモート~
14	1758	100	3	25	1	着上け
16	1764	59	3	25	_ 个	TP报前停止
[6	1763	50		21	\wedge	TPaletA
16	1763	47	N N			一旦停止
18 24	1761	47	3			TP可又外し
18	1762	41	3	25	<u></u>	卷上门`
18	1763	38	3	25	个	TP OFF
סב	1758	. 0	2	25	A	線長 0
21	1761		2	25	1	FAF pletn
21	1764		2			-旦停止
. 22	1765		/		. <u> </u>	PLタテンジ派替(低船族へ)
22	1972	(/	/	1	PL oleEn
<u>2</u> 2	1769]	-	V	PL on deck
			% It ≒ 9.8kN			

۰,

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

,

PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート

· ___

····-

.

Cruise Name	-		Core Name			y m d	PC ログシート Page
<u>KR14</u>	<u>- E05</u>		CS PC	39	-	2014/11/3	_3 /
	1. 1.0000	•		1 104 x 14		記録者 木小山	,
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	- 張力 (<u>と</u> ん)	線速 <u>(加/m:</u> n)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、雕底、揚吻	(、ウインチ停止など)
02:25	1772	•••		<u> </u>	V	テンジョン振着	(偏白旗~)
26	177]					天年月又外し	
28	1769			<u> </u>	<u>/</u>	全 nct n	
30	1757	• -		·	<u> </u>	デンニュンチ辰 督(揚り	(71-47)
32	1756	·		س ے۔ 		CSPC on d	eck
				······			
				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	<u></u>						· .
					······		
	, <u> </u>			······	·····		
· · ·			• • • • •				
·····							
					•		
· ·							
·····							
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	·		· .			····
			·			·	
	·			<u>. </u>	·		
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					
			····				
<u>L</u> l.			%1t ≒ 9.8kN			l	

.

•

船名 「かいれい」 オペレーター 1/12
航海名 KR14-E05 記録者 $1/2$
y m d 2014
日付 (UTC) <u>2014 / 11 / 3</u> LST <u>UTC + 9 h.</u>
コア名 <u>CSPC (XO)</u>
調查海域 <u>紀代·J·PONET26海域 英名: Off til Suido DONET 2</u> GArea
探取地点 26-290
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / (etc. (CSPC))
コアラーの重量 1000 :g(重錘のみ) アウター方式 / インナー方式
パイプ長 $/_{178 m}$ パイプ数 1本
パイロットコアラーの種類 コーインガノアシュラノナナヨン パイロット重量 60 kg
パイロットワイヤー <u>7.6 m</u> パイロット取付位置 天秤の先端から / 番目
$\lambda / \lambda / \gamma / \gamma = \frac{1}{2} \frac{1}{4} \frac{1}{m} - \frac{1}{2} \frac{1}{m} $
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ウィンチワイヤー先端
追加装備 <u>トランス ポシター(×T-6001)</u>
天候
真風向 $2 \beta \delta deg$ 真風速 $\int_{\Omega_{c}} 2 m/s$
流向 <u>44 deg</u> 流速 <u>1.1 knt</u>
, 時間(UTC) 緯度
ゼロ調整 <u>4:14</u> 32 - 42、2124N 134 - 36.1222E 2523 m
TP タン 4-5 5031N 124 35 9665 (TP深度)
\hat{A}
$TP J \\ \downarrow = \frac{1}{2} \frac$
離底確認 TP $32 - 42,503/N$ $134 - 35,9865E$ (TP深度) 35. 5:16:17船 $32 - 42,4945N$ $134 - 9401E$ $2492 m$
線長0m <u>6:03</u> <u>32 - 42,89091 134 - 35,882/后 2447 m</u> *WGS84
予定点: 2G-27a 緯度 32-42 SOON 経度 134-35.980E
<u>SBPパターン:</u>

<u>コメント: (1,3,5) 基理で満たしてい(1か,たにの、たか)簡ジマ'そのまま場次。</u> 着屁時, 簡健医確認時のトラホペテータによ, 着庭直前の,録出, Ver.2.2(20120507) 再開時のデータでもし、(トラッキーク)でで停止していたため) Marine Works Japan LTD.

•

						PRC-GEO-030 別社-13-1 PC ログシート
Cruise Name	Fat		$\frac{Core Name}{C \int PC}$	40		y m d Page 2014/11/3 1/2
		•	<u> </u>			記録者 上,12,末1/4
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>)</u>)	線速 (<u>m/min</u>)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、雕底、揚収、ウインチ停止など)
4:02	2556					天秤取(寸
	2550			. <u></u> .	-	/作業開始
09	2539		3			テンション振替(ウインチハ)
10	2592		3			iEX
	8820		ુ			PL着水
/2_	2523		J.			为户取付, 安全已; 脱
13	2526	·	3	20	1++	Fight TPON
14	2527		182	20	L	建康清水5
. 14	2523		/_		-	一旦信止, 它自己
15	2819	6.	/	20	V	系柴 生
	2519	46		· •	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	- 巨/疗止
18	2518	46	2			TP AZAJ
	2519	46	2	20	L	禄出
19	25/4	50	2	25	L	TP OK 著水
ું ટ	2498	000	Ý.	60	V	
41	2488	(000	7	60	¥	
¥9	2499	(500		60	1	
57	2503	2000	15	60	1	
05:04	2497	2375	15	40	Ŀ	现使
05	2499	2400	18	~		_旦停止 > 3分
07	2497	2400		40	U	一般出1
09	2489 2450	2450	19			一旦停止 > 3分
13		2450	19	40	V	一般点 L 着底
5:13:33	2491	2465	m! h 7	<u> 4</u> 0	\downarrow	着底
13	249	245	8	40	$\cdot V$	TPトラッキング停止
/3	2489	2470	8		`	_旦侍止
15	2497	2470	9	20	个	卷上月
15	2492	2459	2	<u> </u>	个	TP凯位再開

%1t ≒ 9.8kN

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

•

PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート

Cruise Name KR14	-F05		Core Name	40		y m d Page $2014/11/3$ $Z/2$
	<u> </u>		<u> </u>		-	記録者 おんしいろ
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (K ៷)	線速 (<u>‴/</u> ///////////////////////////////////	繰田/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
5:16:17	2492	2452	Mar 25	20	1	潮底磁訊
24	X492	2000	20	60	\uparrow	
33	2486	1500	16	60	\uparrow	
41	2491	(000	13	60	\uparrow	
50	2476	500	A	60	\uparrow	
57	2464	100	4			-日倍上, AFモ-ド·切替
57	2460	100	.4	20	1	劳上
, [-9	24.54	50	4	20	1	TPJCtN
6:00	2455	45	4	_	~	- 臣(停止
0/	245 4	45	4	Ţ	-	TPROF
01	245L	45	4	20	1	Ž≠
01	24.52	40	4	25	T	TP OFF
03	2447	0	4	25	1	新表Om
74	2446	ł	4	0 ر	\uparrow	天东草 yct刀
04	2444	~ .	4		-	- 臣侍止
67	2439		3	-		PL X< tA
67	2739	•	3			PL on Deck
28	2436	<u></u>				テンション振替(係船れ)
09	2434			~ -	-	天年取外
K	2433		<u> </u>	-		全重りくてみ
16	2428	~		~		CSPC on Peck
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		an an an		
				· ·		``````````````````````````````````````

% It ≒ 9.8kN

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD. Ŋ

,

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PCインベントリシート

船名 「かいれい」 オペレーター $1/12$ 航海名 <u>KR14-E05</u> 記録者 <u>末/1 ム</u> 日付 (UTC) $2o[4/1/1/3]$ LST UTC + 9 h.
コア名 <u>CSPC 4/</u> 調査海域紀伊水道中DONETZG海域 英名: off Kil Suido DONETZG Area
採取地点 <u>2G 27A</u> コアラーの種類 <u>MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC)</u> コアラーの重量 <u>1000 :g(重錘のみ)</u> アウター方式 / インナー方式
パイプ長 1.78 m パイプ数 1 k パイロットコアラーの種類 $e^{-\sqrt{2}/(F > 29/(F $
メインワイヤー 9.4 m フリーフォール 2 m (m) ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測 $7 - 7 - 7 - 7 - 7 - 7 - 7 - 7 - 7 - 7 $
追加装備 $\frac{1}{1}$ $\frac{1}{2}$ $\frac{1}{2}$ (XT - 6001)
天候 日香 有義波高 2 m (表示計/包視) 真風向 308 deg 真風速 2.5 m/s
流向 <u>46、9 deg</u> 流速 <u>1、4 knt</u> 時間(UTC) 緯度 経度 直下水深
ゼロ調整 <u>7:45 32 - 42,2321N 134-36、1345</u> E <u>2521</u> (TP深度)
着底 TP <u>32 - 42,5043N 134 - 35,9729E 2373 m</u> <u>9:4:16</u> 船 <u>32 - 42,4660N</u> <u>134 - 35,9059E</u> <u>2504 m</u>
離底確認 TP <u>32-42,5043N</u> <u>134-35,9729E</u> (<u>2373 m</u>) <u>9:7:30</u> 船 <u>32-42,4709N</u> <u>134-35,9147E</u> <u>2492 m</u>
線長0m <u>9:54</u> <u>32 42,5830 N 134 - 35,9860E 2476 m</u> *WG\$84
42 予定点: 2G - 27a 緯度 32-44 500 N 経度 /34-35,980E SBPパターン:

3

そのまま揚収。 着虚時、離底時のトラホッシテニタは、着底直前のウインチワイヤー 繰出用開時のテニタを記入。(トラッキングを停止していたため)

Ver.2.2(20120507) Marine Works Japan LTD.

コメント:(1.3.4)着底時、ケーシンが管の角度か8度以上だ。た為、切離さず

						PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート
Cruise Name	-E05		Core Name	41		y m d Page 2014/11/3 1/2
		-	,	. ,	· .	2014/11/3 1/2
時間	水深	線長	張力	線速	繰出/巻上	記事
(UTC)	(m)	(m)	<u>(KN)</u>	(<i>m/min</i>)	(↓/↑)	(作業開始、 着水、 着底、 離底、 揚収、 ウインチ停止など)
07:36	2546				-	天妇耳又行り
07:36	2545	<u> </u>	<u> </u>		~	伯当開始
37	2541			14	个	-テンジョン振替(ウインチャ)
40	2571	·	72	<u> </u>		注水
4)	2525		3.	·	-	PL 着 JC
42	2529	-	3	-	-	PL DIV- 取付り
43	2525	· -	3	·	—	安全亡",脱,
43	2528		3	20 #	#J	TP ON、解出し
44	2517		· · · · ·	20	J.	金書着水
45		Ь	1			-月停止也的調
45		U	/	20	V	旅家出し *TXTルデータ/al
417	2518	46	1			-旦停止
48		46	.2		·	TP 用スリイオ り
49	251\$	46	2.	20	L	日着) 線出し
50	2 (- / /	46	<u>_</u> /	20	V	TP着水
51		85	2	20	V	TP応答磁訊
81	2499	420	3	50	V	增速
:03	2499	500	4	60	\checkmark	500m
11	2503	1000	\mathbf{a}	60	1	1000m
19	2498	1500	11	60	J	1500m
zrj	2499	2000	15	60	V	2000m
33	2500		71	50	l	TAXE
34	2497	2380	18		-	一旦停止
41	2489		18	40	\checkmark	茶菜出 L
43			19			-且停止->10分
48		• •	20			空時言意
52	2495	2440				本船 50m 前/任 中
54	2498	2440	20		-	本船50加前峰終了

%1t ≒ 9.8kN

.

.....

.

.'

							PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート
	Cruise Name	T		Core Name			y m d Page
	<u>KR 14</u>	-E05		<u>PC کې PC</u>	4]		2014/11/3 2/2
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				6.7 × 1		記録者 大小 山
	時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (K №)	線速 (<u>M/m.¦h)</u>	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
	9:03	2500	2440	18	30	V	~ 節単出し
	3 9:04: 磐	2560	2446	81	30	Ľ	トラッキンク・停止
	9:04: 弩		2467	т¦и 6	40	V	着底
	4	2504	2473	9	· • •		一旦停止
	6		2473	10	20	\uparrow	着上り
	6	. ,-	2469	/0	20	个	TP3的位再開
	9:07:30 7	2492	2454	Marc 28	20	\uparrow	· 南省臣石窟宗
	8	250	2424	_24	60	\uparrow	增速
	15	2497	2000	19	60	<u> </u>	2000 m
	23	<u>2497</u>	1500	/6	60	*	1500 m
	32	<u>249'7</u>	1000	/2	60	A	1000m
	40	<u>249 6</u>	500		60	<u> </u>	500 m
	<u> </u>	2489	100	6	<u> </u>		-旦停止、AFモート·
	47	<i></i>	100	5			TP : 澳北位停止
	48	2489	100	5	20	4	着上げ
	<u> </u>	2482	50		20	<u>ſ</u>	TP 1 ctp
	50	2482	46	5		~	
	5/	Z482	46	5			TP BRALL
	52	2481	46	4	20	\wedge	た上 一 で上
	52	2480	44	_4	20	4	TP OFF
	54	2476	0	4	20	全个	输展 0
	55	2415	<u> </u>	4	20	<u> </u>	天轩 小七刀
	55	2474		4			
	5-7	2413		3			PL 7 <ta< th=""></ta<>
	58	2411		3			PL on deck
	59	2471					テンンヨン振替(係般特へ
链水tn 10:03	10:00	•			• -		天拜取外し
2464m /	06	2462					CSPC on deck

.

.

% lt ≒ 9.8kN

· •

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

船名 Lh 2 「かいれい」 オペレーター KR14-E05 d 航海名 記録者 7014 日付 (UTC) 2014 / // / 3~4 LST UTC + 9 h. CSPC 42 コア名 紀伊水道沖 DoNET2F: Off-kii suido DONETZE Avea. 調査海域 22 海城 英名: 2F -22a 採取地点 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / (etc. (コアラーの種類 CSPC コアラーの重量 1000 ;g(重錘のみ) アウター方式 / インナー方式 パイプ長 1.78 パイプ数 1本 m 60 ユチィングノアシュラノナナヨン パイロット重量 パイロットコアラーの種類 kg 45.84 ₽.₽ パイロットワイヤー パイロット取付位置 天秤の先端から 番目 9.4 メインワイヤー フリーフォール 9 m m (5, 2 m) ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ウィンチワイト 一先端 7=2,19=0"-1 バニトス 追加装備 XT - 6001師 天候 有義波高 m (表示計/ 目視 76 真風向 deg 真風速 m/s 1, 0 knt / deg 流向 流速 時間(UTC) 緯度 経度 直下水深 ツ3 ゼロ調整 - 59.0440N 23:46 32 135 - 12.7566E 2/42 m (TP深度) - 59. 2696 N 35 TP 97 <u>1969</u> m 1762,467 "/4 着底 1:05:12船 子上 2109 m 59,2780N 135 13.4033E 59, 2696 Nº99 (TP深度) 4886F 32 3. 135 TΡ *f \$6\$*∽ m 離底確認 27 50 og 38 2/// 4241 - 59.22 72 135 - 13 4469E $\frac{1}{1}$ / :@:25船 線長0m 32 - 59.7564N <u>-135 - 13,8950</u> *WGS84 1:49 20.6/ m 予定点: 2F-22CL 緯度 32-59、280 N 経度 135-18,500 E SBPパターン: コメント: (いい) 傾斜、貫入長と町に募れるたいていたしの、ワーランフ層と設置、 , 離底石を旅時のトラさい-データレま、トラッキャク、イーテル直前の直向

の値を握料した。(緑出再閉時の)-デオーデータの「Invalid だっため) Ver.2.2(20120507) Marine Works Japan LTD.

						PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート
						y m d_{3} 4 Page
<u>kR 14-</u>	EOS		Ct PC	42		2014/11/4/25 1/2
n t- BH	-1.5705	他民				記錄者」上112,75.41
(UTC)	水深 (m)	禄攴 (m)	張刀 <u>(kµ)</u>	禄速 (<u>ʰ/⑴</u>)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、雕底、揚収、ウインチ停止など)
23:33	2170	• <u> </u>	ļ	1	-	天年月又人生
36	0712		~			作業開始
	2153		<u> </u>	-		テンション振行(ウィンチへ)
4 /	2/63	<u> </u>	3	* -	-	VI X .
<u>42</u>	2152		3	·	_	PL着水
43	2139		3		+	PL TR (J
44	2179		<u>}</u>	1.,		安全·利克, TP ON
<u> </u>	2139		Ŷ	20	1	* 系统 H
<u> </u>	2139	0	<u> </u>	<u> </u>	, ,	「う」で、もの別
46	2/36	0	/	20	J	· 余栗 出
48	2137	46			-	一旦(寻止
JD	2/38	ų (ړ		-	TPERIJ
52	2136	46	2	20	1	凝出
51	2133	50	2	25	/	TP着水
53	2/33	90	2	30	J.	TP応答確認
00:01	Ð2127	500	3	60	V	·
. 09	2/10	1000		60		
11	2103	1500	_9	_60_	*	
26	2107	1980	16			-旦停止 →5分
32	2140	1980	17	-	1	定時記録
	2/08	1980	16	j	j	定时 言金录
42	2112	1980	16	-	, ·	定時記録
47	2110	1980	16	/	1	定时記録
- 53	2]]3.	1980	16	30	V .	凝出
55	2110	\$2030	16			-旦停止→5分
1:01	2114	2030	17			定時記録
03	2114	2030	16	40	Y	新発生し
64	211	2032	1.5	40	V	トラッキング イキル
	時間 (UTC) $23:33$ 36 400 42 43 44 43 44 43 44 45 400 46 48 500 51 53 $000: 01$ 99 17 26 32 31 92 41 53 55 $1:01$ 03	长民 14- E05時間 (UTC)水深 (m)マゴ:33シ170ダ6シ170ダ6シ170ダ6シ170ダ6シ153412/63422/52432/3944シ13944シ136482/37502/37502/37502/37532/3300:01シ212709211017シ/0353210732214037210842211247210322135521101:012114032114	$kR 14 - E \circ S$ BRB $x RR$ RRE urc m m $2 3^2 \cdot 33$ $2 17 \circ$ $ 3 6$ $2 17 \circ$ $ 3 6$ $2 17 \circ$ $ 4 0$ $2 13 \circ$ $ 4 1$ $2 163$ $ 4 2$ $2 152$ $ 4 3$ $2 137$ $ 4 4$ $2 139$ $ 4 4$ $2 137$ $4 6$ $2 13 6$ 0 0 $4 4$ $2 137$ $4 6$ $5 1$ $2 137$ $4 6$ $5 1$ $2 137$ $4 6$ $5 1$ $2 137$ $4 6$ $5 1$ $2 137$ $5 0$ $0 2$ $2 137$ $4 6$ $5 1$ $2 133$ $9 0$ $0 0: 01$ $0 2 127$ $5 00$ $0 9$ $2 110$ 1000 $3 2$ $2 107$ 1980 $3 2$ $2 107$ 1980 $3 2$ $2 110$	kR 14 - EoS $cs PC$ BRB XRR ReE $Cs PC$ J $J70$ $ J6$ $J70$ $ J6$ $J70$ $ J6$ $J70$ $ J0$ $J70$ $ 40$ $J170$ $ 3$ 40 $J170$ $ 3$ 40 $J170$ $ 3$ 41 2163 $ 3$ 42 2137 $ 3$ 44 2137 46 1 45 2137 46 1 JD 2136 0 1 45 2137 46 2 50 2137 46 2 50 2133 90 2 50 2133 90 2 50 2107 1980 16 32 2103 1500 <td>kR 14-EoS CS PC 42 mpll χ?? \Re_{RE} \Re_{D} \Re_{RE} (UTC) (m) (m) (KM) (E_{ML}) $2J:33$ $2I70$ 36 $2I70$ 40 $2I33$ 3 42 $2I37$ 3 43 $2I37$ 3 44 $2I37$ 46 1 44 $2I37$ 46 1 45 $2I37$ 46 1 45 $2I37$ 46 2 200 44 $2J34$ 90 1 10 $2I37$ 46 2 200 61 $2I37$ 90 3 60 10 $2I37$ 500 3 60 90 00 01 00 7 60 17</td> <td>kR 14-E0S $c_{S} PC 42$ mplin $\Lambda \%$ $\Re \oplus$ $\Re D$ $\Re \oplus$ $\Re \oplus$<!--</td--></td>	kR 14-EoS CS PC 42 mpll χ ?? \Re_{RE} \Re_{D} \Re_{RE} (UTC) (m) (m) (KM) (E_{ML}) $2J:33$ $2I70$ $ 36$ $2I70$ $ 40$ $2I33$ $ 3$ $ 42$ $2I37$ $ 3$ $ 43$ $2I37$ $ 3$ $ 44$ $2I37$ 46 1 $ 44$ $2I37$ 46 1 $ 45$ $2I37$ 46 1 $ 45$ $2I37$ 46 2 200 44 $2J34$ 90 1 $ 10$ $2I37$ 46 2 200 61 $2I37$ 90 3 60 10 $2I37$ 500 3 60 90 00 01 00 7 60 17	kR 14-E0S $c_{S} PC 42$ mplin $\Lambda \%$ $\Re \oplus$ $\Re D$ $\Re \oplus$ </td

%1t ≒ 9.8kN

.

						PRC-GEO-030 別紙-13-1
Cruise Name			Core Name			PC ログシート
	-EOS		<u>Cole Name</u> <u>C</u> S PC	45		y m d_{3-4} Page 2014/11/\$=5 2/2
<u></u>	·····¥	•	<u> </u>		-	記錄者 末多(4), (4, 12
時間	水深	線長	張力	線速	繰出/卷上	記事
(UTC) 1 2 05 22	(m)	(m)	<u>(kN)</u> min	(<u>m/min)</u>	(↓/↑) 1	(作業開始、着水、潜底、離底、揚収、ウインチ停止など)
<u></u> -	2101	2083	5	40		看底
5	2109	2088	6	• -		一旦停止
7	z105	2088	6			七八朝住了楼主思.中
· 7	2 2	2088	6			十刀富住石摇言忍.
07	2109	2088	7	20	Λ	着上
08	2108	2081	/1	20	1	TP 2制在再開
1:08:38 G-8	2111	2070	max 25	20	个	萬住底 石在言况。
08	2108	2060	18	60	个	挖(主
19	2107	1500	15	60	t	
28	2089	- 950	<i>7</i> 7′′	60	\uparrow	
25	20.45	500	7	60	1	
42	2074					——旦(守止, AFモ-ド+7)替
43	2075	100	 			- Datific All-Ftm自 為上
45		50	3	<u></u>	1	
	2071	·		20	1	TP N< tA
45	2071	45	3			- 日(亭止
46	2067	45	3			TP ARPH
47	2093	45	3	20	<u>↑</u>	卷上, TP OFF
49	/ 6مر	0	3	25		A. f. Om
50	10 57	• 	3	25	<u>↑</u>	天拜水面
53	2044		<u>B</u> Z	-	-	PL 1/5TP
53	2083		12			PL on Rede
55	2039		_	-		天年平 取9-
58	2032		-	· _	-	住主水で刀
2:02	2017				~	CSPC on Deck
	· · · · · ·					Lpi - in Pecip
			,		·	

~^ 11⁄4

※1t ≒ 9.8kN

.

