

「6Kカメラディープ・トウ」 6KCDT 00017 潜水船水温・塩分・深度計 (CTD)

最終更新日: 2021-11-30

ReadMe

潜航番号: **6KCDT 00017**
潜水船水温・塩分・深度計 (CTD): Raw
データポリシー: **JAMSTEC**
観測データ項目: 深度/圧力, 水温, 塩分, 溶存酸素
サイエンスキーワード:

海洋 > 海洋化学 > 酸素
海洋 > 海水温 > 水温
海洋 > 塩分/密度 > 塩分

クルーズレポート
http://www.godac.jamstec.go.jp/catalog/data/doc_catalog/media/MR17-04_leg1-2_all.pdf

🔔
データのご利用にあたって

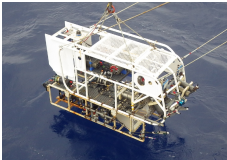
データ責任者
情報管理部署

データの利用制限
データ利用の制限については **注意事項** をご参照ください。

引用方法
データの引用については **注意事項** をご参照ください。

観測機器

機器名:
深海曳航調査システム「6Kカメラ
ディープ・トウ」 CTD/DO



概要
深海曳航調査システム「6Kカメラディープ・トウ」は調査船「よこすか」「かいめい」「みらい」「新青丸」にて運用されている。「6Kカメラディープ・トウ」の最大使用深度は6000mである。
「6Kカメラディープ・トウ」は、シーバード社製SBE9 CTDセンサーで水中の圧力、水温、電気伝導度、SBE43 DOセンサーで溶存酸素を毎秒1回測定している。CTD/DOセンサーは、「6Kカメラディープ・トウ」の中心部に垂直に取り付けられている。このCTD/DOセンサーは、主として深度を監視するために搭載されており、センサー校正を実施していない。
CTD/DOセンサーの内部時計については、調査船のNTPサーバーと同期した制御PCの時計と潜航前に同期を実施している。

センサー仕様

センサー	計測範囲	精度	型式
水温	-5 ~ +35 °C	±0.001 °C	SBE 9
電気伝導度	0 ~ 7 S/m	±0.0003 S/m	
圧力	0 ~ 15000 psia	±0.015% of full scale range	
溶存酸素	120% of surface saturation	2% of saturation	SBE 43

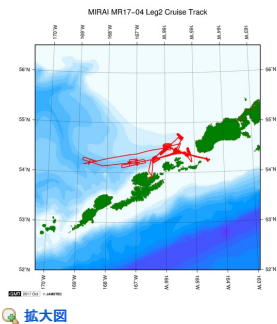
潜水船位置情報
調査船に対する潜水船の相対位置は、潜水船に設置されたトランスポンダと調査船の船底に設置された受波器アレイを用いて、SSBL(Super Short Base Line)方式という測位方法によって得られている。
SSBL方式では、受波器アレイにおける音波の受信角度から測定される位相差から求められる方位と伝搬時間から求められる距離を組み合わせる調査船に対する相対位置が計測される。測位精度は、調査船と潜水船間の距離・垂直方位や調査船の動揺などの影響を受ける。SSBL方式は、LBL(Long Base Line)方式に比べて測定精度はやや劣るが、海底トランスポンダを設置する必要が無いため運用が容易になるという特徴がある。
伝搬時間から距離を正確に求めるには鉛直方向の音速分布を考慮する必要があるため、XBTなどによる鉛直温度プロファイル計測を海域ごとに実施している。
潜水船の位置情報は、調査船と潜水船の相対位置を調査船のGPS位置に加えることにより求める。調査船と潜水船の相対位置を緯度経度座標に変換する際には、緯度経度30°毎に定められた係数を用いる簡易式（海上保安庁海洋情報部提供）を使用する。

このデータについて
機器異常等のため、このデータについては処理を行いません。
Rawデータの提供を希望される方は上記「お問い合わせ」にお進みください。

関連情報

📍 航海データ

📍 潜航データ



MR17-04 Leg2

船舶名: みらい

期間: 2017-08-05 - 2017-08-21

主席/首席: 藤原 義弘 (海洋研究開発機構)

