

「みらい」 MR18-04 Leg1 雨水中の栄養塩濃度

最終更新日: 2020-09-30

ReadMe 観測データ

航海番号: **MR18-04 Leg1**

雨水中の栄養塩濃度: Processed (PI)

データポリシー: **JAMSTEC**

観測データ項目:

サイエンスキーワード:

データの概要

「みらい」の屋上に設置した雨サンブラーで採取した雨中の栄養塩濃度。

クルーズレポート

http://www.godac.jamstec.go.jp/catalog/data/doc_catalog/media/MR18-04_leg1_all.pdf

① データのご利用にあたって

データ責任者

竹谷 文一 (JAMSTEC)

データの利用制限

校正結果の見直しなどで、データが更新されることがある。データを利用する場合、データ責任者へのコンタクトを推奨します。

引用方法

データを利用する場合、データ責任者へのコンタクトを推奨します。

観測機器

機器名:

雨サンブラー

機器の概要:

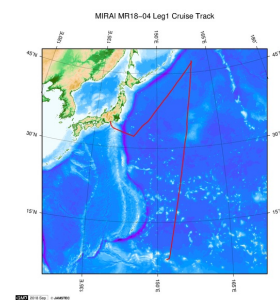
降雨後に雨を回収



データフォーマット

テキスト形式 (詳細はファイルヘッダーに記載)

関連情報



拡大図

MR18-04 Leg1

船舶名: みらい

期間: 2018-07-19 - 2018-08-09

主席/首席: 藤木 徹一 (海洋研究開発機構)

プロジェクト名: [海洋観測点 K2, 海洋観測点 KEO]

課題名: 西太平洋スーパーサイト網の構築と拡充に向けた観測研究

更新履歴

2020-09-30 観測データを登録しました。

JAMSTEC

サイトポリシー

個人情報保護について

オンラインデータとサンプル

利用申請

データポリシー

更新情報

サイト更新履歴

フィードバック

一覧

公表成果一覧

公開情報件数

データを探す

地図検索

データツリー

詳細検索

船舶の紹介

なつしま

かいよう

よこすか

みらい

かいいい

ちきゅう

かいいい

新青丸

白鳳丸

潜水船の紹介

かいこう

しんかい2000

しんかい6500

ディープ・トウ

ハイバードルフィン

うらしま

よこすかディープ・トウ

6Kカメラディープ・トウ

6Kソーナーディープ・トウ

KM-ROV

シェル型パワーグラブ

爪型パワーグラブ

海底設置型掘削装置

航海情報へ

航海番号: Go

潜航情報へ

潜航番号: Go

「みらい」 MR18-04 Leg1 雨水中の栄養塩濃度

最終更新日: 2020-09-30

ReadMe 観測データ

航海番号: MR18-04 Leg1

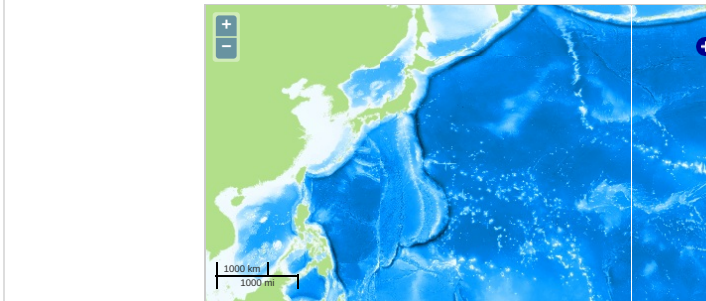
雨水中の栄養塩濃度: Processed (P1)

データポリシー: JAMSTEC

観測データ項目:

サイエンスキーワード:

観測位置



--- 測線 --- 航跡 ● 観測点、潜航点、掘削点

Imagery reproduced from ...

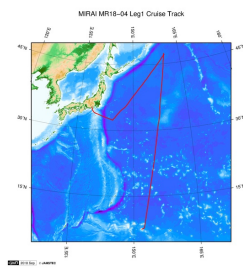
データリスト

バスケットに追加

ファイル名

MR1804_leg1_rain.csv

関連情報



拡大図

MR18-04 Leg1

船舶名: みらい

期間: 2018-07-19 - 2018-08-09

主席/首席: 藤木 徹一 (海洋研究開発機構)

プロジェクト名: [海洋観測点 K2, 海洋観測点 KEO]

課題名: 西太平洋スーパースイト網の構築と拡充に向けた観測研究

更新履歴

2020-09-30 観測データを登録しました。

JAMSTEC

サイトポリシー

個人情報保護について

オフラインデータとサンプル

の利用申請

データポリシー

データツリー

更新情報

サイト更新履歴

フィード一覧

一覧

公表成果一覧

公開情報件数

データを探す

地図検索

データツリー

詳細検索

船舶の紹介

なつしま

かいよう

よこすか

みらい

かいれい

ちきゅう

かいめい

新青丸

白鳳丸

潜水船の紹介

かいこう

しんかい2000

しんかい6500

ディープ・トウ

ハイバードルフィン

うらしま

よこすかディープ・トウ

6Kカメラディープ・トウ

6Kソーナーディープ・トウ

KM-ROV

シェル型パワーグラブ

爪型パワーグラブ

海底設置型掘削装置

航海情報へ

航海番号:

Go

潜航情報へ

潜航番号:

Go



JAMSTEC

国立研究開発法人
海洋研究開発機構
JAPAN AGENCY FOR MARINE-EARTH SCIENCE AND TECHNOLOGY