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

船名 「かいれい」 オペレーター 山口
航海名 <u>KR14-E05</u> 記録者 <u>大小人</u>
日付 (UTC) $20/4/11/4$ LST UTC + 9 h.
コア名 <u>CSPC 43</u>
調查海域紀伊水首沖DoNET2F海域 英名: off Kil Suido DONET2F Area
採取地点 <u>2F - 25 a</u>
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの重量 1000 :g(重錘のみ) アウター方式 / インナー方式
パイプ長 <u>1.78 m</u> パイプ数 <u>1本</u>
パイロットコアラーの種類 <u>マーインブノアシュラノナナヨン</u> パイロット重量 60 kg
パイロットワイヤー <u>5.84 m</u> パイロット取付位置 <u>天秤の先端から</u> / 番目
$\chi = \frac{9.4 \text{ m}}{7.4 \text{ m}}$ $7 \text{ J} = 7 \text{ J} = 7 \text{ J} = 7 \text{ m} (5.2 \text{ m})$
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ウィンチワイヤー先端
追加装備 トランスホッンター (XT-6001)
天候 <u>月青</u> 有義波高 <u>2</u> m (表示計/ 任 現)
真風向 <u>355 deg</u> 真風速 <u>6.3 m/s</u>
流向 <u>70 deg</u> 流速 <u>0.8 knt</u>
時間(UTC) 緯度
38 1440 ゼロ調整 <u>3:3号</u> <u>32 - 53、日本子</u> N 135 - 08、9687E 2274 m
$\begin{array}{c} TP \\ TP $
32 - 33.4778N $132 - 07, 20776$ $2722m$ $5:09:37 M$ $32 - 53,5047N$ $135 - 09,1392E$ $2263m$
TP 32 53 4996 N 135 69 2097 (TP; RE)
離底確認 <u>5:/2:04</u> 船 <u>32</u> -53.4991N <u>J35-09.1509E</u> <u>2266</u> m
線長0m <u>5:55</u> <u>32-53,770/N</u> <u>135-09,56075</u> <u>2274</u> m *WGS84
予定点: 2F-25A 緯度 32-53,500 N 経度 135-09、200E
n na
<u>SBPパターン: 一</u>

コメント:(1.3.))着庭時、ケーシング管か・8度以上傾斜していた為,

七刀腐住・す、そのまま揚収。 着底時,廢進底時のトラホッンデータは着底前の繰出再開時のデータ記入、(トラッキングを停止していたたしか) Ver.2.2(20120507) Marine Works Japan LTD.

							PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート
				Core Name	" •		y m d Page
	<u>KR14-E05</u> <u>CSPC 43</u>			2014/11/4 1/3			
		水深	線長	張力			記録者 大化 山
	叶子同J (UTC)	小休 (m)	旅文 (m)	(<u>KN</u>)	1787年 (<u>M/m</u> in)	繰出/巻上 (↓/↑)	記·事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
1000m	3:19	<u>224s</u>			1		天年取り付け
03:277	29	2275		-			作業開始
22 73m	. 30	2273		·3			デンション振替(ウインチィ)
	33	2278		3	1	1	注入
	· 34	2278		3		-	PL 着水
·	36	2275		3		}	安全ビンAK
	31	2275	-	_	20	V	TP ON 繰出し
	37	2275			20	\checkmark	鐘着小(
	38	2274	·0			-	一日信 七口言国
⇒			0	/	20	V	解出し 46mi ま2-
	40	2278	4-6	2		_	_ 旦停止
	42	2276	46	2		1	TP取付り
	42	2277	46	<u>2</u>	20	L	The t
	43	7277	52	2	20	V	TP着水
	44	2280	84	2	30	\downarrow	TP广管確認
	49	2281	240	_2_	40	\downarrow	增速
	54	2281	500	4	60	↓	500m
	4:02	2283	1000	7	60	V	1000 m
	10	2266	1500	10	60	V	1500m
	/8	2261	2000	15	60	1	2000m
	2)	2266	2140	16			-旦停止 → 5分
	26	2263	2140	16	₹40	V	緑出し
	28	2261	2190	17		1	_旦停止 → 5分
	35	2262	2190	17	-	~	定時記録
	40 44	2259	2190	17	~	-	定時記録
	45		2190	17	•		定時記録
	50	2257	2190	17	_		定時記録
	54	2257	2190	17			トラッキンク·伸上

%It ≒ 9.8kN

.

(

PC ログシート

$\begin{array}{c c c c c c c c c c c c c c c c c c c $	Cruise Name	- ·		Core Name			y m d Page
時間 (UTC) 水隈 (m) 線長 (KV) 線田 (VTC) 線長 (m) (KV) 線田 (VTC) 部日, 10, 10, 10, 10, 10, 10, 10, 10, 10, 10	<u>KR14</u>	<u>- E05</u>		<u>CSPC</u>	43		·
(1773) (m) (m) (KN) (22/m10) (111) (17月11711, 47, 47, 47, 47, 47, 47, 47, 47, 47, 47	n-t- 88	L. Mart		16 	<u> </u>		
17 17 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 11 1							
55 2262 2190 17 — — 定時記録、 5:00 2264 2190 17 — — 本船海面、20m物約 4 2263 2190 17 — — 本船海面、20m約約約 7 2263 2190 17 404 井山 線点(2264 2196 16 444 井レ トラッキング、停止 05:09:17 2263 2252 115 40 J 著座 9 2267 2257 8 — — — — — — — — — — — — — — — — — —	04:54	2259	2190	17	**==		TP测1位画剧
4 2263 2190 17 本和分面内、20m 移動終了 9 2263 2190 17 40+ + レ 線点(2264 2196 16 40+ + レ トラッキング・停止 05:09:15 2263 2252 min 40 レ 着庖 9 2267 2257 8 旦存止 11 2266 2257 9 20 个 養上 11 2271 2254 9 20 个 預 渡り位 再 局 05N2 9 2266 2242 27 27 20 个 解雇 石窟 主死 12 2268 2232 20 60 个 增 座 17 2270 2006 18 60 个 2000m 25 2271 1500 15 60 个 1500m 33 2272 1000 12 60 个 1000m 42 2267 500 8 60 个 500m 42 2267 500 8 60 个 500m 42 2267 500 8 60 个 500m 42 2267 500 8 60 个 500m 435 2257 95 4 20 个 下戶 太子一上 47 2258 50 4 20 个 大方ッスシブイ奈止 50 2257 95 4 20 个 下戶 太子	55	2262	2190	17		_	
4 2263 2190 17 本A分南丙、20m 約約約了 7 2263 2190 17 40+ + 小 線点し 2264 2196 16 40% + 小 トラッキング・信止 3266 2257 第 日信亭止 11 2266 2257 9 20 个 差上 11 2266 2257 9 20 个 だ上 11 2271 2254 9 20 个 院園 石窟 言忍 12 2268 2232 20 60 个 增速 17 2270 2006 18 60 个 2000m 25 2271 1500 15 60 个 1500m 33 2272 1000 12 60 个 1500m 42 2267 500 8 60 个 500m 42 2267 500 8 60 个 500m 435 2258 100 5 - 年 - B信止 AFE-L 49 2252 100 4 20 不 差上H 50 2257 95 4 20 个 下戶 太少大 六子 上 51 22월 50 4 20 不 一日 信止 53 2261 46 4 日 信止 54 2168 36 4 20 7 荒止 54 2168 36 4 20 7 荒丘 10	5:00	2264	2190	17			本船南西、20m 物制
9226321901740##線点(226421961640p#トラッキング・信止05:09:37226322521640道徳922672257892267225781122662257920个1122662257920个1122662257920个1122662257920个1222632252920个1122712254920个12226822422720个17227020061860↑17227020061860↑2000m2522711560↑33227210001260↑492257500860↑492257500860↑492257500420↑492257500420↑492257500420↑49225750420↑49225750420↑49225750420↑50225795420↑53226146453 <t< td=""><td>4</td><td>2763</td><td>2190</td><td>17</td><td>(</td><td></td><td></td></t<>	4	2763	2190	17	(
05:09:37 2263 2252 11,5 40 山 着底 9 2267 2257 8 - - - 日 日 11 2266 2257 9 20 个 芳上 11 2266 2257 9 20 个 「1? 決り法 再-開 05/12*92 2266 2242 27 20 个 前値 石橋 生尽 12 2268 2232 20 60 个 12 26 17 2270 2066 18 60 个 2000m 25 2711 1500 15 60 个 1500m 33 2272 1000 12 60 个 1500m 42 2267 500 8 60 个 500m 49 2252 100 5 - 4- - - 日 49 2252 100 5 - 4- - 19 14 50 2157 95 4 20 <	7	2263	2190	17	40#	≁ ↓	
05:09:37 2263 2252 11,5 40 山 着底 9 2267 2257 8 - - - 日 日 11 2266 2257 9 20 个 芳上 11 2266 2257 9 20 个 「1? 決り法 再-開 05/12*92 2266 2242 27 20 个 前値 石橋 生尽 12 2268 2232 20 60 个 12 26 17 2270 2066 18 60 个 2000m 25 2711 1500 15 60 个 1500m 33 2272 1000 12 60 个 1500m 42 2267 500 8 60 个 500m 49 2252 100 5 - 4- - - 日 49 2252 100 5 - 4- - 19 14 50 2157 95 4 20 <		2264	2196		400	<i>₩</i> V	トラッキング停止
1) 2266 2257 9 20 个 差上 1) 2271 2254 9 20 个 形 近日 一日 2271 2254 9 20 个 所 測任 再 開 2271 2254 9 20 个 所 進度 12 2268 2232 20 60 个 增值 压 17 2270 2006 18 60 个 2000m 25 2271 1500 15 60 个 1500m 33 2272 1000 12 60 个 1000m 42 2267 500 8 60 个 500m 42 2267 500 8 60 个 500m 4954 2258 100 5 — 年— — 图信止 AFE-L 49 2252 100 4 20 个 卷上け 50 2257 95 4 20 个 $12 $ 4 20 $12 $ 4 $12 $ 4 20 $12 $ 4 $12 $ 4 $12 $ 4 20 $12 $ 4 1	05:09:37	2263	2252	m;n 5	40	J	
11 2271 2254 9 20 个 下 測法 再開 0512^{293} 2266 2242 27 20 个 解虚 石盘 言忌 12 2268 2232 20 60 个 增度 17 2270 2006 18 60 个 2000 m 25 2271 1500 15 60 个 1500 m 33 2272 1000 12 60 个 1500 m 42 2267 500 8 60 个 500 m 41 2267 500 8 60 个 500 m 49年 2287 100 5 - 4- - B 6. 49年 2287 50 4 20 1 約 500 m 49年 2257 100 5 - 4- - B 1. 50 2257 95 4 20 1 N 1. 1. 51 2261 46 4 -	9	2267	2257	8	(-且停止
	<u> </u>	2266	2257	9	20	1	卷上
12 2268 2232 20 60 个 增速 17 2270 2006 18 60 个 2000 m 25 2271 1500 15 60 个 1500 m 33 2272 1000 12 60 个 1500 m 42 2267 500 8 60 个 500 m 4957 7258 100 5 - 4- - 日信止 A F E - h 49 2252 100 4 20 N 差上け 500 m 4957 7258 100 5 - 4- - 日信止 A F E - h 49 2252 100 4 20 N 差上け 50 2257 4 20 N 54 1/4 <td< td=""><td></td><td></td><td>2254</td><td></td><td>20</td><td>个</td><td>TP 测位再開</td></td<>			2254		20	个	TP 测位再開
17 2270 2006 18 60 个 2000 m 25 2271 1500 15 60 个 1500 m 33 2272 1000 12 60 个 1500 m 42 2267 500 8 60 个 500 m 42 2267 500 8 60 个 500 m 4957 7258 100 5 - 年 - 日信止 AFE-L 49 2252 100 4 20 గ 人 人 人 50 2257 95 4 20 గ 人 人 人 50 2257 95 4 20 గ ト 人 人 人 51 2257 95 4 20 గ ト 人 人 人 人 52 2261 46 4 - - 一 円 人 人 人 人 人 人 人 人 人 人 <t< td=""><td>0512:04</td><td>2266</td><td>2242</td><td>max 27</td><td>20</td><td>1</td><td>潮底磁訊</td></t<>	0512:04	2266	2242	max 27	20	1	潮底磁訊
25 2271 1500 15 60 个 1500m 33 2272 1000 12 60 个 1500m 42 2267 500 8 60 个 500m 49年 2257 500 8 60 个 500m 49年 2257 500 8 60 个 500m 49年 2257 100 5 - 年 - 臣信止 AFE-h 49 2252 100 4 20 木 差上げ 50 2257 95 4 20 木 差上げ 50 2257 95 4 20 木 万クッキッワイデ 51 2267 50 4 20 木 TP J J 52 2261 46 4 - - 一 月 人 53 2267 46 4 20 గ 一 万 人 人 54 2268 36 4 20 గ 新 <e< t<="" td=""><td>/2</td><td>2268</td><td>Z2 3 Z</td><td>20</td><td>60</td><td>\wedge</td><td>增速</td></e<>	/2	2268	Z2 3 Z	20	60	\wedge	增速
25 2271 1500 15 60 个 1500m 33 2272 1000 12 60 个 1000m 42 2267 500 8 60 个 500m 4957 2258 100 5 - 年- 旦信止 AFモ-ト 49 2252 100 4 20 个 差上け 50 2257 95 4 20 个 万アスシワイ字止 51 2264 50 4 20 个 万アスセス 52 2261 46 4 一月 人等止 53 2261 46 4 - 一 丁ア 原文物トし 53 2267 46 4 20 个 下ア の下下 54 2268 36 4 20 个 下ア の下下 55 2274 9 4 20 个 旅家長 0 54 2279 - 3 20 本 天年 別(C7)	17	2270	2006	18	60	1	2000m
42 2267 500 8 60 个 500m 43年 2258 100 5 - 年 日信止 AFモ-ト 49 2252 100 4 20 个 差上け 50 2257 95 4 20 个 トラッキンワ・存字止 51 2254 50 4 20 个 下ア オペモカ 52 2264 46 4 四 橋 止 53 2267 46 4 TP 取りトし 53 2267 46 4 20 个 だ上り 54 2268 36 4 20 个 下P OFF 55 2274 ♀ 4 20 个 旅泉 0 56 2287 - 3 日 橋 止	25	2271	1500	15	60	个	
12 2207 500 60 1 500ml 49年 2258 100 5 - 年 旦信止 AFE-ト 49 2252 100 4 20 木 港上げ 50 2257 95 4 20 木 トラッキンワ・存雪止 52 2264 50 4 20 木 下ア オ(空) 52 2264 46 4 一旦 人寄止 53 2261 46 4 丁ア 取りトし 53 2267 46 4 20 木 下ア 取りトし 54 2268 36 4 20 木 下ア の下F- 55 2274 ♀ 4 20 木 下ア の下F- 55 2274 ♀ 4 20 木 下ア の下F- 55 2279 - 3 20 木 天年 別(た키 56 2287 - 3 日 人寄止	33	2272	1000	/ 2	60	1	1000m
49年 7258 100 5 - 年 - 旦信止 AFE-ト 49 2252 100 4 20 木 港上げ 50 2257 95 4 20 木 ドラッキング イラッキング イー 52 2254 50 4 20 木 下ア オ にろ 52 2254 50 4 20 木 下ア オ にろ 52 2261 46 4 ビ 停止 53 2261 46 4 ビ 原 上 53 2262 46 4 TP 取 り し 53 2262 46 4 20 木 下ア の 下 54 2268 36 4 20 木 下ア の 下 55 2274 9 4 20 木 下ア の 下 55 2279 - 3 20 本 天年 別 に ろ 56 2287 - 3 日 小 テ 止	42	2267	500	8	60		500 m
49 2252 100 4 20 木 差上け 50 2257 95 4 20 木 トラッキック・バ字 止 51 2267 50 4 20 木 エラッキック・バ字 止 51 2267 50 4 20 木 エアリイタ・レ 52 2261 46 4 - - 一日 小字 小 53 2261 46 4 - - 一日 小字 小 53 2267 46 4 - - 田 小 アリ 小 53 2267 46 4 20 イ 若上 け 1 54 2268 36 4 20 イ 若上 け 1 54 2268 36 4 20 イ 五年 力 1 55 2279 - 3 20 イ 五年 力 1 56 228 - 3 - - - 日 小字止	<u>495</u>	2258	100	5		4-	_旦信止 AFモ-ト
52 2264 50 4 20 个 TP 水化石 52 2261 46 4 — — — 一月 停止 53 2261 46 4 — — TP 取外し 53 2267 46 4 20 个 苍上竹 54 2268 36 4 20 个 苍上竹 54 2268 36 4 20 个 下P OFF 55 2274 유 4 20 个 旅長 0 52 279 — 3 20 个 天秤 기(た지 56 2287 — 3 — — — 日 信予止	49	2252	100	4	20	r	卷上げ
52 2264 50 4 20 个 TP 水化石 52 2261 46 4 — — — 一月 停止 53 2261 46 4 — — TP 取外し 53 2267 46 4 20 个 苍上竹 54 2268 36 4 20 个 苍上竹 54 2268 36 4 20 个 下P OFF 55 2274 유 4 20 个 旅長 0 52 279 — 3 20 个 天秤 기(た지 56 2287 — 3 — — — 日 信予止	50		95	4	20	1	トラッキング停止
53 2267 46 4 <u> TP 取外し</u> 53 2267 46 4 20 个 若上げ 54 2268 36 4 20 个 TP OFF 55 2274 $\stackrel{\circ}{+}$ 4 20 个 旅泉 $\stackrel{\circ}{+}$ 0 55 2279 <u>- 3 20 个 </u> 旅泉 0 56 2287 <u>- 3 日 小亨止</u>	52	2267	50	4	20	1	TP ALEA
53 2267 46 4 <u> 下り取外し</u> 53 2267 46 4 20 个 若上げ 54 2268 36 4 20 个 下りの下 55 2274 $\stackrel{\circ}{\rightarrow}$ 4 20 个 下りの下 55 2274 $\stackrel{\circ}{\rightarrow}$ 4 20 个 旅泉 $\stackrel{\circ}{\rightarrow}$ 0 56 2297 <u>- 3 20 本 天</u> 年 別(た月 56 2287 <u>- 3 日</u> 小亨止	52	2261	46	4	•		一旦停止
54 2268 36 4 20 个 TP OFF 55 2274 ・ ・ 4 20 个 旅泉 0 56 2279 - 3 20 个 天秤 기(た) 56 2287 - 3 - - - 日			46	4	******		
54 Z268 36 4 20 木 TP OFF 55 2274 Q 4 20 个 旅泉 0 55 2279 Q 3 20 个 旅泉 0 56 2287 Q 3 Q 4 天年 別(七月	53	2267	46	4	20	r	卷上午
51 2279 - 3 20 本 天秤 りにたり 56 2287 - 3 日 小亨止			36	4		1	
56 2279 - 3 20 本 天秤 りにたり 56 2289 - 3 日府上	55	2274	0	4	20	T	約長長 0
56 2287 _ 3 日侍止	56	2279				4	
58 2295 - 3 PL ACEA	56	2287	<u> </u>	3			
	58	z 295	•	3			