課題名: ▶ 北太平洋及びベーリング海における生物地球化学・生態系観測

更新履歴

2021-11-30

観測データを登録しました。

JAMSTEC

サイトポリシー

個人情報保護について

オフラインデータとサンプル

の利用申請

データポリシー

更新情報

サイト更新履歴

フィードー覧

一覧

公表成果一覧

公開情報件数

データを探す

地図検索

データツリー

詳細検索

船舶の紹介

なつしま

かいよう

よこすか

みらい

かいれい

ちきゅう

かいめい

新青丸

白鳳丸

潜水船の紹介

かいこう

しんかい2000

しんかい6500

ディープ・トウ

ハイバードルフィン

うらしま

よこすかディープ・トウ

6Kカメラディープ・トウ

6Kソーナーディープ・トウ

KM-ROV

シェル型パワーグラブ

爪型パワーグラブ

海底設置型掘削装置

航海情報へ

航海番号:

Go

潜航情報へ

潜航番号:

Go

Copyright 2011 Japan Agency for Marine-Earth Science and Technology



JAMSTEC
JAPAN AGENCY FOR MARINE-EARTH SCIENCE AND TECHNOLOGY

国立研究開発法人
海洋研究開発機構

「6Kカメラディープ・トウ」 6KCDT 00017 潜水船水温・塩分・深度計 (CTD)

最終更新日: 2021-11-30

ReadMe

潜航番号: **6KCDT 00017**
潜水船水温・塩分・深度計 (CTD): Raw
データポリシー: **JAMSTEC**
観測データ項目: 深度/圧力, 水温, 塩分, 溶存酸素
サイエンスキーワード:

海洋

> 海洋化学

> 酸素

海洋

> 海水温

> 水温

海洋

> 塩分/密度

> 塩分

クルーズレポート

http://www.godac.jamstec.go.jp/catalog/data/doc_catalog/media/MR17-04_leg1-2_all.pdf

🔔
データのご利用にあたって

データ責任者

情報管理部署

データの利用制限

データ利用の制限については [注意事項](#) をご参照ください。

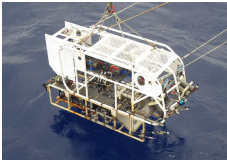
引用方法

データの引用については [注意事項](#) をご参照ください。

観測機器

機器名:

深海曳航調査システム「6Kカメラ
ディープ・トウ」 CTD/DO



概要

深海曳航調査システム「6Kカメラディープ・トウ」は調査船「よこすか」「かいめい」「みらい」「新青丸」にて運用されている。「6Kカメラディープ・トウ」の最大使用深度は6000mである。
「6Kカメラディープ・トウ」は、シーバード社製SBE9 CTDセンサーで水中の圧力、水温、電気伝導度、SBE43 DOセンサーで溶存酸素を毎秒1回測定している。CTD/DOセンサーは、「6Kカメラディープ・トウ」の中心部に垂直に取り付けられている。このCTD/DOセンサーは、主として深度を監視するために搭載されており、センサー校正を実施していない。
CTD/DOセンサーの内部時計については、調査船のNTPサーバーと同期した制御PCの時計と潜航前に同期を実施している。

センサー仕様

センサー	計測範囲	精度	型式
水温	-5 ~ +35 °C	±0.001 °C	SBE 9
電気伝導度	0 ~ 7 S/m	±0.0003 S/m	
圧力	0 ~ 15000 psia	±0.015% of full scale range	
溶存酸素	120% of surface saturation	2% of saturation	SBE 43

