

## 「うらしま」 URSM 00104 潜水船海底地形 (MBES)

最終更新日: 2016-10-05

### ReadMe

潜航番号: [URSM 00104](#)

潜水船海底地形 (MBES): Raw

データポリシー: [JAMSTEC](#)

観測データ項目: 水深

サイエンスキーワード:

海洋 > 水深/海底地形 > 水深  
固体地球 > 地形学

クルーズレポート

[http://www.godac.jamstec.go.jp/catalog/data/doc\\_catalog/media/YK10-02\\_all.pdf](http://www.godac.jamstec.go.jp/catalog/data/doc_catalog/media/YK10-02_all.pdf)

#### ① データのご利用にあたって

データ責任者

情報管理部

データの利用制限

データ利用の制限については [注意事項](#) をご参照ください。

引用方法

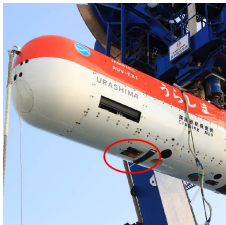
データの引用については [注意事項](#) をご参照ください。

### 観測機器

機器名:

「うらしま」マルチナロービーム測深

装置



### 概要

本データは、マルチビーム音響測深装置により計測した水深値である。マルチビーム音響測深装置とは、指向性のある音響ビームを機体下の送波器から左右に扇状に送波して、海底面から反射した音響ビームを受波器で受波し、この送波器から受波器までの音響ビームの伝搬時間より、水深値を求めるものである。この装置は、多数配列された送波、受波器から、機体の進行方向と直交する方向の扇状の音響ビームを送信することで、一度に多数の水深値を計測することが可能である。

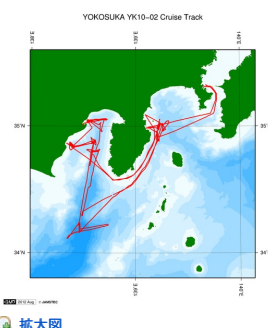
### 注意事項

#### このデータについて

「うらしま」では、未処理の状態でデータの提供が可能です。  
Rawデータを希望される方は上記「利用申請」にお進みください。

### 関連情報

📍 航海データ 📡 潜航データ



#### YK10-02

船舶名: よこすか

期間: 2010-02-18 - 2010-03-04

主席/首席: 月岡 哲 (海洋研究開発機構) / 百留 忠洋 (海洋研究開発機構)

課題名: ▶ 自律型無人潜水機の研究開発

### 更新履歴

2016-10-05 観測データを登録しました。

#### JAMSTEC

サイトポリシー  
個人情報保護について  
オフラインデータとサンプルの利用申請  
データポリシー

#### 更新情報

サイト更新履歴  
フィード一覧

#### 一覧

公表成果一覧  
公開情報件数  
データを探す  
地図検索  
データツリー  
詳細検索

#### 船舶の紹介

なつしま  
かいよう  
よこすか  
みらい  
かいいい  
ちきゅう  
かいいい  
新青丸

#### 潜水船の紹介

かいこう  
しんかい2000  
しんかい6500  
ディープ・トウ  
ハイバードルフィン  
うらしま  
よこすかディープ・トウ  
6Kカメラディープ・トウ

#### 航海情報へ

航海番号:  Go

#### 潜航情報へ

潜航番号:  Go

白鳳丸

6Kソーナーディープ・トウ

KM-ROV

シェル型パワーグラブ

爪型パワーグラブ

海底設置型掘削装置

Copyright 2011 Japan Agency for Marine-Earth Science and  
Technology



**JAMSTEC**

国立研究開発法人  
海洋研究開発機構  
JAPAN AGENCY FOR MARINE-EARTH SCIENCE AND TECHNOLOGY