※1ι ≒ 9.8kN

.

Cruise Nanie <u>KR 14</u>	-E05		Core Name \underline{CS} PC	43		y m d Page 2014 / 11 / 4 3	グシート <u>13</u>
		-				記錄者 九山	
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<i>KN</i>)	線速 (<u>M/ml</u> u)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ)	尊止など)
5:59	2295		2			PL on deck	
06:00	2296	•				振替(係船	茶く
0	2296				-	天律取外し	
63	2295	-		~		金垂 水 t/1	
08	2301					CSPC on dec	K
				•			
		î			i	•	
				· · ·			
<i>,</i>	<u>.</u>	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					·		
				· · · ·		<u></u>	· · · ·
<u> </u>		·····			· · · ·		
					4		
			· ·				
			1		,,		
						••	
						- · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
	·				· ·		
				. <u></u> .	· · · · · · · · ·		
	<u>-</u>				·	······································	
						· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	

% lt ≒ 9.8kN

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

船名 「カント・ノン オペレーター」レイト
航海名 $\frac{kR_{14}-E0}{y}$ 記録者 <u>79.6</u> 日付 (UTC) <u>2014</u> / 11 / 4 LST UTC + 9 h.
=78 CSPC 44
調查海域 新得加速2中 DENET2G海域 英名: OFf-kii Suido DONET 2G Area
照直海域 <u>派(1))(3) $U = U = 2G$ (2) (3) (3) (3) (3) (3) (3) (3) (3) (3) (3</u>
深取地点 <u>$20(-21-25 cc)$</u> コアラーの種類 <u>MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (C) P^{C})</u>
コアラーの重量 $(ooo kg(重錘のみ)) $ アウター方式 / イノナー方式 パイプ長 / 7 8 m パイプ数 / 本
パイロットワイヤー <u><i>S</i>, 8 m</u> パイロット取付位置 <u>天秤の先端から</u> 番目 メインワイヤー <u>9, 4 m</u> フリーフォール <u>/, 9 m (5,2 m)</u>
ゼロ調整 (線長0m)の位置 天秤 / 観測ウィンチワイヤー先端
追加装備 人うニスポクニター(パントス、XT-600()
近加穀浦 <u> </u>
真風向 $\frac{1}{\delta} \frac{1}{\delta} \frac{1}{\delta$
時間 (UTC) 緯度 経度 直下水深 53 7 7 7 7 7 7 7 7 7 7
$U = 138$ $7: 28$ $32 - 53$ $1846N$ $135 - 08, 5392E$ $22.67 m$ $E = 10^{-10}$ $TP = 3^{-2} - 53$ $4987N$ $135 - 09.2183E$ $21.67 m$
$\frac{\mathcal{S}: 30: 10}{\text{m}} \text{m} \frac{32}{2} = \frac{53.4827 \text{N}}{135} = \frac{135}{09.1283 \text{E}} = \frac{2271 \text{m}}{177 \text{g}}$
離底確認 $TP _ 32 _ 53,4987N _ 135 _ 09,2183 E (TP深度) _ 2/25 m$
8:32:29船 32 - 53、\$\$\$6N 135 - 09、1248座 2266 m
線長0m <u>9:15</u> 32 -53, 8087N <u>135 - 09.9449E</u> <u>2296 m</u> *WGS84
予定点:2F-252 緯度 32-53,500N 経度 135-09,200E
SBPパターン: -
コメント: (1,1,1) 低斜、買入長がともに基準で満たしていた「の,ケーシング管
了設置にたの
着底时,就底很好。十元了了一日、着底直前。他打

着座時, 翻座了雁砚時。+元tr?>〒-9山着座直前。秋水 Ver.2.2(20120507) 再開時の f元t?>デ-956× UZ-。 Marine Works Japan LTD.

Cruise Name KR14-E05

.

Core Name ON PC $\langle \chi \rangle$

y m d <u>26(4/ (1/ 4</u>) 記録者 1/(1) PC ログシート Page (/ 2_

				1		記録者 1/12
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 <u>(kn</u>)	線速 (<u>m/mi</u> n)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
7=15	2277	l	7		1	天拜取(于
18	2276	. ~	~	-		左回頭開始
	2275	-		-		庄国夏终了
/9_	2275	1		•		1下業開七台
92	1 7 22	٢	3		-	<u>テンション振替(ウインチハ)</u>
24	2267	-	3	-	-	JE JS
24	2269		3			PL着小
26	2219	<u> </u>	3	-		PL QR (F
26	2272	<u> </u>	3	1920 		安全七年月
26	2271	· · ·	3	20	V	ATT, TPON
28	2267	<u> </u>	3	-		一旦俯止, 也近國
28	2268	D	3	10	J.	202 41
30	2268	<i>q</i> 6	3	-		一旦行止
ઝર	2268	46	.3	<u> </u>	-	TP AZGJ
32	2267	46	3	20	J	律故
33	265	50	3	20	1	TP 著水
44	2272	500		60	\downarrow	
53	2272	1000	7	60		
8=01	2269	1500	10	60	L	
09	2268	2000	15	60		
10	2 266	2080	15	40	j	液值
,2	2269	214/	17			-旦停止 > 5分
17	2261	2141	17	40	\vee	線出し
19	2274	2190	18			一旦停止 -> 5分
25	2271	2190	18			定時記録
28			18	40	V	輝出し
28	2267	2191	18	40	<u>J</u>	トラッ、キンワ、停止
08:30:10	227)	<u>2</u> 257	min 5	40	1	着床

% lt ≒ 9.8kN

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

;

Cruise Name						
XR14-EOS	-					

.

_

Core Name CS PC 244

y m d 2014/11/ ٢

.