潜水船位置情報

調査船に対する潜水船の相対位置は、潜水船に設置されたトランスポンダと調査船の船底に設置された受波器アレイを用いて、SSBL(Super Short Base Line)方式という測位方法によって得られている。
SSBL方式では、受波器アレイにおける音波の受信角度から測定される位相差から求められる方位と伝搬時間から求められる距離を組み合わせる調査船に対する相対位置が計測される。測位精度は、調査船と潜水船間の距離・垂直方位や調査船の動揺などの影響を受ける。SSBL方式は、LBL(Long Base Line)方式に比べて測定精度はやや劣るが、海底トランスポンダを設置する必要が無いため運用が容易になるという特徴がある。
伝搬時間から距離を正確に求めるには鉛直方向の音速分布を考慮する必要があるため、XBTなどによる鉛直温度プロファイル計測を海域ごとに実施している。
潜水船の位置情報は、調査船と潜水船の相対位置を調査船のGPS位置に加えることにより求める。調査船と潜水船の相対位置を緯度経度座標に変換する際には、緯度経度30°毎に定められた係数を用いる簡易式（海上保安庁海洋情報部提供）を使用する。

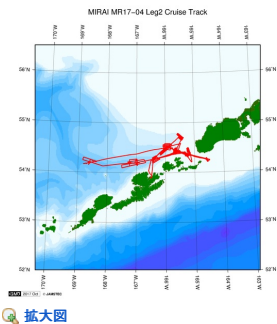
このデータについて

機器異常等のため、このデータについては処理を行いません。
Rawデータの提供を希望される方は上記「お問い合わせ」にお進みください。

関連情報

📍 航海データ

📍 潜航データ



MR17-04 Leg2

船舶名: みらい

期間: 2017-08-05 - 2017-08-21

主席/首席: 藤原 義弘 (海洋研究開発機構)

課題名: ▶ 北太平洋及びベーリング海における生物地球化学・生態系観測

更新履歴

2021-11-30

観測データを登録しました。

JAMSTEC

サイトポリシー

個人情報保護について

オフラインデータとサンプル

の利用申請

データポリシー

更新情報

サイト更新履歴

フィードー覧

一覧

公表成果一覧

公開情報件数

データを探す

地図検索

データツリー

詳細検索

船舶の紹介

なつしま

かいよう

よこすか

みらい

かいれい

ちきゅう

かいめい

新青丸

白鳳丸

潜水船の紹介

かいこう

しんかい2000

しんかい6500

ディープ・トウ

ハイバードルフィン

うらしま

よこすかディープ・トウ

6Kカメラディープ・トウ

6Kソーナーディープ・トウ

KM-ROV

シェル型パワーグラブ

爪型パワーグラブ

海底設置型掘削装置

航海情報へ

航海番号:

Go

潜航情報へ

潜航番号:

Go

Copyright 2011 Japan Agency for Marine-Earth Science and Technology



JAMSTEC
JAPAN AGENCY FOR MARINE-EARTH SCIENCE AND TECHNOLOGY

国立研究開発法人
海洋研究開発機構

「6Kカメラディープ・トウ」 6KCDT 00017 潜水船水温・塩分・深度計 (CTD)

最終更新日: 2021-11-30

ReadMe

潜航番号: **6KCDT 00017**

潜水船水温・塩分・深度計 (CTD): Raw

データポリシー: **JAMSTEC**

観測データ項目: 深度/圧力、水温、塩分、溶存酸素

サイエンスキーワード:

海洋 > 海洋化学 > 酸素
海洋 > 海水温 > 水温
海洋 > 塩分/密度 > 塩分

クルーズレポート

http://www.godac.jamstec.go.jp/catalog/data/doc_catalog/media/MR17-04_leg1-2_all.pdf

① データのご利用にあたって

データ責任者

情報管理部

データの利用制限

データ利用の制限については **注意事項** をご参照ください。

引用方法

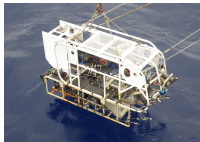
データの引用については **注意事項** をご参照ください。

観測機器

機器名:

深海曳航調査システム「6Kカメラ

ディープ・トウ」 CTD/DO



概要

深海曳航調査システム「6Kカメラディープ・トウ」は調査船「よこすか」「かいめい」「みらい」「新青丸」にて運用されている。「6Kカメラディープ・トウ」の最大使用深度は6000mである。