Page 212

PC ログシート

			'			記録者 山口, 不多山
時間	水深	線長	張力	線速	繰出/卷上	記事
(UTC)	(m)	(m)	(<u>kn</u>)	(<u>m/min)</u>	(↓/↑)	(作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
08:30	2.27}	2262	8	••••••		-月停止
3]	2271	2262	8	20	1	卷上
31	2271	2262	8	20	个	トラッキング、再開
37	2266	2246	Max -25-	20	个	離底在在意思
33	2267	2220	2	60	\uparrow	增更
37	2265	2000	18	60	\wedge	
45	2268	1500	16	60	\uparrow	
53	2246	[000	12	60	1	·
9:02	272	500	B	60	1	
09	2294	100	4	<u>.</u>	-	一旦停止,AFE-Ft刀督
09	2293	100	4	25	\uparrow	卷上,TP 1-9,7-2%专止
12	2298	50	4	ZÜ	1	TP 水面
12	2295	45	4			一旦(亭边
13	2297	45	4	-		TP 取26-
[3	2297	45	4	25	1	<u>≱</u> _
_/4	2298	33	4	25	1	TP DFP
15	2296	0	3	25	1	新走 Om
16	2302	· •••	3	20	1	天轩水面
18	2301		2			PL XX tA
19	2301		2		_	PL on Deck
20	270 (-	テンションま辰径(徐船キ人)
23	2304	, .		-		锤水·t刀
27	2100)	CNPC on Peck
						•
					· · · · ·	
L			% it = 9.84N	;	L)

※It **≒** 9.8kN [/]

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

船名 かいれい オペレーター 山口	
航海名 KR 14-E05 記錄者 杉山	-
日付 (UTC) $20 \frac{14}{11} \frac{11}{7}$ LST UTC + 9 h.	-
コア名 CSPC 45	
調查海域 紀年水前: DONET2D海域 英名: OFF Kil Suido DONET2	D Area
採取地点 <u>2D-13b</u>	-
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC D
コアラーの重量 <u># kg(重</u> 錘のみ) アウター方式 / √/-方式	~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~
パイプ長 <u>/、78 m</u> パイプ数 <u>/ 本</u>	, (
パイロットコアラーの種類 アシュラノナナヨン パイロット重量	60 kg
パイロットワイヤー 5.84 m パイロット取付位置 天秤の先端か	<u>6 / 番目</u>
$y_{1} + y_{2} + y_{3} + y_{4} + y_{2} + y_{3} + y_{4} + y_{4$	^{余利分} m(m)
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / <u>観測ウィンチワイヤー先端</u>	
追加装備 <u>トランスホッター (XT-600/)</u>	
天候 晴 有義波高 3 2 m (表示計入)	视
真風向 <u>310 deg</u> 真風速 <u>1、2 m/s</u>	
流向 <u>80.9 deg</u> 流速 <u>1.6 knt</u>	
時間(UTC) 緯度 経度 経度	直下水深
ゼロ調整 <u>05:23</u> <u>33 - 09.5225N 135 - 44、8026</u>	
着底 TP <u>33-09、5504′N</u> <u>135-45、3158</u>	ん(TP深度) E <u>22 05 m</u>
06:25:22 船 33 -09、5521 1N 135 -45、23811	E <u>2350m</u>
離底確認 TP <u>33 - 09、55 04′N</u> <u>135 - 45, 3158′</u>	(TP深度) E <u>2205m</u>
06:28:01船_33 - 09、54801W 135 - 45,2553	<u>'E 2349 m</u>
線長0m <u>07:13 33 -09、71081N 135 -46、1240</u> *WGS84	<u>'E 2327 m</u>
予定点: 2D-136 緯度 33-09.550'N 経度 135-45、300	
<u>SBPパターン:</u>	

<u>コメント: (1,1,1)ケーンング管の傾斜、貫入長かともに基準に満たしていたため設置した。</u> 着庭時、離庭時のトラホッンデータは着庭直前の繰出再開時の トラホッンデータを記入した。(トラッキング停止していた為) Ver.2.2(20120507) Marine Works Japan LTD.

						PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート
Cruise Name	τρί		Core Name	44		y m d Page
<u>KR 14-</u>	<u>EUS</u>		CY PC	+3	-	$\frac{2014 / 11 / 7}{2004 x / 11 / 7}$ 1/2
時間	水深	線長	張力	線速	繰出/巻上	記事
(UTC)	(m)	(m)	(KN)	(^{m/} m/n)	(1/1)	(作業開始、狩木、着底、雕底、揚収、ウインチ停止など)
as: 10	2347		. <u> </u>		·	天兵平东行中
13	2345			<u> </u>	<u> </u>	作業開女台
16	2347	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			 .	テンション振替(ウインケイ)
	2350		2		·	·动神酒, 注水·
19	2 3 4 9		2			PL 着水
20	2349		ż		-	PL 取付け
21	235		2			定全モン私
			-2-			The to
2	2349		2			TPON
22	2349	<u> </u>	2	20		the the I
22	2351		0	20	Ŭ	缝着水
23	2349	Ó	/	_		一旦停止、七口朝、
23	2349	0	1	20	J	経史し
25	235/	46	1			-旦停止 46
27	2351	46	2			TP IRATH
28	2352	46	ک	2.0	1-4	A L
28				20	Ĵ	TP 着水(
30	2355	83	2	25	J	TP応答確認
34	2355	226	2	40	V	增速
41	2354		4	60	Ţ	500m
49	2351	1000	7€	60	V	1000m
均站	2350	1500	10	60	V	1500m
06:06	235 0	2038	14	60	V	2000m/
10	2351	2220	17			一旦停止→5份
15	2351	2220	17	4 D	V	糸粟虫 し
17	2352	2270	18			-旦停止→5分
23	2350	2270	17	40	J	府也
24		2284	17	40	J.	トラッキング停止
			%1t = 0.8kN	•		····

 \therefore % It = 9.8kN

						PRC-GEO-030 別紙-13-3 PC ログシート
Cruise Name KR 14 -	-E05		$\frac{Core Name}{CS PC}$	45	ר	y m d Page $0 4/1 /7$ $2/2$
<u> </u>					- 2	記錄者 末小山
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (K∧)	線速 (^m /m/w)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
6:25:20		2332	min 5	40		(1)米町羽、海水、海線、194ンテ停止など)
. 25	2350	2339	6		<u> </u>	一旦停止
26	2349	2339	6		·	七刀 萬住 石棺 記
26	2351	2339	_7	20	个	卷上什
27	2350	2336	20	20	\land	TP测位再開
6.280	2349	2318	max 23	20	\uparrow	離底確認
33	2351	2000	18	60	1	2000 m
42	2349	1500	15	60	1	1500m
50	2349	1000	.11	60	\wedge	1000m
51	2347	947	/2	60	1	右1240°回頭
59	2346	524	8	60	A	右几90°回颈
59	2348	500	8	60	. 1	500 m
07:03	2335	254	6	60	个	四頭 終了
7	2326	100	4	•		一旦停止、AFE-1~
7	2328	100	4	24	1	卷上
7	2326	98	4	24	\uparrow	トラッキングノテレ
9	2322	SD	<u></u> 3	24	A	TP oken
9	232	46	3			-日停止
	2 32 6	46	3			下り近ろりし
	2326	46	~ M	20	/\	卷上
<u> </u>	2324	39	3	20	\wedge	TP DFF
3	2327	0	3	20	\wedge	線長し
14	2328		3	20	\uparrow	ZAP ACCD
16	232 D		2			PL 1Ken
16	2318	-	2 2		-	PL on dock
דיי	2319		~			テンンシン振智(終眠)
1.8	2316					天斜取外し
H.	2309					CSDC on deck

% It ≒ 9.8kN

.

.

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

船名 「かっれい」 オペレーター レハマ
航海名 <u>KR14-E05</u> 記録者 <u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u><u></u></u>
日付 (UTC) <u>2014/11/7</u> LST <u>UTC + 9 h.</u>
=778 <u>HE Crec 46</u>
調查海域。紀伊水戲中DONET-2 E海域 英名: Off kit Suido DONET 2 E Avea
採取地点 $\Delta E - 19a$
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc (CAPC)
コアラーの重量 <u>(600 kg(重錘のみ)</u> アウター方式 / インナーガ式
パイプ長 <u>/、78 m</u> パイプ数 <u>/ 本</u>
パイロットコアラーの種類 <u>エーチング/アシュラ/ナナヨン</u> パイロット重量 60 kg
パイロットワイヤー <u> 、 </u>
y + 2y - 7 + m = 7y - 7y - 7y - m (J, 2m)
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ウィンチワイヤー先端 /19
追加装備 $\frac{1}{1} \frac{1}{2} \frac{1}{2$
天候 日春 有義波高 2 m (表示計(目視)
真風向 <u>53 deg</u> 真風速 <u>$56 m/s$</u>
流向 <u>67,6 deg</u> 流速 <u>1,0 knt</u>
時間(UTC) 緯度
ゼロ調整 21:58 32 -53,3146N 135 -49、4613E 3468 m
1位 23:18:27船 <u>32-53、5169N</u> <u>135-49、9459E3438m</u>
TP 32 - F2 4958 N 135 - 50 0001F $\frac{(TP)(RE)}{3218}$ m
離底確認 $133,130,135,130,000,000,000,000,000,000,000,000,000$
9月月1月1日
$\frac{00:26}{32} = \frac{32}{-53},713/N} \frac{135-507386}{*WGS84} = \frac{3427m}{*WGS84}$
予定点:2年-190 緯度 32-53、500八 経度 135-50,000 E
SBPパターン:

<u>コメント:(1,1,1)ケ-シング培の(摂斜,貫人長か共に基準を満たしていたため</u>. <u>設置した。</u> 着座時,脅値座時のトラホッンデータは、着座直前の繰出再開時の トラホッンデータを記入した。(トラッキング)停止のため) Ver.2.2(20120507) Marine Works Japan LTD.

						PRC-GEO-030 別和-13-1 PC ログシート
ruise Name	-EAS		Core Name	46		y m · d Page $20/4/11/7$ 1/3
			<u></u> [記録者 立下, 大小山
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>) k</u> N)	線速 (<u>m/min</u>)	繰出/卷上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
21:46	3472)			天斜取付け
47	3473					作業開始
49	3472		/	-		テンション振替(ウインチヘ)
52	3482		2			注水
53	3478		2			PL 着水
.54	347']		2		_	PL IIZAH 17 -
56	3474		2		ſ	安全toJ脱·TPON
51	3476		2	+======================================	_ + -}	All AL
57	3473		2	20	\uparrow	卷上升"
57	3468	<u> </u>	2	20	\checkmark	新発生し
57	3468		o	20	V	鐘着水
82	3468	0	0		,	一旦停止 ゼロ铜
59	3466	0	0	20	V	· 新安县 L
22:01	3465	46	/			-日停止
0/	3465	46	ेश्व			TP 取付件,
03	3462	46		20	V	· 新史 L
04	3465	52	/	20	V	一般上 TP看기(
	3467	79)		<u> </u>	- 四停止、観測モート
05	346¢2	79	2	20	J	録出し
05	<u>346 </u>	94	2	20	6	丁户广管研言忍
16	<i>3</i> 448	500	4	60		500m
23	3440	865	6	60		左160度回頭
25	3438	1000		60	V	1000m
25	<u>3437</u>	1020	7	60.		左in 60度回頭終了
33	3436	1500	10	60	1	1500m
41	387	2060	15	60	<u>/</u>	2000m
49		2500	17	60	V	2500m
57	3442	300 U	2/	60	V	3000m

※1t ≒ 9.8kN

Convolution KR14-Ed5 CS PC 46 $2014 + 111 + 7AB$ $2/3$ Exert $A_{A_{A_{A_{A_{A_{A_{A_{A_{A_{A_{A_{A_{$	•						,	PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート
KR14-E05 CS PC 46 $2614 - 111 - 7A8$ $2 / 3$ Image: Start	·	Cruise Name			Core Name			
EAST K_{AL} Bill (UTC) mm (m) (KN) (M)		<u>KR14-</u>	<u>E05</u>		CS PC	46	2	
時間 水梁 銀長 張力 修理 福祉								
(UTC) (m) (KN) (Ymath) (U11) (#####. #K. #K. #K. #K. #K. #K. #K. #K. #		時間	水深	線長	張力		繰出/卷上	
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$		(UTC)	(m)	<u>(m)</u>	(KN)	(<u></u> m_in)	(↓/↑)	(作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
9 3440 3300 26 40 $\sqrt{22}$ 10 3440 3250 271 $ -96/2 \pm \rightarrow 56$ 16 3440 3350 271 40 $\sqrt{22}$ 42 ± -56 16 3440 3350 271 40 $\sqrt{22}$ 42 ± -56 16 3430 3571 271 40 $\sqrt{22}$ 42 ± -56 16 3430 3571 271 40 $\sqrt{22}$ 42 ± -56 17 $ -$ 19 3437 3427 17 $ -$ 20 3440 3427 18 20 Λ $\frac{3}{2}$ 20 Λ $\frac{3}{2}$ 21 3437 3497 3427 18 20 Λ $\frac{3}{2}$ 20 Λ $\frac{3}{2}$ $\sqrt{2}$ Λ $\frac{3}{2}$ 20 Λ $\frac{3}{2}$ 20 Λ $\frac{3}{2}$ $\sqrt{2}$ Λ		23:02	3440	3273	24	60	\mathbf{V}	减速期始
9 3440 3300 26 40 $\sqrt{22}$ 10 3440 3250 271 $ -96/2 \pm \rightarrow 56$ 16 3440 3350 271 40 $\sqrt{22}$ 42 ± -56 16 3440 3350 271 40 $\sqrt{22}$ 42 ± -56 16 3430 3571 271 40 $\sqrt{22}$ 42 ± -56 16 3430 3571 271 40 $\sqrt{22}$ 42 ± -56 17 $ -$ 19 3437 3427 17 $ -$ 20 3440 3427 18 20 Λ $\frac{3}{2}$ 20 Λ $\frac{3}{2}$ 21 3437 3497 3427 18 20 Λ $\frac{3}{2}$ 20 Λ $\frac{3}{2}$ $\sqrt{2}$ Λ $\frac{3}{2}$ 20 Λ $\frac{3}{2}$ 20 Λ $\frac{3}{2}$ $\sqrt{2}$ Λ	·	3	3443	3300	26			-且停止 -> 5分
16 3440 3350 27 40 $\sqrt{12}$			3440	3300	26	40	V	梁出
1/6 3438 3357 27 40 \downarrow $h_{3} + 2 + 7^{-1}/4_{2} + 2^{-1}/4_{2}$		10	3440	3350	27			-目停止-> 5分
16 3438 3357 27 40 人 大型、キンワ・停止 23:18:27 3438 3421 mins 40 人 茶店 18 3437 3429 17 - - 日月停止 19 3435 3429 17 - - 日月停止 20 3446 3429 18 20 八 後上 10 20 3446 3429 18 20 八 茂生 10 20 3446 3429 18 20 八 茂生 10 23:21:19 3437 3407 32 20 小 酸脂を 石脂 完 21 3438 3376 28 450 八 打営 圧 23:3438 3319 28 50 八 打営 圧 23 3438 3200 27 60 八 2500m 46 3436 2000 20 60 1 2000m 53 3437 1257 14 60 ↑ 右回頭 約 57 3437 1257		16	3440	3350	27	40	.V	新安白
23:18:23 34.38 3421 min 3 40 ↓ 煮底 18 3439 3429 17 — — — — — — — — — — — — — — — — — —		16	3438	3357	27	40	\checkmark	
18 3439 3429 17 - - 一日停止 19 3435 3429 17 - - 67萬星し石居意思 20 3440 3429 18 20 外 差上 内 23: 3119 3437 3407 32 20 小 施屋石居意思 21 3438 3376 28 50 小 甘宮屋 23: 3438 3319 28 50 小 丁宮児小伝 再常 29 3437 3000 27 60 小 2500m 46 3436 2000 20 60 ↑ 2500m 46 3436 2000 20 60 ↑ 2000m 53 3437 1257 14 60 ↑ 右回夏 50 3437 1257 14 60 ↑	v	23:18:27	3438	3421	min	40	\downarrow	着底
$\frac{20}{2440} \frac{3429}{3437} \frac{18}{3407} \frac{20}{342} \frac{1}{322} \frac{20}{20} \frac{1}{10} \frac{8}{86} \frac{1}{66} \frac{1}{62} \frac{1}{23} \frac{1}{3438} \frac{3}{376} \frac{2}{28} \frac{1}{500} \frac{1}{10} \frac{1}{10}$			3439					-旦停止
$\frac{20}{2440} \frac{3429}{3437} \frac{18}{3407} \frac{20}{342} \frac{1}{322} \frac{20}{20} \frac{1}{10} \frac{8}{86} \frac{1}{66} \frac{1}{62} \frac{1}{23} \frac{1}{3438} \frac{3}{376} \frac{2}{28} \frac{1}{500} \frac{1}{10} \frac{1}{10}$		19	3435	3429	17			的難上研究
23: 21:119 3 437 3407 32 20 个 脑底 底 瓷 21 3 438 3376 28 \$50 个 增厚 23 3438 3319 28 50 个 7P 测小在 再開 29 3437 3000 27 60 个 3000m 37 3438 2500 24 60 个 2500m 46 3436 2000 20 60 个 2000m 53 3434 1615 17 60 个 右回裒 55 3438 1500 16 60 个 1500m 57 3437 1257 14 60 个 右回裒終了 00:03 3432 1000 13 60 个 1000m 12 3429 500 8 60 个 500m 19 3429 5100 4 91侍上 AFE-L- 20 3429 99 4 20 个 浅上竹 22 3429 99 4 20 个 浅上竹 22 3429 50 4 20 주 7P $J(C)$ 22 3428 445 4 P IP IP L 24 348 45 4 TP IP IP		20	3440	3429	,	20	\wedge	巻上 り
21 3438 3376 28 450 小 甘宮 度 23 3438 3319 28 50 小 $TP 涼り/4 五 再開$ 29 3437 3000 27 60 小 3000m 37 3438 2500 24 60 小 2500m 46 3436 2000 20 60 小 2000m 53 3434 1615 17 60 小 右回夏 55 3438 1500 16 60 小 1500m 55 3438 1500 16 60 小 右回夏 57 3437 1257 14 60 小 右回夏 59 3437 1257 14 60 小 右回夏 60:03 3432 1000 13 60 小 1000m 12 3429 500 8 60 小 500m 19 3429 500 4 - - - - 3429 99		23:21:19	3437	3407		20	1	
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$		21	3 43 8	3376			//	
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$		23	.3438	3319	28	50	\wedge	TP测位再開
46 3436 2000 20 60 个 2000 53 3434 1615 17 60 个 右回夏 55 3438 1500 16 60 个 1500 57 3437 1257 14 60 个 右回頭終了 00:03 3432 1000 13 60 个 1000 12 3429 500 8 60 个 500 19 3429 5100 4 日停止 19 3429 5100 4 日停止 20 3429 99 4 20 个 港上叶 22 3429 99 4 20 个 港上叶 22 3429 50 4 20 A 1 P $J(C)$ 22 3428 445 4 日停止 24 328 45 4 TP 取外し 24 328 45 4 20 个 港上		29	<i>3</i> 4 <i>3</i> 7	3000	27	60	个	3000m
53 3434 1615 17 60 个 右回頭 53 3434 1615 17 60 个 右回頭 55 3438 1500 16 60 个 1500m 57 3437 1257 14 60 个 右回頭終了 00:03 3432 1000 13 60 个 1000m 12 3429 500 8 60 个 500m 19 3429 5100 4 — — — — — — — — — — — — — — — — — —		37	3438	2500	24	• •	1	2500m
53 3434 1615 17 60 个 右回夏 53 3438 1500 16 60 个 1500m 57 3437 1257 14 60 个 右回頭終了 11/8 $00:03$ 3432 1000 13 60 个 1000m 12 3429 500 8 60 个 500m 19 3429 5100 4 日停止 20 3429 99 4 20 个 港上市 21 3429 50 4 20 个 港上市 22 3427 50 4 20 个 范上市 22 3427 50 4 20 个 范上市 22 3428 445 4 日停止 24 328 45 4 日停止 24 328 45 4		46	3436	2000	20	60	个	2000m
1% 57 3437 /257 14 60 个 右回頭終了 1% 57 3432 /000 /3 60 个 /000m 12 3429 500 8 60 个 500m 19 3429 5/00 4 日停止 AFE-L 20 3429 99 4 20 个 港上竹 22 3429 99 4 20 个 港上竹 22 3429 50 4 20 个 19 $J(C)$ 22 3428 4年5 4 日停止 24 328 45 4 TP 取外し 24 3428 45 4 20 个 港上		53	3434	1615	17		\uparrow	右回頸
$\frac{11}{8} \begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$		55	3438	1500	16	60	个	
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	117	59	3437	1257	14	60	个	右回頭終了
19342951004··	'/8	00:03	3432	1000	13	60	个	1000m
		12	3429	500	8	60	1	500 m
3727 77 4 20 1 72 ± 1 $3+29_m$ 22 3427 50 4 20 A $\boxed{19 \ 1(t)}$ 22 3427 50 4 20 A $\boxed{19 \ 1(t)}$ 22 3427 50 4 20 A $\boxed{19 \ 1(t)}$ 22 3428 445 4 $ 24$ 328 445 4 $ 24$ 328 45 4 $ TP \ 0FF$ 24 3428 45 4 20 Λ \tilde{E} E		· · · · · ·	3429	5100	4		1	- 旦停止. AFE-1~
22 3428 445 4 旦停止 24 3428 445 4 TP取外し 24 3428 445 4 - TP取外し 24 3428 45 4 - TP 取外し 24 3428 45 4 20 小 養上	・デッキング得止 00:20	20	3429	99	4	20	<u> </u>	卷上月"
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	3429~	22	3427	50	4	20		TP 1(t)
24 328 45 4 — — TP OFF 24 3428 45 4 20 个 苍上		22	3428	445	4		_	
24 3428 45 4 20 个 卷上		24	372.8	445	4			TPIRAL
		24	<u>342.8</u>	45	4			
		24	3428	45		20	个	卷上

.

%1t ≒ 9.8kN

4

Cruise Name			Core Name			PC ログシート y m d Page
<u>_K R 14</u>	-E 05	-	<u>CS PC</u>	46	-	2014/11/728 3/3
						記錄者 A/S L
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u></u> k~)	線速 (<u>M/m :</u> v)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
00:26	3427	0	4	20	1	線長 0
27	3425		3	20	<u> </u>	天年平 水七月
27	3428		3			_日停止
30	3425		3			PL ACTA
30	3420		3.		·	POPL on deck
31	3421					テン当ン振替(係船機へ
	3418					天秤取外し
34	3410	•		. -	-	鋰 水t刀
39	3397	- <u></u>				CSPC on deck
					n en en en En en en en	
			<u>.</u>			
	<u> </u>	<u></u>			 	
					·	<u>.</u>
	·					
						· · · ·
			%1t ≒ 9.8kN	·		

%1t ≒ 9.8kN

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PCインベントリシート

Folink V_1 船名 オペレーター 山ロ KR14-E05 航海名 記録者 松山 11/ 8 日付 (UTC) 2014 LST UTC + h. コア名 CSPC 47 調查海域 紀1月水道3中 DONET2E海域 英名: off Kil suido DONET 2 E Area 採取地点 2E - 18a コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CS PC コアラーの<u>重量 / 000 kg(</u>重錘のみ) アウター方式 / インナー方式 1.78 パイプ長 パイプ数 本 m モーイング/アシュラ/ナナヨン パイロット重量 60 パイロットコアラーの種類 kg 5.84 パイロットワイヤー パイロット取付位置 天秤の先端から m 番目 9.4 メインワイヤー 19 m フリーフォール m(5,2 m)ゼロ調整 (線長0m) の位置 天秤 / 観測 ウィンチワイヤー生端 トランスホッター (XT-6001) 追加装備 天候 日青 有義波高 m (表示計/但視) 2.7 m/s 8_3 / deg 真風向 真風速 76 流向 deg 流速 knt 時間(UTC) 緯度 経度 直下水深 7873 4022 ゼロ調整 -55, 4006 N 135 - 45, 9827E 32 02:00 3\$45 m (TP深度) *3356* m TP 32 -55,6191 N 135 - 46, 47/25 着底 03:24:55船32 -55,6098 N 135 -46, 395 2E 3525 m (TP深度) <u>3356</u>m TP 32 - 55.6191 N 135 -46, 4712E 離底確認 03:2723船 32 -55,60881 135 -46,3942日 3526 m 線長0m 32 _ 55,6225N 135 _ 47,5513E 3564 m 04:34 予定点: 2 E - 18a 緯度 32-55, 611'N 経度 135-46, 470'E SBPパターン: -

コメント: (1,1,1)ケーシング、管の傾斜、貫入長が共に基準を満たしていたため、 設置した. 着底時、難底時のトラホッンデータは、着底直前の緑出再開時の トラホッンデータも記入した。(トラッキンクノ停止のため)

Ver.2.2(20120507) Marine Works Japan LTD.