「6Kカメラディープ・トウ」は、シーバード社製SBE9 CTDセンサーで水中の圧力、水温、電気伝導度、SBE43 DOセンサーで溶存酸素を毎秒1回測定している。CTD/DOセンサーは、「6Kカメラディープ・トウ」の中心部に垂直に取り付けられている。このCTD/DOセンサーは、主として深度を監視するために搭載されており、センサー校正を実施していない。

CTD/DOセンサーの内部時計については、調査船のNTPサーバーと同期した制御PCの時計と潜航前に同期を実施している。

センサー仕様

センサー	計測範囲	精度	型式
水温	-5 ~ +35 °C	±0.001 °C	SBE 9
電気伝導度	0 ~ 7 S/m	±0.0003 S/m	
圧力	0 ~ 15000 psia	±0.015% of full scale range	
溶存酸素	120% of surface saturation	2% of saturation	SBE 43

潜水船位置情報

調査船に対する潜水船の相対位置は、潜水船に設置されたトランスポンダと調査船の船底に設置された受波器アレイを用いて、SSBL(Super Short Base Line)方式という測位方法によって得られている。

SSBL方式では、受波器アレイにおける音波の受信角度から測定される位相差から求められる方位と伝搬時間から求められる距離を組み合わせて調査船に対する相対位置が計測される。測位精度は、調査船と潜水船間の距離・垂直方位や調査船の動揺などの影響を受ける。SSBL方式は、LBL(Long Base Line)方式に比べて測定精度はやや劣るが、海底トランスポンダを設置する必要がないため運用が容易になるという特徴がある。

伝搬時間から距離を正確に求めるには鉛直方向の音速分布を考慮する必要があり、XBTなどによる鉛直温度プロファイル計測を海域ごとに実施している。

潜水船の位置情報は、調査船と潜水船の相対位置を調査船のGPS位置に加えることにより求める。調査船と潜水船の相対位置を緯度経度座標に変換する際には、緯度経度30°毎に定められた係数を用いる簡易式（海上保安庁海洋情報部提供）を使用する。

このデータについて

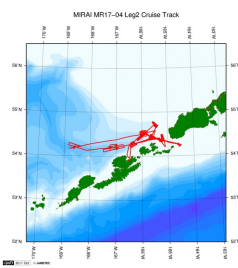
機器異常等のため、このデータについては処理を行いません。

Rawデータの提供を希望される方は上記「お問い合わせ」にお進みください。

関連情報

🔍 航海データ

🔍 潜航データ



🔍 拡大図

MR17-04 Leg2

船舶名: みらい

期間: 2017-08-05 - 2017-08-21

主席/首席: 藤原 義弘 (海洋研究開発機構)

課題名: ▶ 北太平洋及びベーリング海における生物地球化学・生態系観測

更新履歴

2021-11-30 観測データを登録しました。

JAMSTEC

サイトポリシー

個人情報保護について

オフラインデータとサンプル

ルの利用申請

データポリシー

一覧

公表成果一覧

公開情報件数

データを探す

地図検索

船舶の紹介

なつしま

かいよう

よこすか

みらい

かいれい

潜水船の紹介

かいこう

しんかい2000

しんかい6500

ディープ・トウ

ハイバードフィン

航海情報へ

航海番号:

Go

潜航情報へ

更新情報
サイト更新履歴
フィード一覧

データツリー
詳細検索

ちきゅう
かいめい
新青丸
白鳳丸

うらしま
よこすかディープ・トウ
6Kカメラディープ・トウ
6Kソーナーディープ・トウ
KM-ROV
シェル型パワーグラブ
爪型パワーグラブ
海底設置型掘削装置

潜航番号:

Copyright 2011 Japan Agency for Marine-Earth Science and Technology



JAMSTEC 国立研究開発法人
海洋研究開発機構
JAPAN AGENCY FOR MARINE-EARTH SCIENCE AND TECHNOLOGY