.

						PRC-GEO-030 別紙-13-) PC ログシート
Cruise Name KR 14	-E03		Core Name	47		y m d Page 2014/11/8 1/3
		• ·		<u>,</u>	-	<u>記録者 水山</u>
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<i>KN</i>)	線速 (^{m/} m.in)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
0/:47	3558		<u> </u>	<u> </u>	-	天秤取付竹
50	3559		-			作業開始
52	3553	~	3			デンション振替(ウインチヘ)
55	355		3		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	注水
57	3551		3	_		PL 着水
57	3548	<u> </u>	3			PL ARAJ
59	3548		3			安全·ンAž、TP ON
59	3546		3	20	#1	線出し
59	3547	-	0	20	V	鲜着水
02:00	3545	0	/			-日停止、ゼロ調
<i>⊅</i> 01	3545	0	- 1	20		教堂史し
03	3543	46	2	}	-	-旦停止
03	35413	46	2			、TP 取付り
05	3540	46	2	20		新生し
05	3540	50	2	2 0	V	TP着水
07	3537	84	2		<u> </u>	- 旦停止 観測モート
DT	3537	84	2	30		新築なし
07	3534	89	2	30	\downarrow	村下广治磁訊
16	3529	500	4	60	↓	500m
20	3528	7/2	6	60		左回頭
23	3528	925		60	V	左回頭中断
24	3527	969	7	60	V	左回頭再開
24	3530	1600	7	60	J	1000m
27	Э 526	1117	8	60	V	左回頭 終了
32	3529	1500		60	J	1500m
41	3529	2000	15	60	<u> </u>	2000m
49	3530	2500	18	60	V	2500m
57	3531	3000	21	60	V	3000m

※It ≒ 9.8kN

.

.

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

ï

.----

Cruise Name	ΓοΓ		Core Name	A 17		Y m d Page
<u> </u>	-E05		CS PC	<u>4'/</u>		$\frac{2014/11/8}{23} 2/3$
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (KⅣ)	線速 (m/min)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
03:02	3529	3314	24	40	V	滅涯
04	3529	3380	27			- 旦停止 → 5分
09	3529	3380	28			定時記録
15	3527	3)80	27	4D	V	線火し
17	3526	3430	28			_目停止, > 5分
22	3527	33430	27	40	\checkmark	総定し
23	3526	34 42	26	4 D		トラッキングノ学止
03:24:55	3525	3514	min, 14	40	↓ ↓	善底
25	3526	352	18	•		
26	3526	3521	18			七刀第三百合記
26	3526	3521	18	20	\uparrow	卷上
. 26	3526	3520	20	20	\uparrow	TP测位再開
03:27:2	3 3526	3500	man 32	20	1	離虛確認
28	3526	3488	28.	60	1	增压
37	3526	3000	27	60	1	3000m
46	3527	2500	25	60	1	2500m
54	3527	2000	2/	60	1	2000 m
04:02	3529	1580	18	60	<u> </u>	左回頭
3	35 29	1500	17	60	1	1500m
	3531	1127	14	60	1	左回 頭終了
	3535	1000	13	60	\uparrow	1000m
20	3551	500	9	60	~ 个	500 m
27	3565	100	6			一旦停止、AF王-人·
27	3563	100	5-	20	1	营上
28	3563	100	5	20		トラッキング、停止
	3562	50	4	20	1	TP AKER
30	3562	45	4			一旦停止
['] 3j	3562	45	4			TPIDAL

%lt ≒ 9.8kN

•

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

,

Cruise Name			Core Name			y m d	PC ログシート
<u>_KR14</u> -	E05		<u>(</u> S PC	47		y m d 2014 / 11 / 8	Page3 /_3
					- 	記録者杉山	
時間 <u>(UT</u> C)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<u>K</u> Ⅳ)	線速 (<u>^^/m.'n.</u>)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、	易収、ウインチ停止など)
04:32	3564	45	4	20	1	 卷上	
32	3563	36	4	20	个	TP OFF	
- 34	3564	D	4	20	\uparrow	糸泉毛 0	
35	3565	\$ -	_4_	20	4	天年又四月	
35	3565		3				
	3565	-	3	• -		PL oken	
38	3562		3			PL on dec	K
	3562		2	-		デンジョン振替.	(係船牌)
40	3565				1	天年取外し	
42	3567	-				维水tr	
44	3567					CSPC ON	deck
9.000 (March 1997)		-10					· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
				l.			
		and a second second					
ing an		1977 - 1977 -		<u>.</u>	· · · · · ·		
						Alexandro di secondo di	
					100		
					· · · · ·		
			· . - · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		· · · · ·		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
	······						
					·.		
			·				
			·			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
					·		· .
				····			
			——— ※lt ≒ 9.8kN				

.

船名「かいれい」オペレーター」し
航海名 <u>KR14-E05</u> 記録者 <u>大小八</u>
B付 (UTC) 2014 / 11 / 8 / LST UTC + 9 h.
コア名 CS PC 48
調查海域 約17/K道 >中 DONET 2 D 海域 英名: Off K 11 SUI do DONET 2 D Area
採取地点 <u>2D ~ /6a</u>
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの重量 / 000 kg(重錘のみ) アウター方式 / インナー方式
パイプ長 <u>1.78 m</u> パイプ数 <u>1 本</u>
パイロットコアラーの種類 <u>ローイング/アシュラ/ナナヨン</u> パイロット重量 <u>60 kg</u>
パイロットワイヤー <u>5.84 m</u> パイロット取付位置 <u>天秤の先端から</u> (番目
$x_{1} = \frac{9.4 \text{ m}}{2.2 \text{ m}}$
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測ウィンチワイヤン先端
追加装備 <u>トランスホッター(XT - 6001)</u>
天候 <u>日青</u> 有義波高 / m (表示計/目現)
真風向 <u>68 deg</u> 真風速 <u>3.9 m/s</u>
流向 <u>1038 deg</u> 流速 <u>0、9 knt</u>
時間(UTC) 緯度
ゼロ調整 <u>05:58 33 -01,5017 N 135 -49,6788E 2520m</u>
着底 TP <u>33 - 01, 7963 N</u> 135 - 50, 4084 E ^(TP深度)
07:04:56船33 - 01,8105N 135-50,3201E 2416m
(TP深度) 離底確認 TP <u>33-01,7963N 135-50,4084E 2271m</u>
07:07:30船 33 - 01.8079N 135-50,3261E 2418m
線長0m <u>07:58 33 - 02,2400N 135 - 50,8970E</u> 2424 m *WGS84
予定点: 2D-16a 緯度 33-01、800 N 経度 135-50、400 E
SBPパターン:

							PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート
	Cruise Name	Tot		Core Name	4.0		y m d Page
•	<u> </u>	E05		CS PC	48	•	2014/11/8 1/3 記録者 祝 从
I	時間	水深	線長	張力	線速	繰出/巻上	記事
	(UTC)	(m)	(m)	(<u>KN</u>)	(m/m)4)	(↓/↑)	ロレーチ (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
	05:47	2584			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		天秤取件も付け
	48	2572				-	作業開始
	50	2549	·	2			テン治:振智(ウルクイ)
	52_	2524		3			X
	54	2526	_	3	• -		PL着JC
	55	2524		3	•		PLIZAIT
	56	2523		3			安全モッン税
	56	2521		3	-		TPON
	56	2520		Ŵ	20	V	輝出し
	57	2520		0	20	\checkmark	鐘り着水
	58	2520	0				一旦停止、井也门調
	58	2520	0	_/	20	V	緑出し
	06:00	2509	4.6	≠ <u>2</u> _		1	
	02	2499	46	2	{		TP取付け
	03	2501	46	2	20	V	輝まし
	03	2504		2	20	V	TP着水
Ŋ	04	25-2 490		2		- 7	-旦停上、観測モ-ト
	05	2487	81	2	40	J	TP加答確認
	14	2428	500	5	60	\mathbf{V}	500m
	22	2417	1000	S	60	1	1000 m
	30	2415	1500	11	60	V	1500 m
	38	2414	2000	16	60	\downarrow	2000m
	43	2416	2290	19			-旦停止→ 5分
	49	2414	2290	19			定時記録
	52	2415	2290	19	40	\downarrow	後来なし
	54	2415	2340	20		_	一日停止 → 5分
	7:00	2416	2340	20		· · · · · ·	定時記録
	03	2416	2340	20	40	J	緑出し

% lt ≒ 9.8kN

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

. ...

06:05

.

解出1 81

2490

PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート

Cruise Name	• • • •		Core Name			y m d Page	コグシート 『
<u>KR14</u>	-E05	-	CSPC	48	-		2/3
11-1- 88	L. MT			44 14		記録者 本化 人	
時間 (UTC)		線長 (m)	張力 (<u>K №</u>)	線速 (<u>m/m.lu</u>)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウイン・	チ停止など)
07:03	2416	2342	19	40	V	トラッキンクバ亭止	
04	2416	2397	miny	40	V	着底	
05	2416	2402	9		-		
06	2414	2402	9			七月新石谷言见	
06	2415	2402	10	20		卷上	
06	2415	2400	10	20	个	TP测位再開	
07	2418	2382	max 22	20	A	離底確認	
09	2416	2295	20	60	<u> </u>	增建	
14	2415	2000	19	60	\uparrow	2000m	
23	2415	1500	16	60	\uparrow	1500m	
31	2414	1010	12	60	1	在90度回到银地	}
/ لر	2415	1000	12	60	\uparrow	_/000 M	
37	2418	617	9	60	4	右90度回頭終了	
38	2412	597	7			-旦停止、※ケバル	転したため
38	2413	597	7	-13	1	解出し	
39	2412	614	7.		-	一旦停止	
40	2411	614	8	考15	个	· 養 卷上	
43	2408	565	8	60	Λ	增速 ※ケーブル電	エチモ
44	2410	500	8	60	1	500m	
52	2414	100	4			_旦停止、AFモ·	- 1/
52	2415	100	- 4	10	1	经失土 卷上	
52	2415	100	4	20	1	トラッキング停止	,
54	2415	50	4	20	1	TPICTA	
54	2418	46	4			-目停止	
56	2421	46	3			TPAAL	
56	2422	46	4	20	1	卷上竹	
56	2423	35	4	20	1	TP O FF	
58	2424	0	4 × 14 - 0.81N	20	1	線長り	

% it ≒ 9.8kN

•

•

.

Ver.2.2(20110128) Marine Works Japan LTD.

÷

Cruise Name		·	C N			PC ログシート
KR 14	-E05		Core Name	48		y m d Page 2014/11/8 3/3
<u>, , , , , , , , , , , , , , , , , , , </u>			<u> </u>			記録者 本小山
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<i>KⅣ</i>)	線速 (<u>^//wi</u> //)	繰出/巻上 (↓/↑)	
07:59	2428		4	20	Λ	天年平 水 七月
59	2430		3	·	-	-旦停止
08:01	243/		3		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	PL alth
2	2432		3	~		PL on deck
3	2436				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	デンション振育(係船族へ)
4	2439				(天舟 取外し
6	2444					金组水七月
10	2459					CSPC on deck
			•			
				<u></u>		
	• •					
			%1t = 9.8kN			

%1t = 9.8kN

船名「かいれい」オペレータームロ
航海名 $\frac{KR/4-E_05}{y}$ 記録者 <u>大小</u>
日付 (UTC) $2014/11/8~9$ LST UTC + 9 h.
コア名 CS PC 49
調查海域 紀得水道:中DONET2D海域 英名: off Kil Suido DONET 2 D Area
採取地点 2D ~ 17A
コアラーの種類 MIRAI-No.1 / MIRAI-No.2 / KAIREI / 8mPC / etc. (CSPC)
コアラーの重量 /000 kg(重錘のみ) アウター方式 / シナー方衣
パイプ長 <u>1.78 m</u> パイプ数 <u>1 本</u>
パイロットコアラーの種類 <u><1</u> ダノアシュラノナナヨン パイロット重量 60 kg
パイロットワイヤー <u>5.84 m</u> パイロット取付位置 天秤の先端から / 番目
メインワイヤー 9.4 m フリーフォール $1.9 \text{ m}(5.2 \text{ m})$
ゼロ調整(線長0m)の位置 天秤 / 観測 <u>レインチワイヤー先端</u>
追加装備 <u>トランスホペンダー(XT- 6001)</u>
天候 <u>日君</u> 有義波高 <u>2 ズ m (表示計/日初)</u>
真風向 <u>55 deg</u> 真風速 <u>8.6 m/s</u>
流向 <u>92、6 deg</u> 流速 <u>人4 knt</u>
時間 (UTC) 緯度
ゼロ調整 <u>21:53 33 - 05,2620N 135 - 42,0105E 2688 m</u>
でTP深度) TP <u>33</u> -05、4987N <u>135</u> -42、8540E <u>2542</u> m
23:04:35船_33_05,5069N_135-42.7744E_27.00m
(TP深度) 離底確認 TP <u>33-05,4981N</u> <u>135-42,8540</u> を <u>2542</u> m
23:06: 船 33 -05,5089 N 135 -42,7686后 270/m
線長0m 1/9 00:00 33 -05,8910 N 135-43,9237E 2730 m *WGS84
予定点:21-17a 緯度 33-05,500 2 経度 135-42.8501 E
SBPパターン:

コメント:(1,1,1)個斜、貫入長のともに基準色満たしていたため、ケージング管を設置した。

着庭時、離底時のトラホンデータは、着庭直前の繰出再開時のトラホシテニタを記入した。(トラッキンク、停止の為)

Ver.2.2(20120507) Marine Works Japan LTD.

Cruise Name				
KR	4	-1	Εø	5

Core Name <u>CS PC 49</u>

y m d 2014/11/8 Page

PC ログシート

						記録者末少人
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (K №)	線速 (<i>My</i> m ha	繰出/巻上 (↓/↑)	
2/:43	2669	(11)	<u>(A</u>)	<u>(</u>		(作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など) エムア ゴーノー・コ
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·						天东了月又行日
44	2672			·	• 	作業開女台
46	2672					テンシン振替(ウインチへ)
48	2678	-	/			注水
49	2679		2			PL 着水
50	2682		2			PL 取什り
51	7686	-	2			宠全EUN税
51	2690		2	 '		TP ON
51	2684		/	2ט	Ţ	教室出し
52	2688		0	20	· ↓	錘着水
53	2688	0	0		_	-月停止、也"口韵
53	2688	0	₽	20	1	総出し
55	2690	46	2			-旦停止
57	2687	46	2			TP取付け
57	2689	4.6	2	20	V	緑出し
58	2687	53	2	20		TP着水
59	2689	8	2			-旦停止、凝则モ-ト
59	2689	81	2	30	∇	新発出し
59	2687	8	2	30	↓	TP应答研訳
22:09	2694	500	4	50	· ↓	500m
10	2696	560	5	26	V	河王 ※ケープルをも着のな
13	2697	612	5	60	4 √	增速 ※ケーブル乱卷解消
19	2697	1000	1	60	\checkmark	1000m
27	2703	1500	17	60		1500 m
36	2704	2000	14	60	V	2000 m
44	2702	2500	17	60	V	2500n
46	2701	2560	20	·		-旦停止→5分
52	2699	2560	20		-	定時記錄

%1t ≒ 9.8kN

Page 2

PCログシート

13

Cruise Name							
KR	14-E05						

Core 1	Vame	
CS	PC	49

y 2014/11/8~9 記録者 本4山

个

个

锦長

天秤水t刀

Ű

24

20

1/9

00:00

01

2730

2728

D

※1t ≒ 9.8kN

3

3

PRC-GEO-030 別紙-13-1 PCログシート

13

KR14-E05

Core Name CS PC 47

Page 2014/11 18-9 41

d

m

у

						記録者不以
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (KN)	線速 (<u>Mymin</u>)	繰出/巻上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
00:01	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		3			-旦停止
3	2724	~	2			PL ,KET
. 4	2727	(N		[PL ON DECK
4	2726	<u> </u>	1			テンジョン振替(係船、徐へ
5	2723		-			天年取外し
8	2728				(鐘水切
13	≥728	<u> </u>				CSPC ON DECK
<u></u>			· · · · ·			
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				
						· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
······································				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		

%1t ≒ 9.8kN

PRC-GEO-030 別紙-12-1 PC インベントリシート

船名	[mu thu]	オペレーター	40	
	KR14-E05		As a	
	$\frac{y}{20 4}/11/9$		9 h.	
	SPC 250	<u>_</u>		
		英名: Off K\\	Suido DONET 2 DAren	
	2D-15a	-		
コアラーの	種類 MIRAI-No.1 / MI	RAI-No.2 / KAIRE	I / $8mPC$ / $etc. (CSPC)$	
コアラーの	_{重量} /000 kg(重錘のみ)	<u>アウター方</u>	玩 / インチー方式	
パイプ長	<u>1.78 m</u>	パイプ数		
パイロット	ショアラーの種類 モーイング	/アシュラ/ナナヨン	パイロット重量 60 kg	
パイロッ	トワイヤー <u>5.84</u>	<u>m</u> パイロット	、取付位置 天秤の先端から / 番目	
メインワー	1+- 9.4	<u>m</u> フリーフォ		
ゼロ調整	(線長0m)の位置 天秤	/ 観測ウベンチワイ	イヤー安端	
追加装備	HATTER 1	<u>ラレス ポンダ- (X</u>	(7-6001)	
天候	<u></u>	有義波高 2	2 m (表示計/頁現)	
真風向	8 deg	真風速 <u>6,2 m/s</u>		
流向	93. 2 deg	流速 <u>1,9 knt</u>	<u>.</u>	
	時間(UTC) 緯度		経度直下水深	
ゼロ調整	01.37 _33		135 - 56.4284E 2246 m	
着底	TP <u>33</u>	-08.5090N	<u>135 - 57、5033E</u> (TP深度) <u>2093 m</u>	
	02 : <u>35:14</u> 船 <u>33</u>	- 08,51 <i>39 N</i>	135 - 57, 4123 E 2236 m	
離底確認	TP <u>33</u>	- 08,5090 N	(TP深度) <u>135</u> -57、5033E <u>2093 m</u>	
1.10,000		-08,5125 N	135 -57.4122F 2236 m	
線長0m	<u>03:27 33</u>	-08,9854N	<u>135 -58,8903E</u> 2430 m *WGS84	
予定点:	2 D ~ 15 a 緯度 3		経度 135-57.500 6	
SBPパタ-				
	:(1,1,2)貫入長か少	し足りなり、たか、基準	軍は満していたのて、	
	2、設置を行。た。	+++ + 4 101	<u>ه الم</u>	
1	、商作庭時のトラホッティ		沿所時の Ver.2.2(20120507	7)
トラホッン	データを記入した。(トラッキ	· / 1915 0 RD /	Marine Works Japan LTE	-

i.

						PRC-GEO-030 別和-13-1 PC ログシート
Cruise Name	-E05		Core Name	50		y m d Page 2014/11/9 1.3
	·				. 4	
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (K №)	線速 <u>(까/杰</u> !ч)	繰出/卷上 (↓/↑)	記事 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
01:22	2822	·				天和取付り
25-	2259		-			作業開始
26	2258	<u> </u>	Z			テレション振替(ウインチへ)
30	2257	-	2	-	—	注水
3/	2257	~	3			PL 着水
32 34	2249		3		1	PL 取付什
32	22월		3			安全亡心秘
33	2249		3			TP ON
33	2249	<u> </u>	2	24	J	経出し
33	<u>2</u> 24']		D	24	J	鋰着水
34	2246	O	1			一旦停止、 包口胡
34	<u>224 7</u>	0	_/	24	1	金融し
36	2240	46	2			- 目停止
	2238	46'	3			TP取付け
38	22 32	46	З	20	r	新幸在し
38	2235	54	2	z 4	1 1	TP着水
40	2234	82	2		-	-旦停止、 叙测于-トー
40	22.31	82	2	30	V	経史し
40	2231	83	3	30	V	TP応答確認
43	2229	200	3	45	L	增压
49	2223	500	5	60	↓ ↓	500 m
54	2233	780	6	60	\downarrow	左回頭開4台
56	2238	956	7	60		左梁頭終了
57	2238	_	7	60	V	1000m
58	2241	1070	8	60		左回頭再開
7:04	2241	1431	10	60		左112夏終了
05	2236	1500	10	60	V	1500m
14	2235	2000	15	60	V	2000 m
<i>,</i> ,			%1t ≒ 9.8k N			

						PRC-GEO-030 別紙-13-, PC ログシート
Cruise Name	- <u>E</u> 05		Core Name	50		y m d Page $20/4/11/9$ $2/3$
<u>_ K / 14</u>	- <u> - 00</u>			00		2014/11/9 2/3 x = x + 4 + 4
時間	水深	線長	張力	線速	繰出/巻上	記事
(UTC)	(m)	(m)	(\overline{kN})	(<u>m/min)</u>	/兼山/老工 (↓/↑)	=1 □=1 (作業開始、着水、着底、離底、揚収、ウインチ停止など)
02:16	2239	2/10	17		·	-旦停止
22	2235	2/10	/8			定時記録
27	2233	2110	17	40	J.	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
58	2235	2160	/ 8		~ _	_月停止 → 5分
33	223)	2160	18	40		行来上し
33	2236	2165	17	40	V	トラッキング、停止
02:35:14 33	2236	2225	min	40	J	着底
35	2232	223 0	8	<u> </u>		
36	2232	230	8			七八 萬住 石花 主完
36	2233	2230	9	20	A	卷上
02:37:43	2236	2215	MAX 2	20	1	新维在 確 認
38	2238	2180	20	60	个	挡康
39	2233	2 0 0	19	60	↑	TP:则位鬥再開
42	2237	1990	19	60	1	2000m
50	J237	1:527	16	60	1	右回頭開始
50		1500	15	60	\uparrow	1500m
55	2475	1259	/2	•	-	一旦 得止 创善のため
55	2347	1259	12	20	J	凝出
56	2324	1279	<u> 2</u>	-		一旦停止
57	2458	1279	13	20	1	卷上
03:02	2228	1000	12	60	1	回頭終了,1000m
8	2245	705	8			一旦停上、ホケーブル補習
10	2248	705	9	2 0	†	卷上
11	2255	685	9	40		增速
14	2284	551	9	60	1	甘连
15	2290	500	9	60	个	500 m
22	233	100	6	60	大	-旦侍止 A AFAFE-ド
22	2345	100	4	20	V	經 卷上

※lt ≒ 9.8kN

Cruise Name KR 14	<u>H-E</u> 05		Core Name	50		PRC-GEO-030 別紙-13-1 PC ログシート y m d Page 2014/11/9 3/3
	· · · · · ·		, ,, , ,, , , , , , , , , , , , , , , ,		•	
時間 (UTC)	水深 (m)	線長 (m)	張力 (<i>k</i> №)	線速 (<u>^^/wiw</u>	繰出/卷上 (↓/↑)	記事 (作業開始、養水、発底、離底、揚収、ウインチ停止など)
03:22	2345	98	4	20	个	トラッキング/宇止
	2364	48	4	20	\wedge	TP AKTA
	2368	45	3			_且停止
25	238	45	4			TP IRSKL
25	2394	45	4	20	\uparrow	着上
26	2408	_31	4	20	1	TP OFF
27	2430	0	3	20	\uparrow	緑長 0
28	2448	/	3	20	A	天和コイセア
28		، بی (ت مین د مراجع	3		~	
30	250/ 24		2			PL 1< CT
3	2534		2			PL ON DECK
31	2550			· ·	-	デンニン振替(條將機へ)
32	2550	1997 - 1997 -			<u> </u>	天华平 耳又引(
34	2587	~		<u> </u>	-	鐘 水t刀
3	2625				~	CSPE ON DECK
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·						
			.,			
	с. <u>–</u> г					
· · · ·				· · ·		

※1t = 9.8kN

• .